

Apartura sterująca Go2 R3 & R1

Instrukcja obsługi



Ten produkt jest robotem cywilnym. Uprzejmie prosimy wszystkich użytkowników o powstrzymanie się od dokonywania jakichkolwiek niebezpiecznych modyfikacji lub używania robota w niebezpieczny sposób.

Odwiedź stronę internetową Unitree Robotics, aby uzyskać więcej informacji na temat warunków i zasad oraz przestrzegaj lokalnych przepisów i regulacji.

Uwaga dla użytkownika

Począwszy od grudnia 2024 r. aparatura sterująca R1 została w pełni zaktualizowana do nowej aparatury R3. Metoda obsługi nowej aparatury sterującej pozostaje spójna ze starą wersją, zapewniając płynne przejście i pozwalając cieszyć się wygodą wynikającą z aktualizacji.

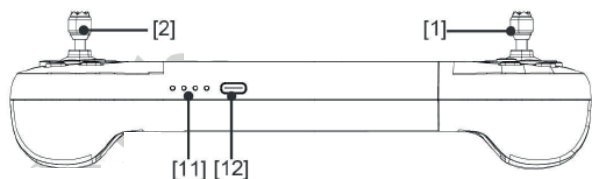
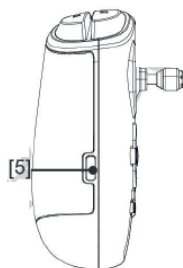
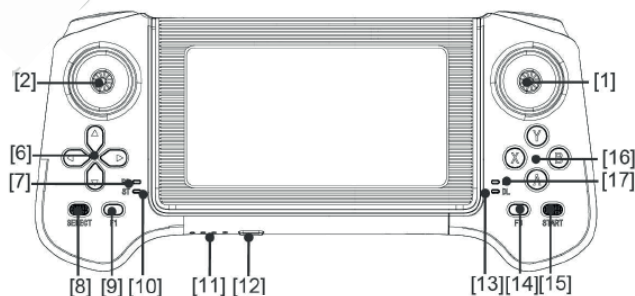
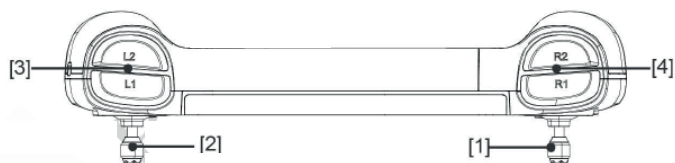
Zarówno nowa, jak i stara wersja aparatury sterującej będą wysyłane losowo, dlatego prosimy o zapoznanie się z otrzymanym produktem. Dziękujemy za wsparcie.

Aparatura sterująca R3

Wprowadzenie

Aparatura sterująca R3 jest częścią modułu zdalnego sterowania Go2, a uchwyt aparatury jest wyposażony w moduł transmisji cyfrowej i moduł Bluetooth. Pies-robot i aparatura sterująca są połączone za pośrednictwem aplikacji Unitree Go, a po pomyślnym połączeniu mogą być połączone po włączeniu zasilania. Może kontrolować psa-robota, aby osiągnąć 3-osiową postawę i 3-osiową stabilność pozycji podczas stania, a także może kontrolować robota, aby poruszał się do przodu, do tyłu, w lewo, w prawo, obracał się w miejscu i chodził zgodnie z określonymi zasadami (linia prosta, okrągła, liniowa, prostokątna) na płaskim terenie, a także wchodził i schodził po zboczach / schodach. Uchwyt aparatury ma bardziej ergonomiczną konstrukcję ułatwiającą chwyt, zapewniając wygodę użytkowania.

Zawartość opakowania



- [1] Prawy drążek
- [2] Lewy drążek
- [3] Przycisk L1/L2
- [4] Przycisk R1/R2
- [5] Interfejs ładowania typu C
- [6] Lewy przycisk
- [7] Wskaźnik podłączenia zasilania
- [8] Przycisk SELECT
- [9] F1 (przycisk ustawień funkcji)
- [10] Wskaźnik stanu ładowania
- [11] Wskaźnik podłączenia zasilania
- [12] Przycisk zasilania
- [13] Wskaźnik transmisji danych
- [14] F3 (przycisk ustawień funkcji)
- [15] Przycisk START
- [16] Prawy przycisk
- [17] Dioda sygnalizacyjna sygnału Bluetooth

Specyfikacja

Napięcie ładowania: 5,0 V

Prąd ładowania: 700 mA

Pojemność akumulatora litowego: 780 mAh

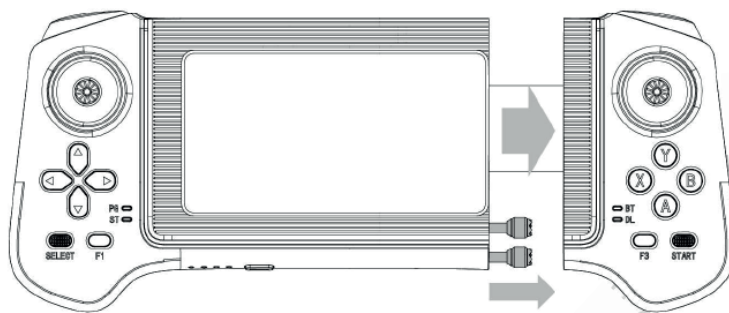
Tryb komunikacji: Moduł transmisji danych, Bluetooth

Czas pracy: 5 godzin

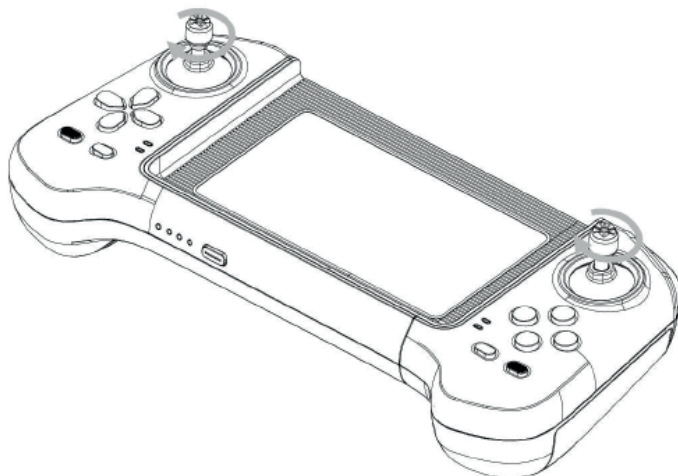
Zasięg aparatury: Powyżej 100m

Instalacja joysticka

Krok 1: Wyjmij joystick. Jak pokazano na rysunku, prawą ręką wyciągnij aparaturę sterującą płynnie i powoli, a następnie wyjmij dwa joysticki z gniazda.



Krok 2: Zamontuj aparaturę sterującą. Jak pokazano na rysunku, zamocuj aparaturę w kierunku zgodnym z ruchem wskazówek zegara i dokręć ją.



Jeśli chcesz przechowywać aparaturę, wyjmij ją i umieść w schowku.

Kalibracja drążków

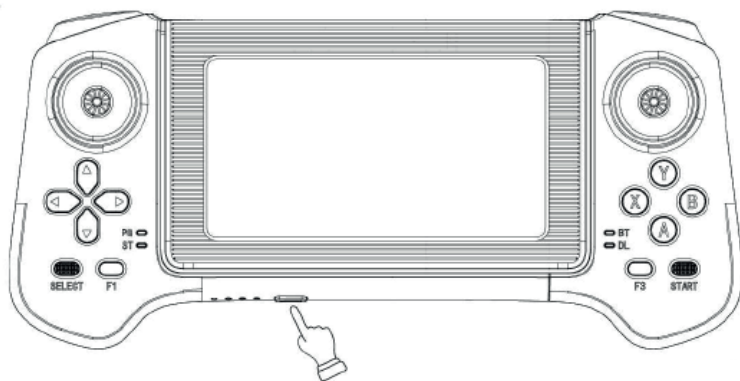
Przytrzymaj aparaturę bez dotykania przełącznika, naciśnij górne przyciski F1 i F3 na aparaturze i zwolnij je w tym samym czasie. W tym momencie aparatura wyemituje ciągły dźwięk „beep~beep~” (1 raz/sek.), aby wskazać, że wszedł w tryb kalibracji. Po wejściu w tryb kalibracji, użytkownik musi obrócić lewy i prawy przełącznik do pełnego wychylenia i obrócić kilka razy, aż dźwięk „beep~beep~” ustanie, a kalibracja będzie gotowa. Naciśnij raz przycisk F3, aby kalibracja zaczęła obowiązywać i została zakończona.

Uwaga! Podczas kalibracji zdalnego drążka nie należy dotykać przełącznika. Klawisz można przesunąć dopiero po wejściu w tryb kalibracji.

Włączanie/wyłączanie aparatury sterującej

Włączanie: Krótco naciśnij przycisk zasilania raz, a następnie przytrzymaj przycisk zasilania przez ponad 2 sekundy i usłyszysz dwa „sygnały dźwiękowe”, co oznacza, że aparatura jest włączona.

Wyłączanie: Krótco naciśnij przycisk zasilania jeden raz, a następnie przytrzymaj przycisk zasilania przez ponad 2 sekundy i usłyszysz trzy sygnały dźwiękowe, co oznacza wyłączenie aparatury.

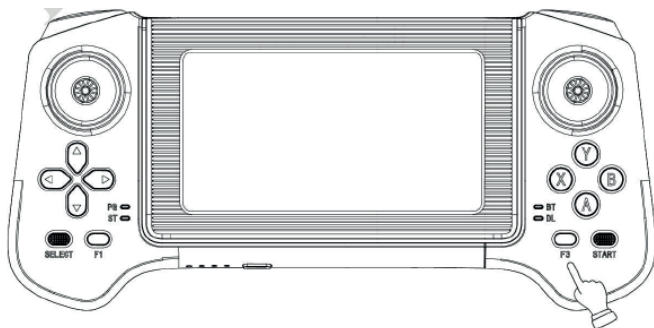


Naciśnij + przytrzymaj przez
2 sekundy lub dłużej

Przełącznik wibracji/dźwięku

Przełączanie wibracji: Szybko naciśnij przycisk F3 3 razy, aby przełączyć na tryb wibracji.

Przełączanie dźwięku: Szybko naciśnij przycisk F3 3 razy, aby przełączyć na tryb dźwięku.

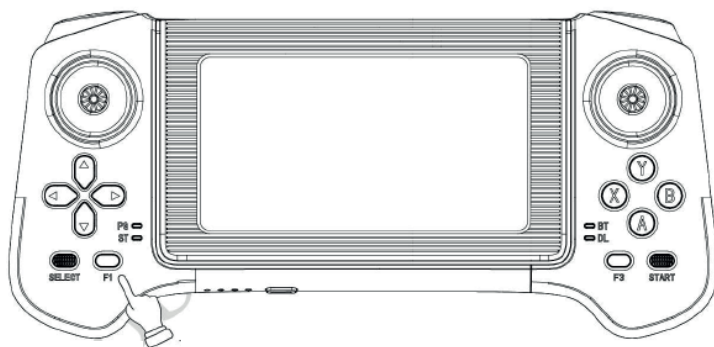


Naciśnij szybko
przycisk F3 3 razy

Przełącznik wibracji/dźwięku

Wyłączanie wibracji/dźwięków: Naciśnij szybko przycisk F1 3 razy, aby wyłączyć wibracje/dźwięk.

Włączanie wibracji/dźwięku: Naciśnij szybko przycisk F1 3 razy, aby włączyć wibracje/dźwięk.

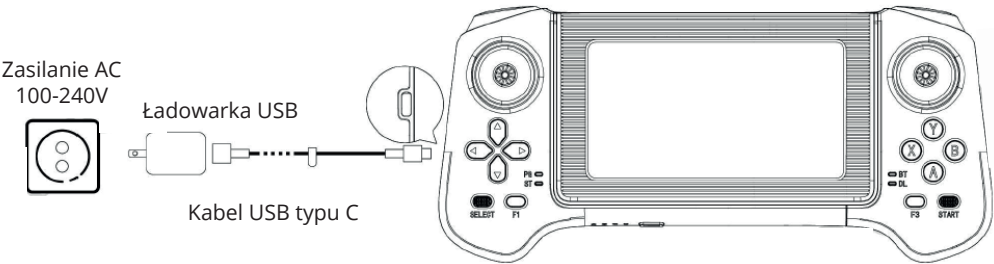


Naciśnij szybko przycisk F1 3 razy

- Po zmodyfikowaniu funkcji sprzężenia zwrotnego aparatury, nie jest ona domyślnie zapisywana. Jeśli chcesz, aby zmiany zaczęły obowiązywać przy następnym włączeniu aparatury, przytrzymaj przycisk F1 podczas wyłączania, aby zapisać bieżący tryb.

Ładowanie aparatury

Gdy wskaźnik naładowania akumulatora aparatury wskazuje niski poziom naładowania, należy podłączyć ją do ładowarki, jak pokazano na poniższym rysunku:

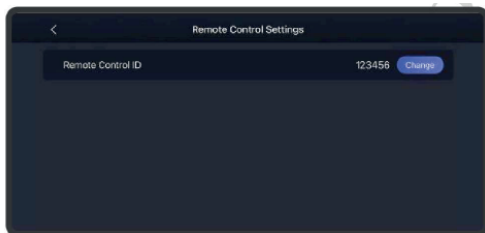


- a) Zalecamy korzystanie z ładowarki USB 5V/2A spełniającej wymogi normy FCC/CE.
- b) Przed rozpoczęciem ładowania upewnij się, że aparatura jest wyłączona.
- c) Wskaźnik zasilania będzie migał z częstotliwością 1 Hz (1 sekunda/czas) w stanie ładowania i wskaże aktualny poziom zasilania.
- d) Gdy wskaźnik zasilania jest włączony, oznacza to, że akumulator jest pełny, należy odłączyć ładowarkę, aby zakończyć ładowanie.

Kontrolka ładowania				
LED1	LED2	LED3	LED4	Aktualny poziom
				0%-25%
				25%-50%
				50%-75%
				75%-100%
				Pełne naładowanie

Podstawowa obsługa aparatury R3

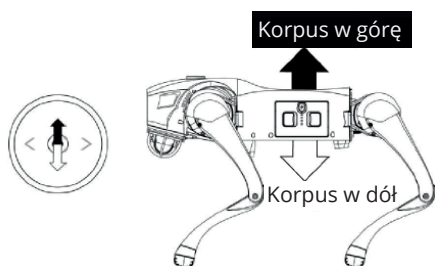
Aby użyć aparatury po raz pierwszy, należy powiązać go w aplikacji Unitree Go, [Settings] > [Remote Control Settings] - włączyć przełącznik aparatury, wprowadzić odpowiedni kod aparatury, a następnie powiązać go z cyfrowym modułem transmisyjnym na psie-robocie.



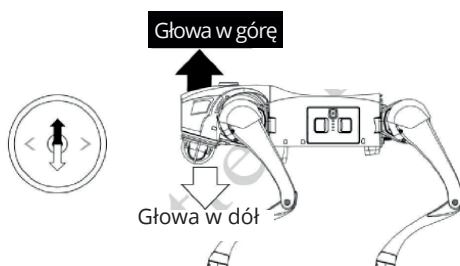
Po włączeniu aparatury i pomyślnym podłączeniu go do urządzenia Go2 zaświeci się prawy wskaźnik DL, wskazując, że aparatura jest podłączona do modułu transmisji danych Go2. W tym momencie można sterować urządzeniem Go2 za pomocą aparatury. W przypadku używania aparatury do manewrowania urządzeniem Go2 za pomocą joysticków, metody sterowania są następujące:

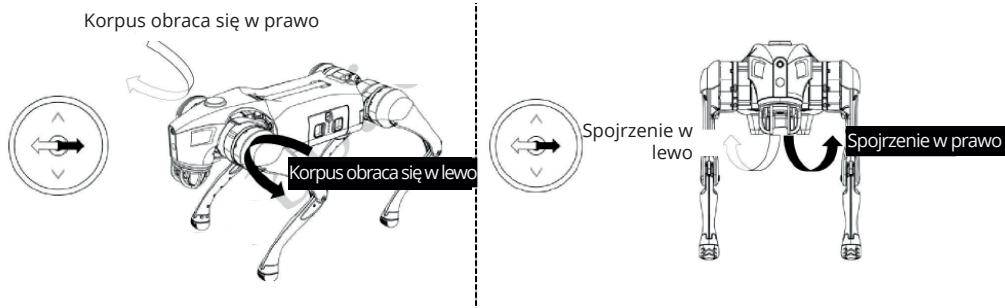
Sterowanie wstawianiem

Lewy drążek

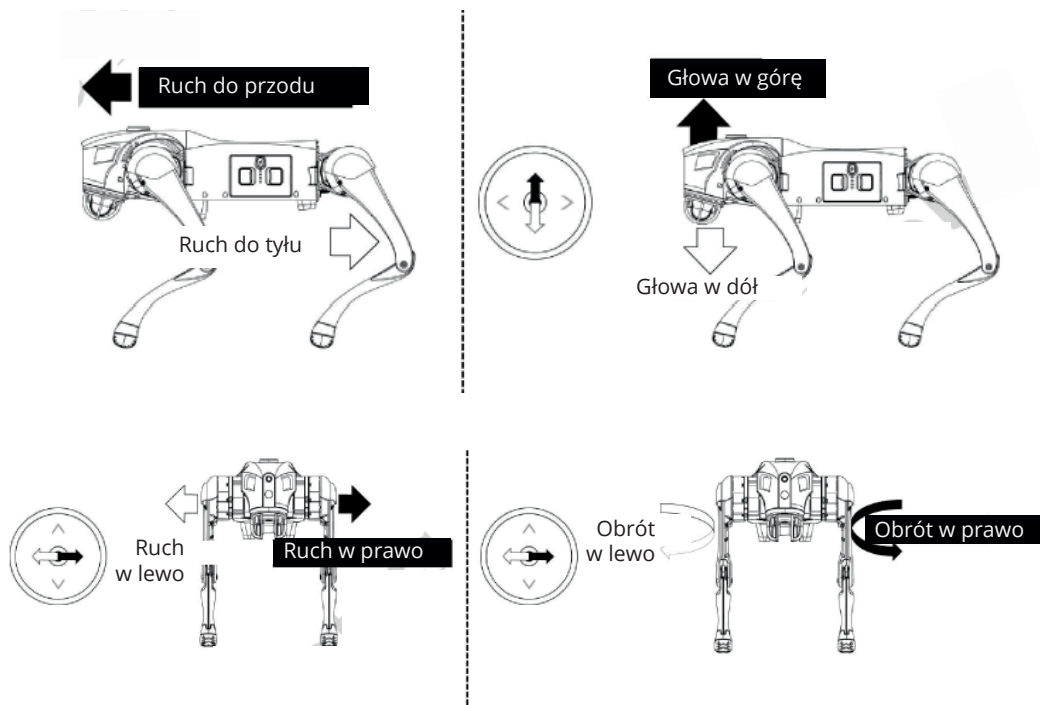


Prawy drążek



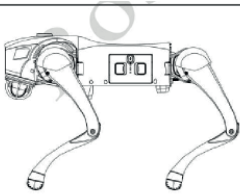
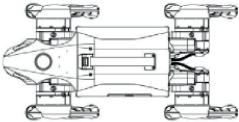
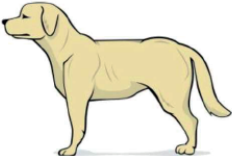
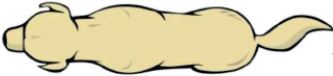


Sterowanie chodzeniem



- Przesuń dźwignię do pozycji środkowej/neutralnej: Dżwonek uchwytu znajduje się w pozycji środkowej.
- Ilość drążków: Odchyl dżwonek aparatury od środka.
- Ściany, drzwi i inne przeszkody znacznie osłabiają sygnał pomiędzy robotem a modułem zdalnego sterowania.
Należy obsługiwać robota na otwartej przestrzeni.

Schemat referencyjny psa-robota:

	Widok z boku	Widok z góry	Widok z przodu
Robot			
Diagram			

Polecenie zdalnego sterowania:

Przycisk		Efekt
Lewy drążek	Ruch do przodu/tyłu	Ruch do przodu lub do tyłu
	Ruch lewo/prawo	Ruch na boki
Prawy drążek	Ruch do przodu/tyłu	Głowa w górę lub w dół
	Ruch lewo/prawo	Skręt w lewo lub w prawo
Tryb zmiany		
START		Odblokowanie
		Tryb chodzenia
		Zachowaj tryb chodzenia (kliknij dwukrotnie)
SELECT		Wybierz pozę
L2 (Przytrzymaj) + A (Naciśnij)		Postawa blokująca 1: blokuje stawy podczas stania.
		Postawa blokująca 2: naciśnij ponownie, aby ułożyć robota na brzuchu
		Tryb tłumienia (łagodne zatrzymanie awaryjne)
L2 (Przytrzymaj) + B (Naciśnij)		Tryb biegu
L2 (Przytrzymaj) + START (Naciśnij)		Tryb biegu ciągłego
PRAWY (Przytrzymaj) + START (Naciśnij)		Tryb wchodzenia po schodach 1: wchodzenie po schodach do przodu i schodzenie po schodach do tyłu.
LEWY (Przytrzymaj) + START (Naciśnij)		Tryb wchodzenia po schodach 2: schodzenie po schodach do przodu
L1 (Przytrzymaj) + SELECT (Naciśnij)		Tryb wytrzymałości

Niestandardowe ruchy	
L2 (długie naciśnięcie) + X (kliknięcie)	Powrót do pozycji stojącej po upadku
R2 (długie naciśnięcie) + A (kliknięcie)	Rozciągnięcie
R2 (długie naciśnięcie) + B (kliknięcie)	Uścisk dłoni
R2 (długie naciśnięcie) + Y (kliknięcie)	Gest serca
R1 (długie naciśnięcie) + X (kliknięcie)	Uderzenie
R1 (długie naciśnięcie) + A (kliknięcie)	Skok do przodu
R1 (długie naciśnięcie)+ B (kliknięcie)	Siadanie
L1 (długie naciśnięcie)+ A (kliknięcie)	Wizyta noworoczna
L1 (długie naciśnięcie) + B (kliknięcie)	Taniec 1
L1 (długie naciśnięcie) + X (kliknięcie)	Taniec 2
Funkcja	
X (kliknięcie)	Unikanie włączone (domyślnie)
Y (długie naciśnięcie przez 3 s)	Unikanie wyłączone
L2 (kliknięcie) + SELECT (kliknięcie)	Przełącznik reflektora - domyślnie wyłączony
F3 (naciśnięcie 3 razy)	Przełącznik dźwięku/wibracji
F1 (naciśnięcie 3 razy)	Przełącznik dźwięku/wibracji
Wybór parametrów	
L1 + klawisze strzałek w górę/w dół	Regulacja wysokości podnoszenia nóg
Klawisze strzałek w górę i w dół	Regulacja wysokości ciała

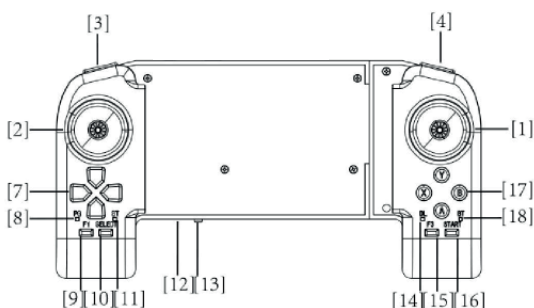
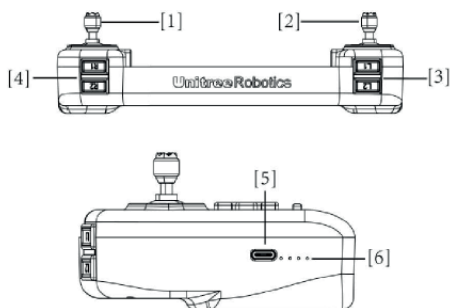
- Odwiedź aplikację Unitree Go, aby uruchomić więcej trybów sportowych!
- Jeśli aparatura R3 nie jest podłączona do robota lub telefonu po włączeniu, automatycznie wyłączy się po 10 minutach. Jeśli chcesz podłączyć i używać, włącz ponownie.

Aparatura sterująca R1

Wprowadzenie

Aparatura R1 jest częścią modułu zdalnego sterowania Go2, a uchwyt aparatury posiada zainstalowany moduł transmisji cyfrowej i moduł Bluetooth. Pies-robot komunikuje się z aparaturą za pośrednictwem modułu transmisji danych. Pies-robot może być manipulowany w celu uzyskania stabilnej i pełnej kontroli 3-osiowej postawy i 3-osiowej pozycji w pozycji stojącej. Użytkownicy mogą manipulować robotem, aby poruszał się do przodu i do tyłu, poruszał się w lewo i w prawo, obracał się i chodził zgodnie z określonymi zasadami (linia prosta, okrąg, prostokąt) itp. na płaskim terenie, a nawet może wspinać się lub chodzić po schodach i zboczach. Uchwyt aparatury jest łatwy do trzymania, co sprawia, że konstrukcja jest ergonomiczna i wygodniejsza.

Nazwa części



- [1] Right drążek
- [2] Lewy drążek
- [3] Przycisk L1/L2
- [4] Przycisk R1/R2
- [5] Interfejs ładowania typu C Typ C
- [6] Dioda sygnału transmisji danych
- [7] Lewy przycisk
- [8] Wskaźnik podłączenia zasilania
- [9] Lewy przycisk kalibracji F1
- [10] Przycisk SELECT
- [11] Wskaźnik stanu ładowania
- [12] Wskaźnik zasilania
- [13] Przycisk zasilania
- [14] Wskaźnik transmisji danych
- [15] Prawy klawisz kalibracji F3

- [16] START
- [17] Prawy przycisk
- [18] Dioda wskaźnika sygnału Bluetooth

Specyfikacja

Napięcie ładowania: 5,0 V

Prąd ładowania: 2A

Pojemność akumulatora litowego: 2500 mAh

Tryb komunikacji: Moduł transmisji danych, Bluetooth

Czas pracy: 4,5 godziny

Odległość zdalnego sterowania: Powyżej 100 m, otwarte środowisko

Kalibracja uchwytu aparatury sterującej

Przytrzymaj aparaturę bez dotykania przełącznika, naciśnij górne przyciski F1 i F3 na aparaturze i zwolnij je w tym samym czasie. W tym momencie aparatura wyemituje ciągły dźwięk „beep~beep~” (1 raz na sekundę), aby wskazać, że wszedł w tryb kalibracji. Po wejściu w tryb kalibracji, użytkownik musi obrócić lewy i prawy drążek do pełnego wychylenia i obrócić kilka razy, aż dźwięk „beep~beep~” ustanie, a kalibracja będzie gotowa. Naciśnij raz przycisk F3, aby kalibracja zaczęła obowiązywać i została zakończona.

Uwaga! Podczas kalibracji drążka nie należy go dotykać. Drążek można przesunąć dopiero po wejściu w tryb kalibracji.

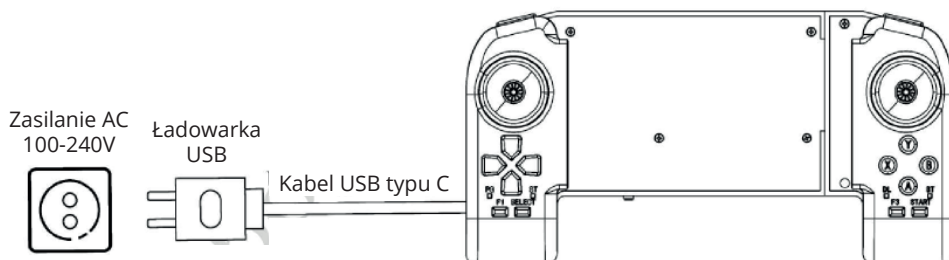
Włączanie/wyłączanie aparatury sterującej

Włączanie: Krótco naciśnij przycisk zasilania raz, a następnie długo naciśnij przycisk zasilania przez ponad 2 sekundy i usłyszysz „sygnał dźwiękowy”, co oznacza, że aparatura jest włączona.

Wyłączanie: Krótco naciśnij przycisk zasilania raz, a następnie długo naciśnij przycisk zasilania przez ponad 2 sekundy i usłyszysz trzy sygnały dźwiękowe, co oznacza wyłączenie.

Ładowanie aparatury

Gdy wskaźnik poziomu naładowania aparatury wskazuje niski poziom naładowania, należy podłączyć aparaturę do ładowarki, jak pokazano na poniższym rysunku:

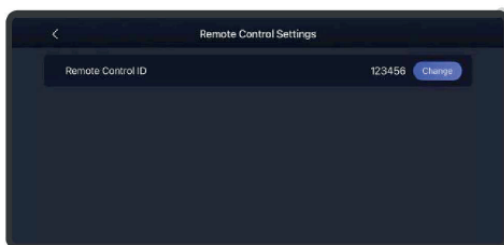


- e) Zalecamy korzystanie z ładowarki USB SV/2A spełniającej wymogi normy FCC/CE.
- f) Przed rozpoczęciem ładowania upewnij się, że aparatura jest wyłączona.
- g) Kontrolka zasilania będzie migać z częstotliwością 1 Hz (1 sekunda/czas) w stanie ładowania i wskazywać aktualny poziom.
- h) Gdy wskaźnik zasilania zgaśnie, oznacza to, że akumulator jest pełny i należy odłączyć ładowarkę, aby zakończyć ładowanie.

Kontrolka ładowania				
LED1	LED2	LED3	LED4	Aktualny poziom
				0%-25%
				25%-50%
				50%-75%
				75%-100%
				Pełne naładowanie

Podstawowa obsługa aparatury R1

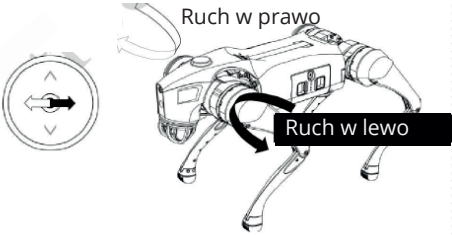
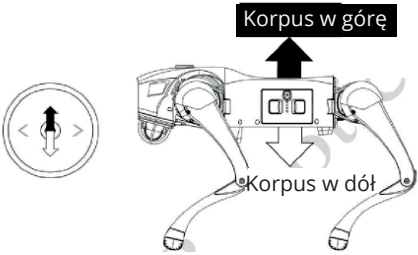
Aby po raz pierwszy użyć, należy powiązać aparaturę w aplikacji Unitree Go, [Settings] -> [Remote Control Settings] - włączyć przełącznik aparatury, wprowadzić odpowiedni kod aparatury, a następnie powiązać ją z cyfrowym modułem transmisyjnym na psie-robocie.



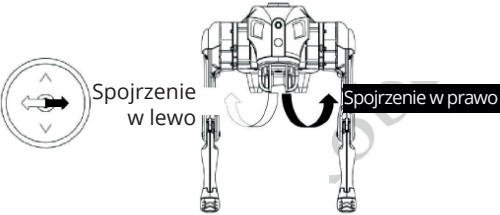
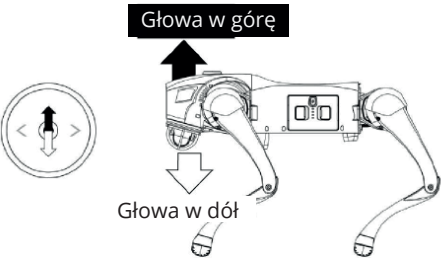
Kontrolki sygnału cyfrowego po lewej stronie dwuręcznej aparatury zaświecą się, co oznacza, że połączenie zostało nawiązane. Następnie można użyć aparatury do sterowania psem-robotem w celu wykonania odpowiedniej czynności. Gdy aparatura jest używana do sterowania Go2, tryb sterowania drążkiem jest podzielony na sterowanie w pozycji stojącej i chodzenie.

Sterowanie wstawianiem

Lewy drążek

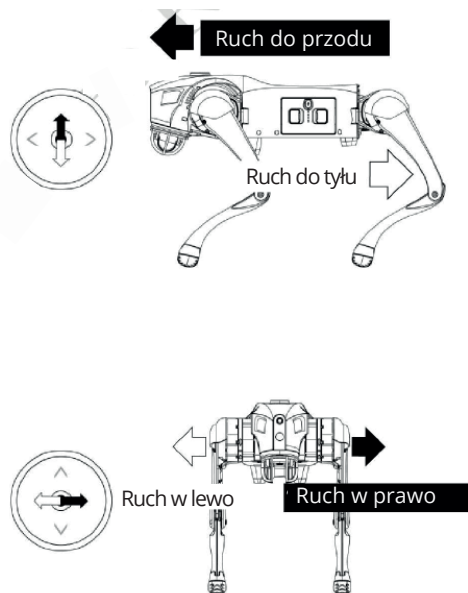


Prawy drążek

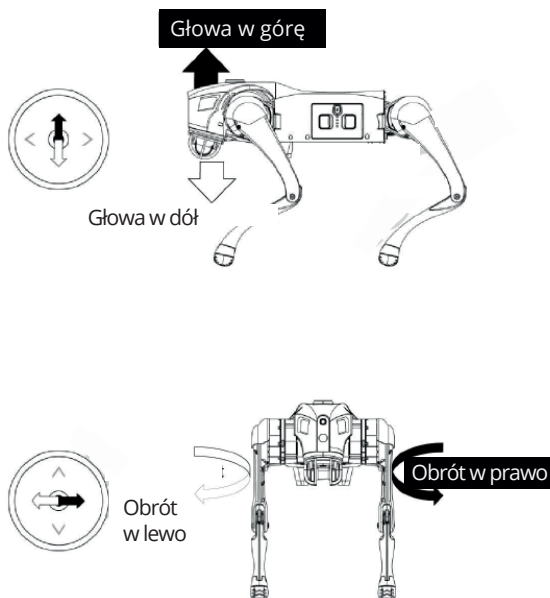


Sterowanie chodzeniem

Lewy drążek



Prawy drążek



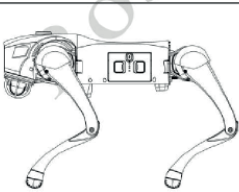
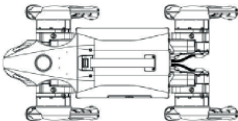
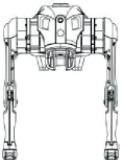
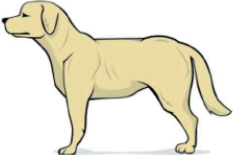
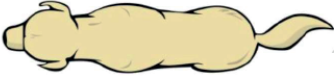
d) Przesuń drążek z powrotem do pozycji środkowej/neutralnej: Drążek uchwytu znajduje się w pozycji środkowej.

e) Ilość drążków: Odchyl drążek aparatury od środka.

f) Ściany, drzwi i inne przeszkody znacznie osłabiają sygnał pomiędzy robotem a modułem zdalnego sterowania.

Należy obsługiwać robota na otwartej przestrzeni.

Schemat referencyjny psa-robota:

	Widok z boku	Widok z góry	Widok z przodu
Robot			
Diagram			

Polecenie zdalnego sterowania:

Przycisk		Efekt
Lewy drążek	Ruch do przodu/tyłu	Ruch do przodu lub do tyłu
	Ruch lewo/prawo	Ruch na boki
Prawy drążek	Ruch do przodu/tyłu	Głowa w górę lub w dół
	Ruch lewo/prawo	Skręt w lewo lub w prawo
Tryb zmiany		
START		Odblokowanie
		Tryb chodzenia
		Zachowaj tryb chodzenia (kliknij dwukrotnie)
SELECT		Wybierz pozę
L2 (Przytrzymaj) + A (Naciśnij)		Postawa blokująca 1: blokuje stawy podczas stania.
		Postawa blokująca 2: naciśnij ponownie, aby ułożyć robota na brzuchu
		Tryb tłumienia (łagodne zatrzymanie awaryjne)
L2 (Przytrzymaj) + B (Naciśnij)		Tryb biegu
L2 (Przytrzymaj) + START (Naciśnij)		Tryb biegu ciągłego
PRAWY (Przytrzymaj) + START (Naciśnij)		Tryb wchodzenia po schodach 1: wchodzenie po schodach do przodu i schodzenie po schodach do tyłu.
LEWY (Przytrzymaj) + START (Naciśnij)		Tryb wchodzenia po schodach 2: schodzenie po schodach do przodu
L1 (Przytrzymaj) + SELECT (Naciśnij)		Tryb wytrzymałości

Niestandardowe ruchy	
L2 (długie naciśnięcie) + X (kliknięcie)	Powrót do pozycji stojącej po upadku
R2 (długie naciśnięcie) + A (kliknięcie)	Rozciągnięcie
R2 (długie naciśnięcie) + B (kliknięcie)	Uścisk dłoni
R2 (długie naciśnięcie) + Y (kliknięcie)	Gest serca
R1 (długie naciśnięcie) + X (kliknięcie)	Uderzenie
R1 (długie naciśnięcie) + A (kliknięcie)	Skok do przodu
R1 (długie naciśnięcie)+ B (kliknięcie)	Siadanie
L1 (długie naciśnięcie)+ A (kliknięcie)	Wizyta noworoczna
L1 (długie naciśnięcie) + B (kliknięcie)	Taniec 1
L1 (długie naciśnięcie) + X (kliknięcie)	Taniec 2
Funkcja	
X (kliknięcie)	Unikanie włączone (domyślnie)
Y (długie naciśnięcie przez 3 s)	Unikanie wyłączone
L2 (kliknięcie) + SELECT (kliknięcie)	Przełącznik reflektora - domyślnie wyłączony
F1 (naciśnięcie 3 razy)	Przełącznik brzęczyka
Wybór parametrów	
L1 + klawisze strzałek w górę/w dół	Regulacja wysokości podnoszenia nóg
Klawisze strzałek w górę i w dół	Regulacja wysokości ciała

Odwiedź aplikację Unitree Go, aby uruchomić więcej trybów sportowych!

Ostrzeżenia i informacje dotyczące bezpieczeństwa

Wszelkie informacje dotyczące obsługi i użytkowania produktów znajdują się w instrukcji obsługi lub na etykiecie produktu. Przed rozpoczęciem korzystania z produktu zapoznaj się z jej treścią i stosuj się do zawartych w niej wskazówek.

Przed użyciem zapoznaj się również z poniższymi informacjami:

1. **Unikaj kontaktu z wodą** – Aparatura sterująca powinna być chroniona przed wilgocią i wodą. Kontakt z cieczami może prowadzić do jej uszkodzenia, a w skrajnych przypadkach do porażenia prądem.

2. **Używaj zgodnie z instrukcją producenta** – Należy przestrzegać wszystkich zaleceń i instrukcji obsługi dostarczonych przez producenta aparatury. Nieprzestrzeganie zaleceń może prowadzić do uszkodzenia urządzenia, a także stanowić zagrożenie dla bezpieczeństwa użytkownika.

3. **Zabezpiecz przed przegrzaniem** – Aparatura powinna być używana w odpowiednich warunkach temperaturowych. Przegrzanie może prowadzić do jej awarii lub uszkodzenia akumulatora.

4. **Nie rozbieraj urządzenia** – Aparatury sterującej nie należy demontować ani naprawiać samodzielnie. Jeśli urządzenie wymaga naprawy, należy skontaktować się z autoryzowanym serwisem, aby uniknąć ryzyka uszkodzenia.

5. **Używaj tylko akumulatorów zalecanych przez producenta** – Aparatura sterująca powinna być zasilana wyłącznie akumulatorami rekomendowanymi przez producenta. Używanie akumulatorów o niewłaściwych parametrach może prowadzić do przegrzania, uszkodzenia urządzenia lub wybuchu.

6. **Przechowuj w suchym i chłodnym miejscu** – Aparatura powinna być przechowywana w suchym miejscu, z dala od źródeł ciepła, aby uniknąć ryzyka jej uszkodzenia.

7. **Zachowaj ostrożność przy użytkowaniu w przestrzeniach publicznych** – Używanie aparatury sterującej w miejscach publicznych lub w pobliżu innych urządzeń elektronicznych może zakłócać ich działanie. Należy upewnić się, że urządzenie jest używane zgodnie z obowiązującymi przepisami dotyczącymi częstotliwości radiowych.

Informacja dot. bezpieczeństwa:

1. **Przechowywanie i transport** – Aparaturę sterującą należy przechowywać w oryginalnym opakowaniu lub odpowiednim etui, które zapewni jej bezpieczeństwo podczas transportu. Należy unikać narażenia na wstrząsy, upadki lub inne uszkodzenia mechaniczne.

2. **Zgodność z normami** – Aparatura sterująca musi spełniać obowiązujące przepisy i normy dotyczące bezpieczeństwa, w tym przepisy dotyczące urządzeń radiowych, emisji fal elektromagnetycznych oraz innych norm technicznych.

3. **Recykling** – Aparaturę sterującą oraz jej akcesoria należy utylizować zgodnie z przepisami dotyczącymi recyklingu i ochrony środowiska. Należy unikać wyrzucania urządzenia do zwykłych pojemników na odpady, ponieważ może zawierać materiały szkodliwe dla środowiska.

4. **Zabezpieczenie przed dziećmi** – Aparatura sterująca powinna być przechowywana w miejscu niedostępnym dla dzieci, ponieważ może zawierać małe elementy, które stanowią zagrożenie w przypadku połknięcia lub kontaktu z niewłaściwymi substancjami.

5. **Sprawdzanie stanu technicznego** – Przed każdym użyciem aparatury sterującej należy sprawdzić jej stan techniczny, w tym stan akumulatora, elementy zasilania oraz inne akcesoria, aby zapewnić pełną funkcjonalność i bezpieczeństwo.

UPROSZCZONA DEKLARACJA ZGODNOŚCI UE

Hangzhou Yushu Technology Co., Ltd niniejszym oświadcza, że typ urządzenia radiowego [Go2-Remote Controller] jest zgodny z dyrektywą 2014/53/UE. Pełny tekst deklaracji zgodności UE jest dostępny pod następującym adresem internetowym: <https://files.innpro.pl/unitree>

Adres producenta: Room 306, Building 1, No. 88 Dongliu Road, Xixing Street, Binjiang District, Hangzhou City, Zhejiang Province, the People's Republic of China

Częstotliwość radiowa:

Maksymalna moc częstotliwości radiowej:

Ochrona środowiska



Zużyty sprzęt elektroniczny oznakowany zgodnie z dyrektywą Unii Europejskiej, nie może być umieszczany łącznie z innymi odpadami komunalnymi. Podlega on selektywnej zbiórce i recyklingowi w wyznaczonych punktach. Zapewniając jego prawidłowe usuwanie, zapobiegasz potencjalnym, negatywnym konsekwencjom dla środowiska naturalnego i zdrowia ludzkiego. System zbierania zużytego sprzętu zgodny jest z lokalnie obowiązującymi przepisami ochrony środowiska dotyczącymi usuwania odpadów. Szczegółowe informacje na ten temat można uzyskać w urzędzie miejskim, zakładzie oczyszczania lub sklepie, w którym produkt został zakupiony.



Produkt spełnia wymagania dyrektyw tzw. Nowego Podejścia Unii Europejskiej (UE), dotyczących zagadnień związanych z bezpieczeństwem użytkowania, ochroną zdrowia i ochroną środowiska, określających zagrożenia, które powinny zostać wykryte i wyeliminowane.

Niniejszy dokument jest tłumaczeniem oryginalnej instrukcji obsługi, stworzonej przez producenta.

Szczegółowe informacje o warunkach gwarancji dystrybutora / producenta dostępne na stronie internetowej <https://serwis.innpro.pl/gwarancja>

Produkt należy regularnie konserwować (czyścić) we własnym zakresie lub przez wyspecjalizowane punkty serwisowe na koszt i w zakresie użytkownika. W przypadku braku informacji o koniecznych akcjach konserwacyjnych cyklicznych lub serwisowych w instrukcji obsługi, należy regularnie, minimum raz na tydzień oceniać odmiennność stanu fizycznego produktu od fizycznie nowego produktu. W przypadku wykrycia lub stwierdzenia jakiegokolwiek odmienności należy pilnie podjąć kroki konserwacyjne (czyszczenie) lub serwisowe. Brak poprawnej konserwacji (czyszczenia) i reakcji w chwili wykrycia stanu odmienności może doprowadzić do trwałego uszkodzenia produktu. Gwarant nie ponosi odpowiedzialności za uszkodzenia wynikające z zaniedbania.

Importer:

INNPRO Robert Błędowski sp. z o.o.
ul. Rudzka 65c
44-200 Rybnik, Polska
tel. +48 533 234 303
hurt@innpro.pl
www.innpro.pl

Przedstawiciel w UE:

QUADRUPED Robotics GmbH
Ringstrasse 66, 51371 Leverkusen, Niemcy
e-mail: info@quadruped.de

Środki bezpieczeństwa

Przed przystąpieniem do ładowania sprawdź czy styki urządzenia są czyste.

Nigdy nie pozostawiaj urządzenia podczas użytkowania i ładowania bez nadzoru.

Zadbaj o to, aby w sytuacji awaryjnej móc szybko odłączyć urządzenie od źródła zasilania.

Nigdy nie wystawiaj urządzenia na działanie wysokiej temperatury.

Ładuj urządzenie w miejscu suchym i dobrze wentylowanym z dala od materiałów łatwopalnych, zachowaj wolną przestrzeń min 1m od innych obiektów.

Nigdy nie zakrywaj urządzenia podczas ładowania.

Nigdy nie używaj zasilacza, stacji ładowania, kabli itp bez rekomendacji i atestu producenta.

Zadbaj o swoje mienie, urządzenie wyposażone jest w ogniwa które są trudne do ugasaenia, wyposaż się w płachtę gaśniczą.

Akumulator LI-ION

Urządzenie wyposażone jest w akumulator LI ION (litowo-jonowy), który z uwagi na swoją fizyczną i chemiczną budowę starzeje się z biegiem czasu i użytkowania. Producent określa maksymalny czas pracy urządzenia w warunkach laboratoryjnych, gdzie występują optymalne warunki pracy dla urządzenia, a sam akumulator jest nowy i w pełni naładowany. Czas pracy w rzeczywistości może się różnić od deklarowanego w ofercie i nie jest to wada urządzenia a cecha produktu. Aby zachować maksymalną żywotność akumulatora, nie zaleca się go rozładowywać do poziomu poniżej 3,18V lub 15% ogólnej pojemności. Niższe wartości, jak np. 2,5V dla ogniwa uszkadzają je trwale i nie jest to objęte gwarancją. W przypadku zaniechania używania akumulatora lub całego urządzenia przez czas dłuższy niż jeden miesiąc należy akumulator naładować do 50% i sprawdzać cyklicznie co dwa miesiące poziom jego naładowania. Przechowuj akumulator i urządzenie w miejscu suchym, z dala od słońca i ujemnych temperatur.

Akumulator LI-PO

Urządzenie wyposażone jest w akumulator LI PO (litowo-polimerowy), który z uwagi na swoją fizyczną i chemiczną budowę starzeje się z biegiem czasu i użytkowania. Producent określa maksymalny czas pracy urządzenia w warunkach laboratoryjnych, gdzie występują optymalne warunki pracy dla urządzenia, a sam akumulator jest nowy i w pełni naładowany. Czas pracy w rzeczywistości może się różnić od deklarowanego w ofercie i nie jest to wada urządzenia a cecha produktu. Aby zachować maksymalną żywotność akumulatora, nie zaleca się go rozładowywać do poziomu poniżej 3,5V lub 5% ogólnej pojemności. Niższe wartości, jak np 3,2V dla ogniwa uszkadzają je trwale i nie jest to objęte gwarancją. W przypadku zaniechania używania akumulatora lub całego urządzenia przez czas dłuższy niż jeden miesiąc należy akumulator naładować do 50% i sprawdzać cyklicznie co dwa miesiące poziom jego naładowania. Przechowuj akumulator i urządzenie w miejscu suchym, z dala od słońca i ujemnych temperatur.