

INSPIRE 2

Podręcznik użytkownika V1.0

2017.01



Korzystanie z podręcznika

Legenda



Ostrzeżenie



Ważne



Wskazówki



Odniesienie

Przed lotem

Poniższe instrukcje i inne dokumenty zostały stworzone, aby pomóc użytkownikowi w pełni wykorzystać możliwości drona Inspire 2.

1. In the Box (w zestawie)
2. Safety Guidelines and Disclaimer (wyłączenie odpowiedzialności i wskazówki bezpieczeństwa)
3. Quick Start Guide (instrukcja szybkiego startu)
4. Intelligent Flight Battery Safety Guidelines (wskazówki bezpieczeństwa dt. akumulatora)
5. User Manual (podręcznik użytkownika)

Zalecamy obejrzenie wszystkich filmów instruktażowych i przeczytanie wyłączenia odpowiedzialności przed pierwszym lotem. Następnie przygotuj się do lotu, korzystając ze skróconej instrukcji. W niniejszym podręczniku znajdziesz bardziej szczegółowe informacje.

Filmy instruktażowe

Zobacz poniższe filmy instruktażowe, aby zapoznać się z dronem Inspire 2.

<http://www.dji.com/inspire-2/info#video>



DJI GO 4

Pobierz i zainstaluj aplikację DJI GO przed korzystaniem z produktu. Zeskanuj kod QR lub odwiedź "http://m.dji.net/djigo", aby pobrać aplikację.

Używaj urządzeń mobilnych z systemami Android 4.4/ iOS 9.0 lub ich późniejszymi wersjami.



DJI Assistant 2

<http://www.dji.com/inspire-2/info#downloads>

Wszelkie prawa zastrzeżone. Niniejsza instrukcja jest własnością firmy RCpro. Kopiowanie i dystrybucja w celach komercyjnych, całości lub części instrukcji bez zezwolenia zabronione.

Spis treści

Korzystanie z podręcznika	2
Legenda	2
Przed lotem	2
Filmy instruktażowe	2
DJI GO 4	2
DJI Assistant 2	2
Informacje o produkcie	5
Wprowadzenie	6
Najważniejsze funkcje	6
Montaż	6
Instalacja gimbału i kamery	8
Opis drona	9
Opis nadajnika	10
Dron	12
Kontroler lotu	13
Tryb lotu	13
Wskaźnik statusu lotu	14
Return-to-Home (RTH)	15
TapFly	19
ActiveTrack	21
Tryb Tripod	23
Spotlight Pro	23
System czujników optycznych i podczerwieni	24
Dane z lotu	28
Montaż i demontaż śmigieł	28
Inteligentny akumulator DJI	28
Nadajniki	34
Opis nadajnika	35
Obsługa nadajnika	35
Tryb dual	40
Wskaźnik statusu nadajnika LED	42
Łączenie nadajnika	43
Korzystanie z DJI Focus	44

Kamera i gimbal	45
Kamera	46
Gimbal	47
Korzystanie z dysku CINESSD	49
Aplikacja DJI GO 4	51
Camera	52
Editor	55
SkyPixel	55
Me	55
Lot	56
Warunki otoczenia podczas lotu	57
Limity lotu i strefy zakazu lotów	57
Lista kontrolna	60
Kalibracja kompasu	61
Automatyczny start i automatyczne lądowanie	62
Uruchomienie/zatrzymanie silników	62
Zatrzymanie silników w locie	63
Lot testowy	63
Załącznik	65
Specyfikacja	66
Aktualizacja oprogramowania	70
Informacje o zgodności	72
After-Sales Information	74

Opis produktu

Ten dział opisuje cechy Inspire 2, zawiera instrukcje złożenia drona oraz przedstawia części drona i nadajników.

RCpro

Opis produktu

Wstęp

Inspire 2 to quadcopter o ogromnych możliwościach, lider rynku w kwestii zwrotności i szybkości. Dron posiada zapasowe moduły, które zapewniają niezawodność, a nowy inteligentne funkcje sprawiają, że wykonywanie złożonych ujęć jest bajecznie proste. Kamera pracuje niezależnie od procesora obrazu, co pozwala na instalację systemu gimbała z kamerą najbardziej dopasowanego do potrzeb operatora. Obsługa podwójnej częstotliwości w nadajniku sprawia, że transmisja obrazu HD jest wydajniejsza i stabilniejsza niż do tej pory.

Najważniejsze funkcje

Zaawansowane funkcje TapFly i ActiveTrack dostępne w aplikacji DJI GO 4 umożliwiają lot w dowolne miejsce lub śledzenie dowolnego obiektu po pojedynczym dotknięciu ekranu.

Kontroler lotu: Kontroler lotu został zaktualizowany, aby zapewnić bezpieczniejszy, stabilniejszy lot. Nowy system zapisu danych zachowuje istotne dane z każdego lotu. System czujników optycznych zwiększa precyzję zawisu podczas lotu w pomieszczeniach lub w środowiskach, w których GPS jest niedostępny. Podwójne jednostki IMU i kompasy zapewniają dodatkowe bezpieczeństwo.

Transmisja obrazu HD: Ulepszona wersja systemu DJI Lightbridge zapewnia długi zasięg sygnału (do 7 km) ze znikomymi opóźnieniami przesyłu

Gimbal z kamerą: Kamera jest teraz niezależna od procesora obrazu, dzięki czemu posiadasz elastyczność doboru idealnego systemu gimbała z kamerą do scenarii. Oznacza to, że niezależnie od rodzaju kamery, ten sam potężny procesor przetwarza obraz, a przy użyciu Zenmuse X5S daje możliwość nagrywania filmów RAW. Bezstratne video (w formatach CinemaDNGi ProRes) i zdjęcia seryjne DNG RAW będą dostępne przy korzystaniu z dysku DJI CINESSD.

Inteligentny akumulator: Nowy inteligentny akumulator DJI posiada ulepszone cele i zaawansowany system zarządzania energią, który zapewnia do 25 minut lotu z Zenmuse X5S i 25 minut z Zenmuse X4S.

Montaż

Odblokowywanie trybu podróży

Dron przy dowozie jest w trybie podróży. Postępuj wg instrukcji poniżej, aby włączyć tryb lądowania:

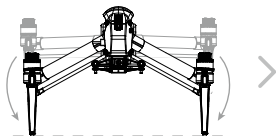
1. Włóż inteligentne akumulatory do komory.
2. Naciśnij przycisk zasilania co najmniej pięciokrotnie.
3. Rozłożenie podwozie i uruchomienie nastąpi automatycznie.



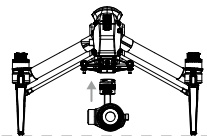
Włóż 2 akumulatory.



Naciśnij przycisk zasilania minimum pięciokrotnie.



Rozłóż podwozie do trybu lądowania i uruchom drona.



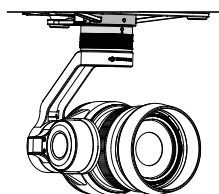
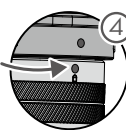
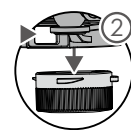
Montaż Zenmuse X5S na Inspire 2 (wyłączenie drona nie jest konieczne).



- Akumulator musi być w pełni naładowany przed pierwszym użyciem. Więcej informacji znajdziesz w sekcji "Ładowanie inteligentnego akumulatora".
- Dron nie przejdzie z trybu podróży do trybu lądowania, jeżeli gimbal z kamerą są do niego przymocowane.
- Umieść drona na gładkiej i refleksyjnej powierzchni (np. stole lub płytach) przed przejściem z trybu podróży w tryb lądowania.
- Trzymaj się z dala od mechanizmu podwozia podczas wysuwania.
- Naciśnij przycisk wyjmowania akumulatora podczas wyjmowania akumulatora.
- Postępuj wg instrukcji, aby przejść do trybu podróży: Wyłącz drona i zdejmij gimbal z kamerą oraz śmigła. Przyniśnij przycisk zasilania conajmniej pięciokrotnie, aby zmienić tryb drona na tryb podróży. Następnie naciśnij przycisk wyjmowania akumulatora, aby wyjąć akumulatory.

Montaż Zenmuse X5S na inspire 2

1. Zdejmij osłonę gimbalu z Zenmuse X5S.
2. Naciśnij przycisk odłączania gimbalu z kamerą na dronie. Obróć, aby zdjąć osłonę gimbalu z Inspire'a 2.
3. Zrównaj białą kropkę na gimbalu i czerwoną kropkę na dronie, a następnie zainstaluj gimbalu.
4. Obróć blokadę gimbalu na pozycję blokady poprzez zrównanie czerwonych kropek.

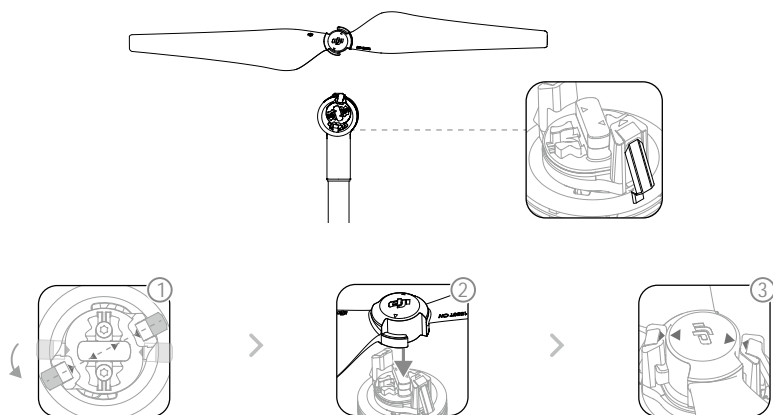


- Konektor gimbalu DJI 2.0 musi znajdować się w odpowiedniej pozycji podczas montażu, w innym wypadku instalacja kamery nie będzie możliwa.
- Usuń pokrywkę obiektywu podczas korzystania z Zenmuse X5S.
- Zawsze wyłączaj drona przed odłączaniem gimbalu.

Montaż śmigieł 1550T na szybkozłączki

Postępuj wg instrukcji poniżej, aby zainstalować śmigła.

1. Sparuj śmigła i silniki o tym samym kolorze (czerwony lub biały).



Przyciśnij sprężynową podkładkę i obróć blokadę śmigła, aż strzałki zrównają się i usłyszysz kliknięcie.

Umieść śmigło na silniku.

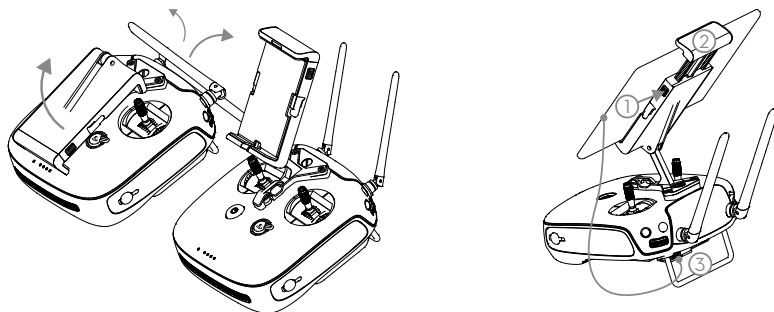
Ponownie przekręć śmigło, aż usłyszysz kliknięcie.

 Naciśnij sprężynową podkładkę przed obróceniem blokady śmigieł.

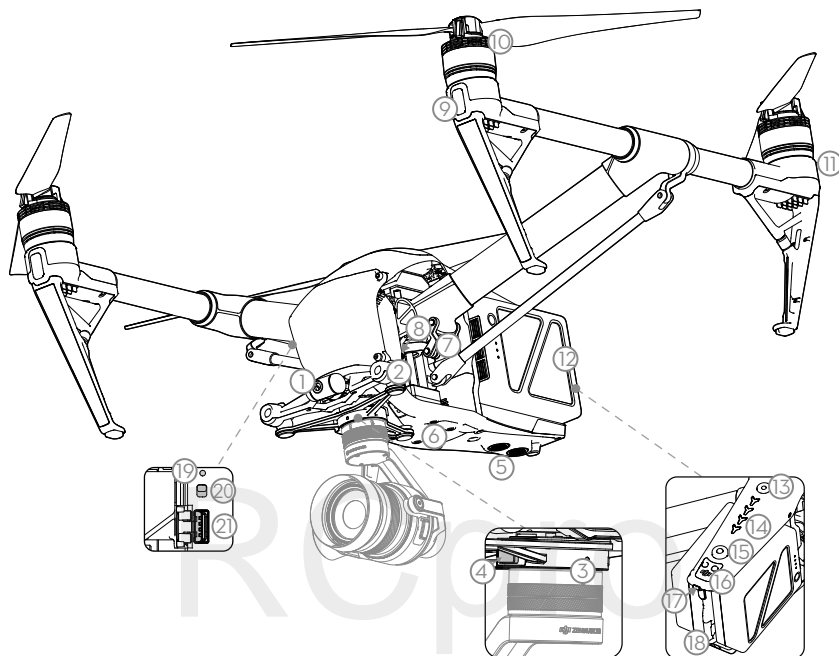
Przygotowanie nadajnika

Przechyl urządzenie mobilne do pożądanej pozycji, a następnie ustaw anteny, jak pokazano na rysunku.

1. Naciśnij przycisk z boku uchwytu urządzenia mobilnego, aby zwolnić obejmę, a następnie dopasuj ją do urządzenia mobilnego i umieść urządzenie w środku.
2. Podłącz urządzenie mobilne do nadajnika za pomocą kabla USB
3. Włóż jeden koniec kabla do twojego urządzenia mobilnego, a drugi koniec do gniazda USB z tyłu nadajnika.



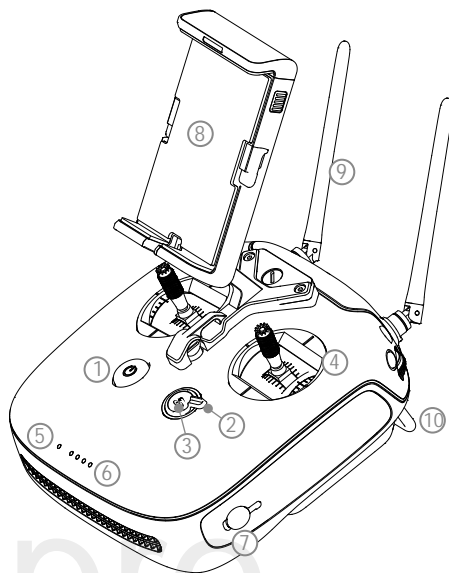
Schemat drona



- | | |
|--|--------------------------------------|
| [1] Kamera FPV | [11] Tyłne diody LED |
| [2] Przednie czujniki optyczne | [12] Inteligentne akumulatory |
| [3] Konektor gimbału DJI V2.0 (DGC2.0) | [13] Przycisk zasilania |
| [4] Przycisk odłączania gimbału z kamerą | [14] Wskaźniki poziomu akumulatora |
| [5] Dolne czujniki optyczne | [15] Przycisk wyjmowania akumulatora |
| [6] Miejsce montażu dodatkowego urządzenia | [16] Górne czujniki podczerwieni |
| [7] Mechanizm podwozia | [17] Wskaźniki statusu drona |
| [8] Centrum przetwarzania i kontroli
(z gniazdem na karty Micro SD) | [18] Gniazdo dysku DJI CINESSD |
| [9] Przednie diody LED | [19] Przycisk łączenia |
| [10] Układ napędowy (z silnikami, śmigłami itd.) | [20] Przetącznik trybu USB |
| | [21] Gniazdo USB |

Schemat nadajnika

- [1] Przycisk zasilania
Służy do włączania i wyłączania nadajnika.
- [2] Przełącznik podwozia
Służy do podnoszenia i wysuwania podwozia
- [3] Przycisk RTH
Naciśnij i przytrzymaj, aby rozpocząć procedurę RTH.
- [4] Dźwigny sterujące
Kontroluje orientację i ruchy drona.
- [5] Wskaźnik statusu LED
Wyświetla bieżący status nadajnika.
- [6] Wskaźniki poziomu akumulatora LED
Informują o poziomie naładowania akumulatora w nadajniku.
- [7] Gniazdo zasilania
Podłącz do ładowarki, aby naładować akumulatora nadajnika.
- [8] Uchwyt urządzenia mobilnego
Służy do bezpiecznego montażu urządzenia mobilnego na nadajniku
- [9] Anteny
Sygnał sterowania i video.
- [10] Uchwyt



[11] Pokrętło gimbała (gimbal/FPV)

Użyj tego pokrętła do kontroli pochylenia gimbała. W trybie free, naciśnij i przytrzymaj przycisk C1 i obróć pokrętło, aby ustawić kąt obrotu w osi pan gimbała. Aby ustawić pochylenie w osi tilt, naciśnij i przytrzymaj przycisk C2, a następnie obróć pokrętło.

[12] Pokrętło ustawień kamery

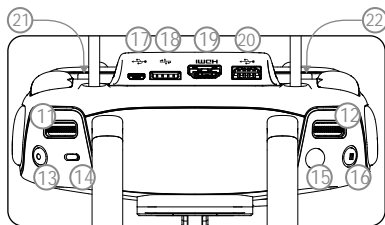
Użyj pokrętła do zmiany ustawień kamery (funkcjonuje jedynie, gdy nadajnik jest podłączony do urządzenia mobilnego z włączoną aplikacją DJI GO 4).

[13] Przycisk nagrywania

Naciśnij, aby rozpocząć nagrywanie. Naciśnij ponownie, aby przerwać nagrywanie.

[14] Przełącznik trybu lotu

Możesz wybrać jeden z tych trybów: P, S i A.

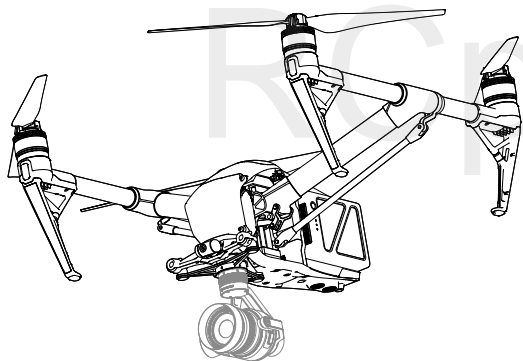


- [15] Spust migawki
Dwuetałapowe działanie, naciśnij, aby wykonać zdjęcie
- [16] Przycisk pauzy
Naciśnij jednokrotnie, aby opuścić funkcje TapFly, ActiveTrack i tryb zaawansowany.
- [17] Gniazdo micro USB
Użyj tego gniazda do aktualizacji oprogramowania drona.
- [18] Gniazdo CAN Bus
Zarezerwowane gniazdo rozszerzeń.
- [19] Gniazdo HDMI A
Wyjście HDMI sygnału video.
- [20] Gniazdo USB
Do podłączenia urządzenia mobilnego z aplikacją DJI GO 4.
- [21] Przycisk C1
Konfigurowalny w aplikacji DJI GO 4.
- [22] Przycisk C2
Konfigurowalny w aplikacji DJI GO 4.

RCpro

Dron

Dział opisuje cechy kontrolera lotu, systemu optycznego i inteligentnego akumulatora.



Dron

Kontroler lotu

Konstrukcja kontrolera lotu w Inspire 2 jest oparta na kontrolerze lotu DJI z kilkoma ulepszeniami, takimi jak nowy tryb lotu i nowy tryb bezpieczeństwa. Te funkcje zapewniają bezpieczny powrót drona do bazy w przypadku utraty sygnału. Kontroler lotu przechowuje istotne dane z każdego lotu na pokładowym urządzeniu pamięci masowej. Nowy kontroler lotu zapewnia stabilizację i zapewnia lepszą kontrolę hamowania.

Tryb lotu

Trzy tryby lotu są dostępne. Szczegóły dotyczące wszystkich trybów lotu można znaleźć w sekcji poniżej:

Tryb P (Positioning) :

Tryb P pracuje najlepiej, gdy sygnał GPS jest silny. Dron wykorzystuje GPS oraz przednie i dolne czujniki optyczne do określenia własnej pozycji, automatycznej stabilizacji i nawigowania pomiędzy przeszkodami. Zaawansowane funkcje, takie jak TapFly i ActiveTrack są dostępne w trybie P.

Jeżeli system przednich czujników optycznych jest włączony, a warunki oświetleniowe są odpowiednie, maksymalny kąt nachylenia drona wynosi 25°. Jeżeli czujniki są wyłączone, maksymalne pochylenie wynosi 35°.

Gdy sygnał GPS jest słaby, a warunki są zbyt ciemne, aby czujniki optyczne działały prawidłowo, dron będzie kontrolował swoją wysokość jedynie za pomocą barometru.

Uwaga: W trybie P, aby uzyskać większe prędkości należy mocniej wychylić drążek.


Tryb S (Sport):

Dron używa GPS do pozycjonowania. Przednie i dolne czujniki optyczne są wyłączone w trybie Sport, dlatego dron nie będzie wykrywał i omijał przeszkód. Stacja naziemna i funkcje inteligentnego lotu są również niedostępne w trybie Sport.

Uwaga: Zachowanie drona w trybie Sport są zoptymalizowane pod kątem zwrotności i szybkości, dlatego dron będzie bardziej wrażliwy na polecenia drążka.

Tryb A (Attitude):

Jeżeli zarówno GPS, jak i czujniki optyczne są niedostępne, dron będzie utrzymywał wysokość jedynie za pomocą barometru. Funkcje stacji naziemnej i funkcje inteligentnego lotu są również niedostępne w trybie A.

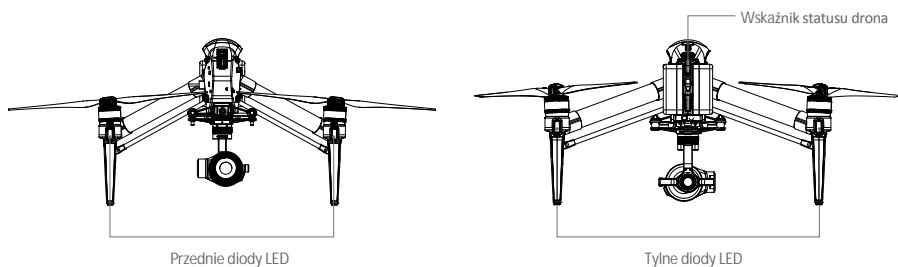
-
-  • Przedni system wizyjny jest **wyłączony** w trybie S, co oznacza, że dron nie będzie w stanie automatycznie omijać przeszkód na swojej drodze. **Bądź uważny i unikaj przeszkód.**
- Maksymalna prędkość drona i droga hamowania są wyraźnie zwiększone podczas pracy w trybie S. Minimalna droga hamowania w bezwietrznych warunkach to 50 metrów.
 - Prędkość opadania jest wyraźnie zwiększona w trybie S. Minimalna droga hamowania w warunkach bezwietrznych wynosi 50 metrów.
 - Czulość drona na polecenia nadajnika jest wyraźnie zwiększona w trybie S, co oznacza, że niewielkie wychylenie drążka przełoży się na dłuższy lot drona w daną stronę. Zachowaj ostrożność i zapewnij sobie odpowiednią przestrzeń do manewrowania.



Użyj przełącznika zmiany trybu lotu na nadajniku, aby zmienić trybu lotu.

Wskaźnik statusu drona

Inspire 2 posiada przednie diody LED, tylne diody LED i wskaźnik statusu LED. Pozycje diod można zobaczyć na rysunkach poniżej:



Przednie diody LED sygnalizują, świecąc na czerwono, w którą stronę zwrócony jest dron (przednie i tylne diody można wyłączyć w aplikacji DJI GO 4). Wskaźnik statusu drona przekazuje status systemowy kontrolera lotu. W tabeli poniżej znajdują się szczegółowe informacje dotyczące wskaźnika statusu drona.




Objaśnienie sekwencji wskaźnika statusu drona


Normal		
.....	Miga na przemian na czerwono, zielono i żółto	Turning On and Self Diagnostic Testing
×4	Miga czterokrotnie na żółto	Dron przygotowuje się do pracy
.....	Miga powoli na zielono	Tryb P z GPS*
×2	Miga dwukrotnie na zielono	Tryb P z przednimi i dolnymi czujnikami optycznymi*
.....	Miga powoli na żółto	Bez GPS oraz przednich i dolnych czujników optycznych
.....	Miga szybko na zielono	Hamowanie
Warning		
.....	Miga szybko na żółto	Utrata sygnału nadajnika
.....	Miga powoli na czerwono	Ostrzeżenie o niskim poziomie akumulatora
.....	Miga szybko na czerwono	Ostrzeżenie o krytycznym poziomie akum.
.....	Miga na czerwono	Błąd (IMU)
—	Świeci na czerwono	Błąd krytyczny
.....	Miga na przemian na czerwono i żółto	Wymagana kalibracja kompasu

* Dioda miga powoli na zielono w trybie P i szybko w trybie S.

Powrót do punktu home (RTH)

Funkcja powrotu do punktu home (RTH) sprowadza drona do ostatnio zapisanego punktu bazowego. Istnieją trzy rodzaje procedur RTH: Inteligentne RTH (Smart RTH), RTH niskiego poziomu akumulatora (Low battery RTH) i awaryjne RTH (Failsafe RTH). Poniższy dział opisuje wszystkie rodzaje procedur.

	GPS	Opis
Punkt home		Jeżeli uzyskano sygnał GPS o odpowiedniej sile przed startem, punkt bazowy jest lokalizacją, z której dron wystartował. Siła sygnału GPS jest wskazywana ikoną  . Wskaźnik statusu drona będzie migał w szybkim tempie podczas zapisywania punktu bazowego.




-  • Dron potrafi wykryć i ominąć przeszkody, gdy przedni system optyczny jest włączony, a oświetlenie jest odpowiednie. Dron automatycznie wzniesie się, aby ominąć przeszkodę i wróci do punktu home na nowej wysokości. Obrót i lot w lewo/prawo jest zablokowany przy korzystaniu z przednich czujników optycznych, aby mieć pewność, że dron jest zwrócony w kierunku lotu.

Failsafe RTH

Jeżeli punkt bazowy został zapisany, a kompas funkcjonuje prawidłowo, procedura Failsafe (awaryjnego) RTH zostanie aktywowana automatycznie w przypadku utraty sygnału nadajnika na ponad 3 sekundy. Procedura RTH może zostać przerwana, a operator odzyska kontrolę nad dronem, jeżeli łączność z nadajnikiem zostanie przywrócona.

Schemat działania procedury Failsafe RTH



-  • Dron nie może powrócić do punktu bazowego, jeżeli sygnał GPS jest słaby (ikona  jest szara) bądź niedostępny.
- Dron automatycznie obniży lot i wylądowuje, jeżeli funkcja RTH zostanie włączona w promieniu 20 m od punktu home. Dron przestanie się wznosić i natychmiast powróci do punktu home, jeżeli przesuniesz dżwęk podczas procedury Failsafe RTH, gdy dron znajduje się na wysokości >20 metrów.
 - Dron nie omina przeszkód podczas procedury Failsafe RTH, jeżeli przednie czujniki optyczne są wyłączone. Istotne jest, aby ustawić bezpieczną wysokość funkcji Failsafe RTH przed każdym lotem. Uruchoam aplikację DJI GO 4. Przejdź do strony "Camera" i naciśnij , aby ustawić wysokość RTH.
 - Użytkownik nie może sterować modelem podczas wznoszenia do pułapu funkcji Failsafe. Jednakże, operator może nacisnąć przycisk RTH, aby przerwać wznoszenie i odzyskać kontrolę nad urządzeniem.

Smart RTH

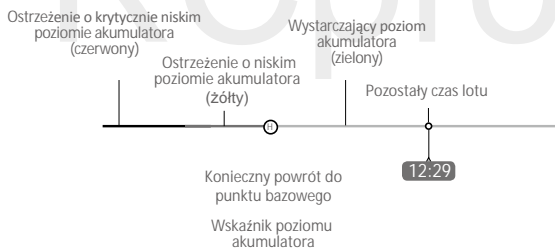
Użyj przycisku RTH na nadajniku lub dotknij przycisku RTH w aplikacji DJI GO 4 i postępuj wg instrukcji na ekranie (konieczny sygnał GPS), aby zainicjować procedurę Smart RTH. Dron automatycznie powróci do ostatnio zapisanego punktu home. Użytkownik może ręcznie kontrolować prędkość i pułap lotu drona podczas procedury smart RTH. W czasie powrotu, dron będzie korzystał ze swojej głównej kamery do wykrywania przeszkód nawet 300 m przed sobą, co umożliwi zaplanowanie bezpiecznej trasy do punktu home. Naciśnij i przytrzymaj przycisk smart RTH jednokrotnie, aby rozpocząć proces, a potem naciśnij przycisk ponownie, aby zakończyć procedurę i odzyskać pełną kontrolę nad dronem.

Low Battery RTH (można wyłączyć w aplikacji DJI GO 4)

Procedura low battery RTH tzn. powrotu do punktu home z powodu niskiego poziomu akumulatora zostaje aktywowana, gdy poziom inteligentnego akumulatora jest na tyle niskim poziomie, że może to wpłynąć na bezpieczeństwo powrotu drona. Zaleca się powrót do punktu home lub wylądowanie dronem natychmiast po otrzymaniu komunikatu. Aplikacja DJI GO 4 wyświetli ostrzeżenie o niskim poziomie akumulatora. Dron automatycznie powróci do punktu home, jeżeli użytkownik nie podejmie żadnych działań w ciągu 10 sekund od ostrzeżenia. Użytkownik może anulować procedurę RTH poprzez naciśnięcie przycisku RTH na nadajniku. Progi tych ostrzeżeń są automatycznie określane na podstawie obecnego pułapu drona i odległości od punktu home.

Model wylądaje automatycznie, jeżeli bieżący poziom akumulatora wystarcza jedynie na wylądowanie z jego obecnej wysokości. Użytkownik wciąż może zmienić orientację drona podczas procesu lądowania.

W aplikacji DJI GO 4 znajduje się wskaźnik poziomu akumulatora, który został opisany poniżej:



Ostrzeżenia o poziomie akumulatora	Uwagi	Wskaźnik statusu drona	Aplikacja DJI GO 4	Instrukcje lotu
Ostrzeżenie o niskim poziomie akumulatora	Niski poziom naładowania akumulatora. Należy wylądować.	Wskaźnik statusu drona miga powoli na czerwono	Dotknij Go-home, aby powrócić do punktu bazowego i automatycznie wylądować lub dotknij Cancel, aby przywrócić normalny lot. Jeżeli użytkownik nie podejmie żadnych działań w ciągu 10 sekund, dron automatycznie powróci do punktu bazowego i wyląduje po 10 sekundach. Nadajnik wyemituje sygnał dźwiękowy	Wróć dronem i wyląduj jak szybko to możliwe, a następnie zatrzymaj silniki i wymień akumulator.


Ostrzeżenie o krytycznie niskim poziomie akumulatora	Dron musi natychmiast wylądować	Wskaźnik statusu drona miga szybko na czerwono	Ekran aplikacji DJI GO będzie migać na czerwono, a dron obniży lot. Nadajnik wyemituje sygnał dźwiękowy.	Dron obniży pułap i wyląduje automatycznie
Szacowany pozostały czas lotu	Szacowany czas lotu na podstawie bieżącego poziomu akumulatora.	Nie dotyczy	Nie dotyczy	Nie dotyczy



- Po aktywacji ostrzeżenia o krytycznie niskim poziomie akumulatora i rozpoczęciu procesu lądowania, możesz wychylić drążek do góry, aby sprawić, że dron zawiśnie na obecnej wysokości, dając możliwość skierowania drona w lokalizację bardziej odpowiednią do lądowania.
- Kolorowe strefy i znaczniki na pasku wskaźnika poziomu akumulatora odzwierciedlają szacunkowy pozostały czas lotu. Są one automatycznie ustawiane według obecnej lokalizacji i statusu.

Uwagi bezpieczeństwa dotyczące funkcji Failsafe RTH



Dron nie może omijać przeszkód podczas procedury Failsafe RTH, gdy przednie czujniki są wyłączone. Z tego powodu, istotne jest, aby ustawić odpowiedni pułap dla funkcji Failsafe przed każdym lotem. Otwórz aplikację DJI GO i w zakładce Camera naciśnij , aby ustawić pułap lotu dla procedury Failsafe.





Jeżeli dron leci na wysokości poniżej 20 m i aktywowana zostanie procedura RTH, dron najpierw wzniesie się na wysokość 20 m ze swojego obecnego pułapu. Możesz przerwać wznoszenie tylko poprzez przerwanie procedury RTH.



Dron automatycznie obniży lot i wyląduje, jeżeli procedura RTH zostanie aktywowana w promieniu 20 metrów od punktu home. Dron przestanie wznosić się i natychmiast powróci do punktu home, jeżeli wzniesie się na wysokość 20 m w czasie procedury RTH.



Dron nie może powrócić do punktu home, jeżeli sygnał GPS jest słaby. Ikona ( ) jest szara bądź niedostępna.

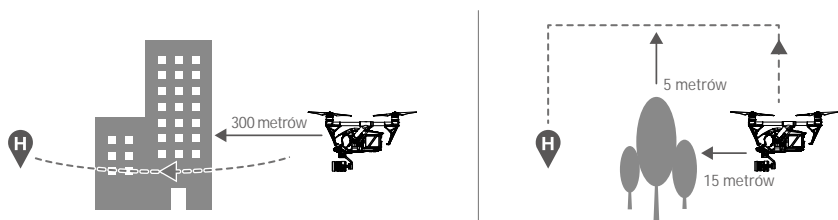


Jeżeli przesuniesz lewy drążek po wzniesieniu drona na wysokość 20 metrów, ale poniżej ustalonej wysokości funkcji RTH, dron przestanie się wznosić i powróci do punktu home.

Omijanie przeszkód podczas RTH*

Dron wykrywa i podejmuje próby omięcia przeszkód podczas procedury RTH, jeżeli warunki oświetleniowe są odpowiednie dla przednich czujników optycznych. Po wykryciu przeszkody, dron zachowa się w następujący sposób:

1. Dron będzie używał swojej głównej kamery do rozpoznania przeszkód nawet 300 metrów przed sobą, co pozwala na zaplanowanie trasy lotu.
2. Dron zwalnia, gdy wykryje przeszkodę 15 metrów przed sobą.
3. Dron zatrzymuje się i zawisnie, a następnie wznieś się pionowo, aby ominąć przeszkodę. Dron przestanie się wznosić, gdy znajdzie się przynajmniej 5 metrów nad wykrytą przeszkodą.
4. Po wznowieniu procedury RTH, dron będzie kontynuował lot na swojej obecnej wysokości.



*Wkrótce



- Funkcja omijania przeszkód jest niedostępna podczas obniżania lotu w czasie procedury RTH.
- Prz y włączonych przednich czujnikach optycznych w czasie procedury RTH, obrót drona jest zablokowany, aby mieć pewność, że dron jest zwrócony przodem w kierunku lotu.
- Dron nie jest w stanie ominąć przeszkód znajdujących się obok lub za nim.

Bezpieczne lądowanie

Funkcja bezpiecznego lądowania aktywuje się podczas automatycznego lądowania.

1. Jeżeli funkcja bezpiecznego lądowania określi podłoże jako odpowiednie do lądowania, Inspire 2 wylądowuje.
2. Jeżeli funkcja bezpiecznego lądowania określi podłoże jako nieodpowiednie do lądowania, Inspire 2 zawisnie w miejscu i będzie oczekiwać dalszych poleceń. Dron zawisnie w miejscu, jeżeli podłoże pod nim nie jest odpowiednie do lądowania, nawet przy krytycznym poziomie akumulatora. Dron rozpocznie lądowanie, dopiero gdy poziom akumulatora spadnie do 0%. Pilot wciąż może kontrolować orientację drona.
3. Jeżeli funkcja bezpiecznego lądowania nie jest dostępna, aplikacja DJI GO 4 wyświetli komunikat, gdy dron obniży lot na wysokość poniżej 0,7 metra. Naciśnij, aby potwierdzić lub przesunąć na dół drążek na 2 sekundy, aby aktywować lądowanie, gdy otoczenie jest do tego odpowiednie.



Dron nie będzie w stanie wykryć podłoża do lądowania za pomocą funkcji bezpiecznego lądowania w następujących okolicznościach:

- Jeżeli użytkownik kontroluje drążki gazu oraz przechylenia w osiach roll i pitch (funkcja bezpiecznego lądowania zostanie aktywowana ponownie, gdy drążki przestaną być używane).
- Jeżeli system pozycjonowania nie działa poprawnie.
- Jeżeli dolne czujniki optyczne są niewłaściwie skalibrowane.
- Jeżeli warunki oświetleniowe nie są odpowiednie.
- Jeżeli przeszkoda znajduje się w odległości 1 metra od drona, dron obniży lot i zawisnie na wysokości 0,7 m nad ziemią. Następnie dron wylądowuje po otrzymaniu potwierdzenia od użytkownika.

TapFly

Wprowadzenie

Za pomocą funkcji TapFly, użytkownik może skierować drona w wybrane miejsce, dotykając ekranu swojego urządzenia mobilnego, bez konieczności używania nadajnika. Dron automatycznie ominie przeszkody w zasięgu czujników lub zatrzyma się w zawieszce, jeżeli warunki oświetleniowe są odpowiednie.

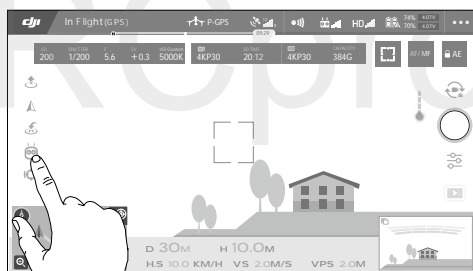
Korzystanie z TapFly


Upewnij się, że poziom inteligentnego akumulatora przekracza 50%, a dron pracuje w trybie P. Następnie, postępuj wg instrukcji poniżej.

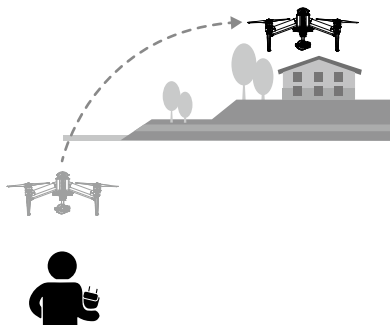
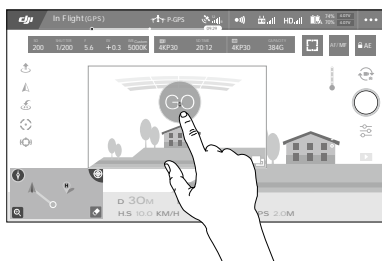
1. Wystartuj i upewnij się, że dron leci na wysokości przynajmniej 2 metrów nad ziemią.



2. Uruchom aplikację DJI GO 4 i naciśnij , a potem  i przeczytaj komunikaty.



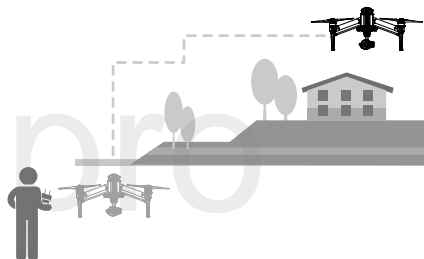
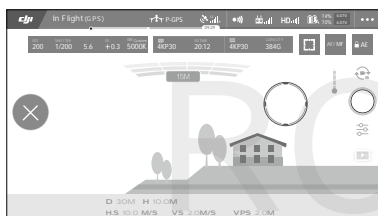
3. Naciśnij jednokrotnie miejsce, w które chcesz skierować drona i poczekaj na pojawienie się ikony . Naciśnij ponownie, aby potwierdzić wybór i automatycznie polecieć w wybrane miejsce.



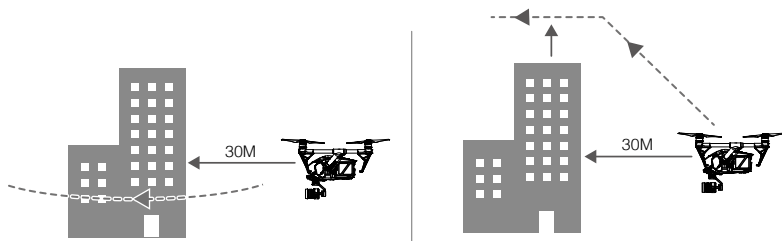
- ⚠ Nie kieruj drona w stronę ludzi, zwierząt, a także małych i wąskich obiektów (np. gałęzi, linii energetycznych) lub przezroczystych obiektów i powierzchni (np. szkło, lustro wody)
- Uważaj na przeszkody na trasie lotu i postaraj się je omijać.
- Mogą wystąpić różnice pomiędzy przewidywaną i rzeczywistą trasą lotu w funkcji TapFly.
- Zakres dostępnych celów jest ograniczony. Nie możesz wybrać miejsc znajdujących na górnej lub dolnej krawędzi ekranu.
- Tryb TapFly może nie działać prawidłowo, gdy dron leci nad wodą lub terenem pokrytym śniegiem.
- Zachowaj szczególną ostrożność w ciemnych (< 300 luksów) i jasnych (> 10000 luksów) warunkach.

☀ Włącz kontrolę gimbała za pomocą drążków w aplikacji DJI GO 4, aby sterować orientacją gimbała za pomocą nadajnika. Podczas korzystania z drążków, gimbal automatycznie przejdzie w tryb free (swobodnego obrotu). Wtedy prawy drążek będzie służył do sterowania osią pan gimbała, a lewy drążek do kontrolowania przechylenia gimbała w osi tilt. Pokrętelem po lewej można kontrolować prędkość drona.

Po zatwierdzeniu wyboru, dron poleci w kierunku oznaczonym ikoną ○. Pamiętaj, że wciąż możesz sterować drona za pomocą drążka.



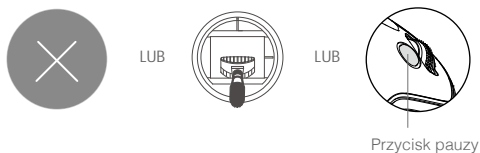
Dron automatycznie dostosuje swoją prędkość, jeżeli wykryje przeszkodę przed sobą lub leci zbyt blisko ziemi. Mimo to użytkownik nie powinien polegać na tej funkcji przy omijaniu przeszkód. Jeżeli sygnał GPS osłabnie, dron przerwie autonomiczny lot i powróci do punktu home.



Wyjście z funkcji TapFly

Aby przerwać działanie funkcji TapFly, skorzystaj z jednego z poniższych sposobów:

- Naciśnij przycisk ⊗ na ekranie.
- Wychyl do tyłu prawy drążek nadajnika i przytrzymaj na dole przez 3 sekundy.
- Naciśnij przycisk pauzy inteligentnego lotu na nadajniku.



Dron zatrzyma się i zawisnie w miejscu po opuszczeniu funkcji TapFly. Następnie możliwe jest wybranie nowego celu lotu lub manualny powrót do punktu home.

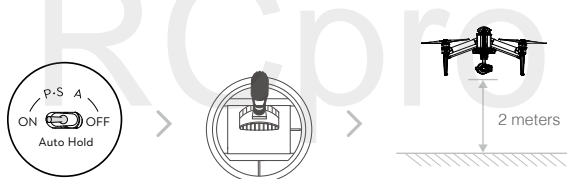
ActiveTrack



Funkcja ActiveTrack umożliwia zaznaczenie i śledzenie poruszającego się obiektu na ekranie twojego urządzenia mobilnego. Dron automatycznie ominie przeszkody na trasie lotu. Inspire 2 może automatycznie rozpoznać i podążać za rowerami i innymi pojazdami, ludźmi czy zwierzętami oraz używa innych strategii śledzenia w przypadku innych celów.

Korzystanie z ActiveTrack


Upewnij się, że inteligentny akumulator jest naładowany do poziomu ponad 50%, a dron pracuje w trybie P. Następnie postępuj wg instrukcji poniżej, aby włączyć ActiveTrack:

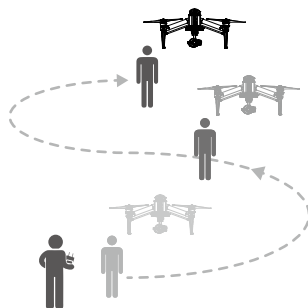
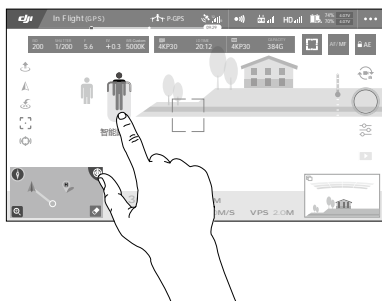
1. Wystartuj i zawisnij na wysokości przynajmniej 2 metry od ziemi.



2. W aplikacji DJI GO 4 dotknij ikony , a następnie  i przeczytaj komunikaty.

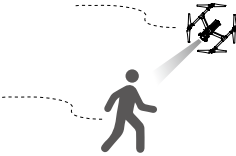


3. Dotknij obiektu, który chcesz zacząć śledzić i potwierdź wybór. Jeżeli obiekt nie został automatycznie rozpoznany, przeciągnij ramkę wokół niego. Ramka  zmieni kolor na zielony w trakcie śledzenia. Jeżeli ramka zmieni kolor na czerwony, obiekt nie został rozpoznany i należy spróbować ponownie.



- ⚠
- Nie lataj na obszarze, na którym znajdują się ludzie, zwierzęta, podłużne cienkie objekty (np. gałęzie, linie energetyczne) lub materiały przezroczyste (np. szkło, powierzchnia wody). Unikaj przeszkód na trasie lotu, w szczególności podczas lotu wstecznego.
 - Zachowaj szczególną ostrożność, gdy używasz funkcji ActiveTrack w następujących sytuacjach:
 - a) Śledzony obiekt nie porusza się po równej powierzchni
 - b) Śledzony obiekt diametralnie zmienia kształt podczas ruchu.
 - d) Śledzony obiekt został zastonięty lub znalazł się poza polem widzenia na dłuższy czas.

ActiveTrack zawiera następujące funkcje:


Trace	Profil
	
<p>Dron podąża za obiektem w stałej odległości. Użyj drążka nadajnika lub suwaka w aplikacji DJI GO, aby okrążyć obiekt..</p>	<p>Dron śledzi obiekt pod stałym kątem i w stałej odległości po jednej ze stron. Użyj prawego drążka nadajnika, aby okrążyć obiekt.</p>

- ⚠
- Nie lataj na obszarze, na którym znajdują się ludzie, zwierzęta, podłużne cienkie objekty (np. gałęzie, linie energetyczne) lub materiały przezroczyste (np. szkło, powierzchnia wody). Unikaj przeszkód na trasie lotu, w szczególności podczas lotu wstecznego.
 - Zachowaj szczególną ostrożność, gdy używasz funkcji ActiveTrack w następujących sytuacjach:
 - a) Śledzony obiekt nie rusza się na płaszczyźnie poziomej.
 - b) Śledzony obiekt diametralnie zmienia kształt podczas ruchu.
 - c) Śledzony obiekt porusza się po ośnieżonej powierzchni.
 - d) Śledzony obiekt może wyjść poza pole widzenia na dłuższy czas.
 - e) Natężenie oświetlenia nie znajduje się w zakresie 300-10000 luksów.
 - f) Śledzony obiekt posiada podobny kolor lub wzór do otoczenia.

-
- ⚠ • Należy przestrzegać miejscowych przepisów podczas korzystania z funkcji ActiveTrack.
 - Dron nie będzie w stanie omijać przeszkód w trybie profile.
-

Wyjście z funkcji ActiveTrack

Istnieją dwa sposoby na przerwanie działania funkcji ActiveTrack:

1. Naciśnij przycisk  na ekranie
2. Naciśnij przycisk pauzy inteligentnego lotu na ekranie.



Dron zatrzyma się i zawisnie w miejscu po opuszczeniu funkcji ActiveTrack. Następnie możliwe jest wybranie nowego celu lotu lub manualny powrót do punktu bazowego.

Tryb Tripod

Naciśnij ikonę w aplikacji DJI GO 4, aby włączyć tryb Tripod. Tryb Tripod służy do kontrolowania prędkości, w którym drążki regulują prędkość lotu, a nie orientacji, co pozwala na uzyskanie stabilnej prędkości, eliminując drgania jostycków. Tryb Tripod można używać w wielu sytuacjach, w których konieczne byłoby zastosowanie szyny lub żurawia, ponieważ ten tryb pozwala na wykonywanie płynniejszych i ostrzejszych video.

W trybie Tripod maksymalna prędkość lotu można ustawić w aplikacji DJI GO 4, a odległość hamowania jest zmniejszona do 3 metrów. Czulość na ruchy drążka jest również zmniejszona, aby zapewnić płynniejsze i bardziej kontrolowane ruchy drona.

-
- ⚠ • Korzystaj z trybu Tripod w przypadku, gdy sygnał GPS jest silny lub warunki są odpowiednie dla czujników optycznych. W przypadku braku sygnału GPS i nie działających prawidłowo czujników optycznych, dron przejdzie automatycznie w tryb Atti. W tym wypadku, prędkość drona zwiększy się i nie może on zawisnąć w miejscu. Używaj trybu Tripod ostrożnie.
-

Spotlight Pro

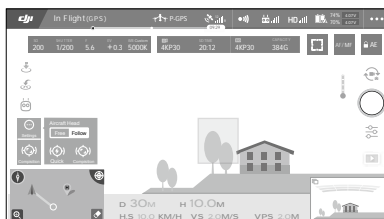
Spotlight Pro to nowy tryb, który umożliwi pilotowi wykonywanie złożonych, dramatycznych zdjęć. Gimbal automatycznie będzie utrzymywał kamerę na wybranym obiekcie. Zablokuj obiekt w trybie Spotlight Pro, a kamera będzie trzymała go w kadrze, niezależnie od tego, w którą stronę porusza się dron.

Quick Mode: Narysuj palcem kwadrat wokół z obiektem, którego chcesz śledzić.

Composition Mode: Narysuj palcem kwadrat. Gdy obiekt znajdzie się w kwadracie, naciśnij C2, aby rozpocząć śledzenie. Naciśnij C2 ponownie, aby przerwać śledzenie.

W trybie Free możesz kontrolować orientację drona, niezależnie od orientacji kamery.

W trybie Follow, orientacja drona będzie taka sama jak orientacja kamery.



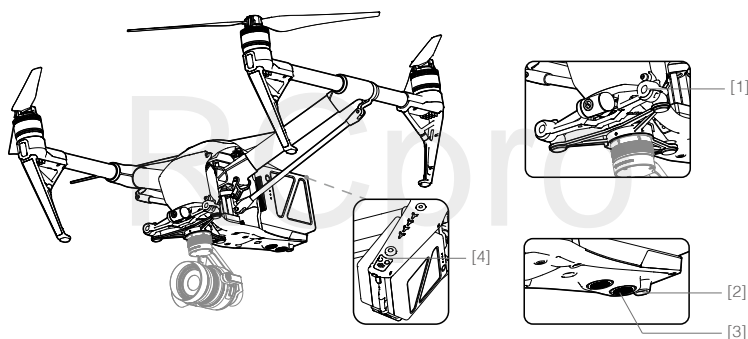


- Możesz przeciągnąć obiekt w aplikacji DJI GO 4 lub użyć drążków kontroli gimbala, aby zmienić pozycję obiektu w aplikacji.
- "Spin" drona jest włączony w trybie Free, co sprawia, że gimbal szybko obraca się z powrotem, gdy osiągnie limit obrotu podczas nagrywania.
- Funkcji Spotlight Pro można również używać w trybach S, A, TapFly i Tripod

System czujników optycznych i podczerwieni

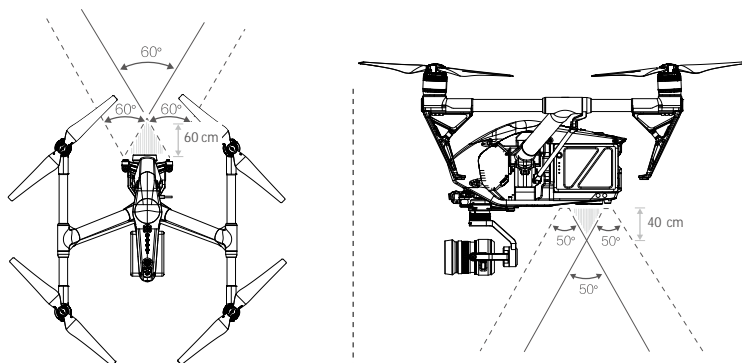
Główne elementy systemu optycznego znajdują się z przodu i z tyłu Inspire'a 2, w tym [1] [2] dwa czujniki optyczne stereo i [3] dwa czujniki ultradźwiękowe. System optyczny wykorzystuje sonar i dane z czujników optycznych do utrzymywania swojej bieżącej pozycji, precyzyjnego zawisu w pomieszczeniach i w sytuacjach, w których GPS jest niedostępny. System optyczny nieprzerwanie skanuje teren w poszukiwaniu przeszkód, co umożliwi ominięcie ich poprzez przelot nad nimi, obok lub zawiśnięcie w miejscu.

System czujników podczerwieni [4] składa się z dwóch modułów na górnej części drona. Te czujniki skanują obszar nad dronem i są aktywne w niektórych trybach lotu.



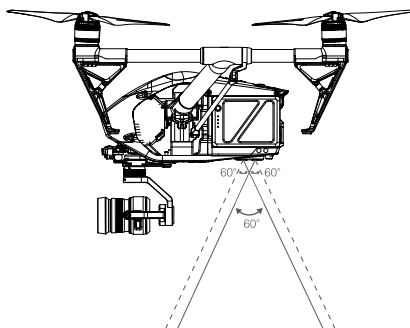
Zasięg działania

Pole działania czujników optycznych i czujników podczerwieni jest opisane na rysunkach poniżej. Pamiętaj, że dron nie jest w stanie wykryć i ominąć przeszkód, które nie znajdują się w polu działania czujników.



⚠ Dron nie wykryje przeszkód w zacienionych obszarach, zachowaj ostrożność.

Zasięg działania czujników ultradźwiękowych opisano na rysunku poniżej.

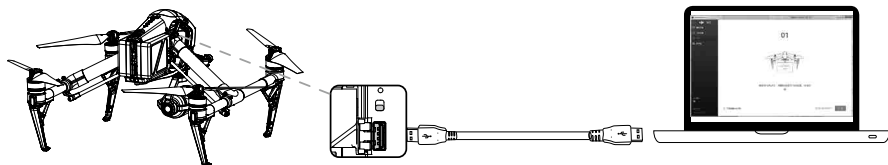


Kalibracja

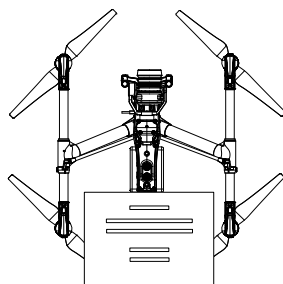
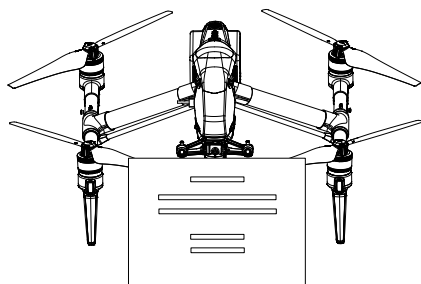
Kamery przednie i dolnego systemu wizyjnego zainstalowane na dronie są skalibrowane fabrycznie. Jednakże kamery są wrażliwe na działanie sił zewnętrznych i od czasu do czasu będą wymagały kalibracji przez program DJI Assistant 2.

Kalibracja przez **płytkę kalibracji**

1. Upewnij się, że dron jest w trybie lądowania. Uruchom drona i przesunij przełącznik trybu USB w dół.
2. Połącz Inspire'a 2 z komputerem przez kabel USB (gniazdo A)
3. Uruchom DJI Assistant 2 i zaloguj się na konto DJI.
4. Kliknij Inspire 2, a następnie przycisk kalibracji.

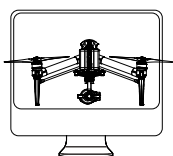


5. Połóż płytkę kalibracji zwróconą kropkami w stronę czujników przedniego systemu optycznego, a następnie postępuj wg instrukcji w DJI Assistant 2, aby dokończyć kalibrację.
6. Połóż drona prosto i upewnij się, że płytkę kalibracji jest zwróconą kropkami w stronę dolnych czujników, a następnie postępuj wg instrukcji w DJI Assistant 2, aby dokończyć kalibrację.



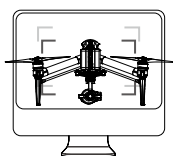
Kalibracja ekranowa

Postępuj wg instrukcji poniżej, aby skalibrować drona.



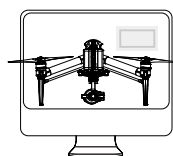
01

Zwróć drona w kierunku kamery



02

Zrównaj pola



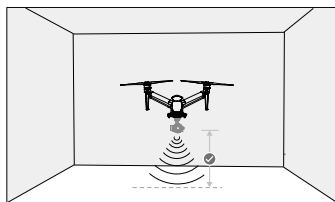
03

Obróć drona w osi pan i przechyl w osi tilt

 Nie wyłączaj urządzenia i nie odłączaj kabla USB po kalibracji, poczekaj na przeliczenie nowych danych.

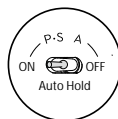
Korzystanie z pozycjonowania optycznego

Pozycjonowanie wizyjne włączone jest automatycznie, gdy dron jest uruchomiony. Pozycjonowanie optyczne jest zwykle używane do lotów w pomieszczeniach, gdzie sygnał GPS nie jest dostępny. Korzystając z czujników wbudowanych w system optyczny, dron może precyzyjnie zawisnąć, nawet bez GPS.



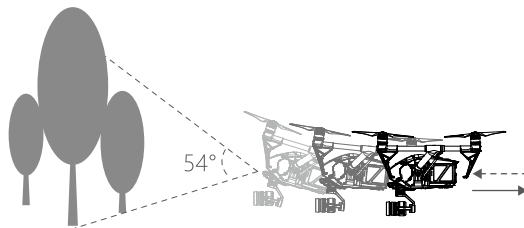
Postępuj wg instrukcji poniżej w celu korzystania z pozycjonowania optycznego:

1. Przejdź do pracy w trybie P za pomocą przełącznika trybu lotu.
2. Umieść drona na płaskiej powierzchni. Zwróć uwagę na to, że system pozycjonowania nie może pracować na powierzchniach bez wyraźnej rzeźby.
3. Uruchom drona. Wskaźnik statusu drona miga dwukrotnie na zielono, co wskazuje, że pozycjonowanie optyczne jest gotowe do pracy. Przesuń lewy drążek do góry, aby wzniesić się, a dron utrzyma pozycję.



Hamowanie z asystą systemu omijania przeszkód

Dzięki systemowi wykrywania przeszkód, dron będzie w stanie zainicjować hamowanie, gdy wykryje przeszkodę dookoła drona. Pamiętaj, że system pracuje najlepiej przy odpowiednim oświetleniu i gdy przeszkoda posiada wyraźny kształt. Dodatkowo dron nie powinien poruszać się prędkością większą niż 50 km/h, aby zapewnić sobie wystarczającą drogę hamowania.



- ⚠ • Sonar może nie być w stanie określić dokładnie odległości pomiędzy materiałami pochłaniającymi fale dźwiękowe. Kamera może również nie funkcjonować prawidłowo w nieoptymalnych warunkach. Dron może przejść z trybu P do trybu A, jeżeli GPS, czujniki optyczne i czujniki podczerwieni nie są dostępne

Zachowaj szczególną ostrożność: w poniższych sytuacjach:

- Lecąc nad monochromatyczną powierzchnią (np. całkowicie czarną, białą, czerwoną, zieloną).
- Lecąc nad powierzchnią silnie odbijającą światło.
- Lecąc przy silnym wietrze (> 50 km/h na wysokości 2 m lub > 18 km/h na wysokości 1 m).
- Lecąc nad wodą lub innymi przezroczystymi powierzchniami.
- Lecąc nad poruszającymi się powierzchniami lub obiektami.
- Lecąc w miejscu, gdzie oświetlenie zmienia się często lub gwałtownie
- Lecąc nad bardzo ciemnymi (< 10 luksów) lub jasnymi (> 100 000 luksów) powierzchniami.
- Lecąc nad powierzchniami, które pochłaniają fale dźwiękowe (np. gruby dywan).
- Lecąc nad powierzchniami bez wyraźnej rzeźby lub faktury.
- Lecąc nad powierzchniami z powtarzającymi się, identycznymi wzorami lub fakturą (np. kafelki).
- Lecąc nad pochyłą powierzchnią, która zmienia kierunek fal dźwiękowych emitowanych przez drona.
- Lecąc nad przeszkodami z małą powierzchnią odbijającą światło podczerwone.
- Nie umieszczaj dwóch modeli obok siebie, aby uniknąć zakłóceń między ich modułami podczerwieni 3D.
- Nie zastanawiaj ochronnego szkła modułu podczerwonego. Utrzymuj je w dobrym stanie i czystości.

- ☀ • Utrzymuj czujniki w czystości. Brud lub inne zanieczyszczenia mogą wpłynąć na ich skuteczność.
- System optyczny jest skuteczny jedynie, gdy dron znajduje się na wysokości 0,3 - 10 m.
 - System optyczny może nie funkcjonować poprawnie, gdy dron leci nad wodą.
 - System optyczny może nie być w stanie rozpoznać wzoru terenu przy słabym oświetleniu (poniżej 100 luksów).
 - Nie używaj innych urządzeń z ultradźwiękami, pracujących na częstotliwości 40 KHz, gdy system optyczny jest aktywny.

- ⊗ • Staraj się trzymać zwierzęta poza zasięgiem drona, gdy system optyczny jest aktywny. Czujniki emitują dźwięki o wysokiej częstotliwości, które są tylko słyszalne przez niektóre zwierzęta.

Dane z lotu

Dane z lotu są automatycznie zapisywane w pamięci wewnętrznej drona. Gromadzone informacje to m.in.: telemetria lotu, informacje o statusie samolotu i inne parametry. Aby uzyskać dostęp do tych danych, podłącz drona do komputera przy pomocy portu USB i włącz DJI Assistant 2.

Montaż i demontaż śmigieł

Montaż śmigieł

Więcej informacji w sekcji "montaż śmigieł".

Demontaż śmigieł

Przyciśnij silnik, na którym jest zamocowane śmigło i obróć je zgodnie z kierunkiem odblokowania.



- Pamiętaj o ostrych krawędziach śmigieł. Obchodź się z nimi ostrożnie.
- Używaj jedynie oryginalnych śmigieł DJI. Nie mieszaj typów śmigieł.
- Sprawdź czy śmigła i silniki są zainstalowane poprawnie przed każdym lotem.
- Upewnij się, że wszystkie śmigła są w dobrym stanie przed każdym lotem. Nie używaj starych, uszczerbionych bądź uszkodzonych śmigieł.
- Aby uniknąć obrażeń, trzymaj się na dystans od śmigieł i silników w czasie pracy.

Inteligentny akumulator

Inteligentny akumulator DJI posiada pojemność 4280 mAh, napięcie 22,8 V i funkcję inteligentnej ładowarki/rozładowarki. Akumulator należy ładować tylko za pomocą odpowiedniej ładowarki DJI.

Funkcje inteligentnego akumulatora DJI

1. Wyświetlanie poziomu akumulatora: Wskaźniki LED wyświetlają bieżący poziom akumulatora.
2. Funkcja autorozładowania: Akumulator automatycznie rozładuje się po 10 dniach bezczynności do poziomu 70%, aby zapobiec puchnięciu. Rozładowanie akumulatora do poziomu 70% zajmuje ok. 3 dni. Umiarkowane ciepło wydobywające się w tym czasie z akumulatora to zjawisko normalne podczas procesu rozładowania. Progi rozładowania można zmienić w aplikacji DJI GO 4.
3. Ładowanie zrównoważone: Automatycznie równoważy napięcie każdej celi podczas ładowania.
4. Zabezpieczenie przed przeładowaniem: Przerywa ładowanie, gdy akumulator jest w pełni naładowany
5. Czujnik temperatury: Akumulator może być ładowany jedynie, gdy temperatura wynosi 5° C - 45° C.
6. Zabezpieczenie nadprądowe: Akumulator przerywa ładowanie, gdy wykryje wysokie natężenie prądu (powyżej 10 A).
7. Zabezpieczenie przed nadmiernym rozładowaniem: Rozładowywanie zostanie automatycznie przerwane, gdy ceka akumulatora zostanie rozładowana do 2,8 V poza trybem lotu. Aby wydłużyć czas lotu, zabezpieczenie jest wyłączone e podczas rozładowania akumulatora w trakcie lotu. Wtedy napięcie akumulatora może spaść poniżej 2 V i spowodować ryzyko m. in. pożarowe. Z tego powodu akumulator nie może być ładowany, jeżeli napięcie pojedynczej celi spadnie poniżej 2 V. Nie należy korzystać z takiego akumulatora. Unikaj nadmiernego rozładowania akumulatora, aby uniknąć uszkodzenia pakietu.

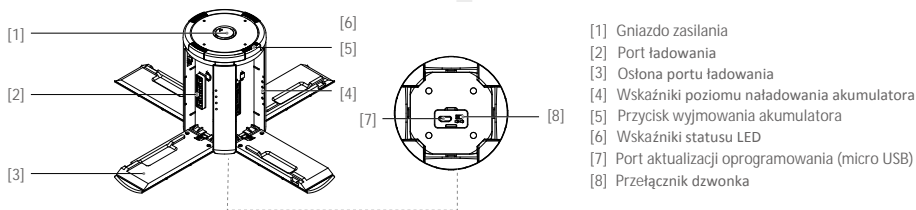
8. Zabezpieczenie zwarciami: Automatycznie odcina zasilanie po wykryciu zwarcia obwodu.
9. Zabezpieczenie przed uszkodzeniem celi akumulatora: Aplikacja DJI GO 4 wyświetli komunikat ostrzegawczy w przypadku uszkodzenia celi akumulatora.
10. Tryb uśpienia: Aby oszczędzić energię, akumulator przechodzi w tryb uśpienia, gdy nie jest używany.
11. Komunikacja: Informacje dotyczące napięcia akumulatora, pojemności, prądu i innych danych są przysyłane do głównego kontrolera lotu.
12. Parowanie akumulatorów: Inspire 2 jest zasilany dwoma akumulatorami o tych samych właściwościach np. wewnętrznej rezystancji. Zaleca się parowanie akumulatorów od samego początku w aplikacji DJI GO 4. Aplikacja DJI GO 4 poinformuje cię, jeżeli w dronie znajdują się niesparowane akumulatory. Stacja ładowania inteligentnych akumulatorów będzie ładowała sparowane akumulatory jednocześnie. Sparowane akumulatory można oznaczyć specjalnymi naklejkami.
13. Ogrzewanie: Akumulatory mogą pracować nawet w niskich temperaturach, zapewniając bezpieczny lot. Więcej informacji można znaleźć w sekcji "Korzystanie z akumulatora".

⚠ Przed użyciem przeczytaj wskazówki bezpieczeństwa akumulatora Inspire 2. Użytkownicy biorą na siebie całkowitą odpowiedzialność za sposób korzystania z akumulatora.

Ładowanie inteligentnego akumulatora

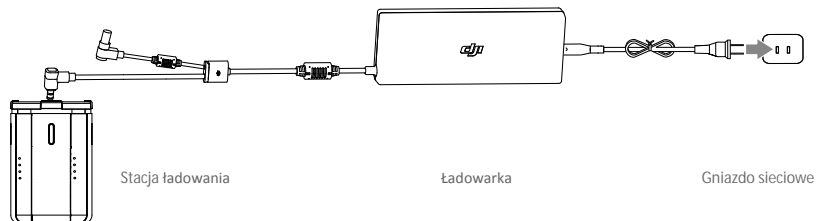
Stacja ładowania Inspire 2 została zaprojektowana do współpracy z ładowarką do Inspire 2. Stacja ładowania jest w stanie ładować do 4 inteligentnych akumulatorów jednocześnie. Para akumulatorów z większym napięciem będzie ładowana w pierwszej kolejności. Stacja ładowania ładuje akumulatory od najmniej do najbardziej wyładowanego, jeżeli akumulatory nie są sparowane. Parowanie może odbywać się poprzez aplikację DJI out using the DJI GO 4 app. Gniazdo micro USB służy do aktualizacji oprogramowania.

Overview



Podłączanie do źródła zasilania

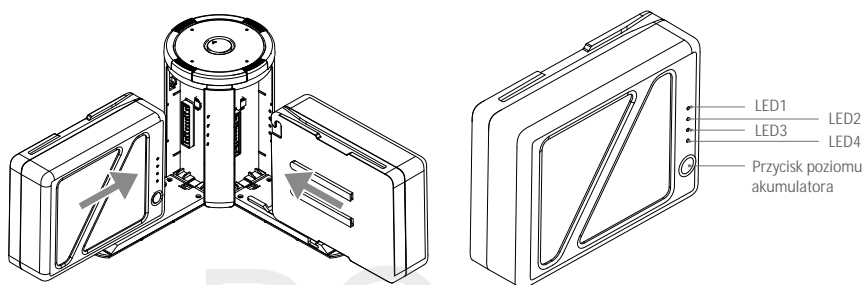
Podłącz standardową ładowarkę do Inspire'a 2 do gniazda sieciowego (100-240 V, 50/60 Hz), a potem odśroń gumową osłonę portu ładowania i podłącz do niego stację (hub) ładowania Inspire'a 2.



* Pełne naładowania akumulatora do drona Inspire 2 zajmie ok. 1,5 h, natomiast do nadajnika ok. 3 h. Jednoczesne ładowanie akumulatorów do nadajnika i drona spowoduje wydłużenie czasu ładowania.

Podłączanie akumulatorów

Naciśnij przycisk wyjmowania akumulatorów i odsłoń odpowiedni port ładowania. Włóż inteligentny akumulator do portu ładowania, aby rozpocząć ładowanie. Mniej wyładowana para akumulatorów zostanie naładowana pierwsza. Stacja ładowania inteligentnie naładuje akumulatory po kolei według poziomu wyładowania, jeżeli akumulatory nie są sparowane. Parowanie można wykonać za pomocą aplikacji DJI GO 4. Dzwonek wyda sygnał dźwiękowy po ukończeniu ładowania.



- ⚠ • Zrównaj rowki na inteligentnym akumulatorze z torem w slotcie akumulatora.
- Naciśnij przycisk wyjmowania akumulatora po ukończeniu ładowania, aby wyjąć akumulator.
- Nie pozostawiaj metalowych terminali wystawionych na działanie powietrza, gdy nie są używane.

Objaśnienie sekwencji wskaźnika statusu LED

Wskaźnik statusu LED (hub ładowania)	Objaśnienie
☀️ ⋯⋯⋯	Miga na zielono ładowanie
☀️ –	Świeci na zielono W pełni naładowany
🔴 ⋯⋯⋯	Miga na czerwono Błąd ładowarki. Spróbuj ponownie.
🔴 –	Świeci na czerwono Błąd akumulatora
🟡 ⋯⋯⋯	Miga na żółto Temperatura akumulatora zbyt wysoka/niska. Temperatura musi znajdować się w zakresie 5°-40°C.
🟡 –	Świeci na żółto Gotowy do ładowania
☀️ ⋯	Miga na przemian na zielono Inteligentny akumulator nie został wykryty

Wskaźniki poziomu akumulatora w trakcie ładowania (na akumulatorze)				
LED1	LED2	LED3	LED4	Poziom akumulatora
☀️	☀️	○	○	0%-50%
☀️	☀️	☀️	○	50%-75%
☀️	☀️	☀️	☀️	75%-100%
○	○	○	○	W pełni naładowany

Sekwencje zabezpieczeń akumulatora

Tabela poniżej informuje o zabezpieczeniach akumulatora i odpowiadających im sekwencjom wskaźników LED.

Wskaźniki poziomu akumulatora					
LED1	LED2	LED3	LED4	Sekwencja migotania	Objaśnienie sekwencji
○	☀️	○	○	LED2 miga dwa razy na sekundę	Nadmierny prąd
○	☀️	○	○	LED2 miga trzy razy na sekundę	Zwarcie obwodu
○	○	☀️	○	LED3 miga dwa razy na sekundę	Nadmierne naładowanie
○	○	☀️	○	LED3 miga trzy razy na sekundę	Nadmierne napięcie
○	○	○	☀️	LED4 miga dwa razy na sekundę	Zbyt niska temperatura ładowania (< 0° C)
○	○	○	☀️	LED4 miga trzy razy na sekundę	Zbyt wysoka temperatura ładowania (> 40° C)

Po rozwiązaniu problemów z akumulatorem, naciśnij przycisk zasilania, aby wyłączyć wskaźniki poziomu akumulatora. Odłącz inteligentny akumulator od ładowarki i podłącz ponownie, aby wznowić ładowanie.

Odłączenie i ponowne podłączenie ładowarki nie jest konieczne w przypadku aktywacji zabezpieczenia przed zbyt niską lub zbyt wysoką temperaturą; ładowarka wznowi ładowanie, gdy temperatura znajdzie się w dopuszczalnym zakresie.



DJI nie przyjmuje odpowiedzialności za uszkodzenia spowodowane używaniem nieoryginalnych ładowarek.



Jak rozładować inteligentny akumulator przed transportem akumulatorów:

Lataj dronem na zewnątrz, aż zostanie niewiele mocy w akumulator lub dopóki nie może już zostać włączony.

Objaśnienie sekwencji dzwonka

Użyj przełącznika dzwonka, aby włączyć lub wyłączyć sygnały ostrzegawcze.

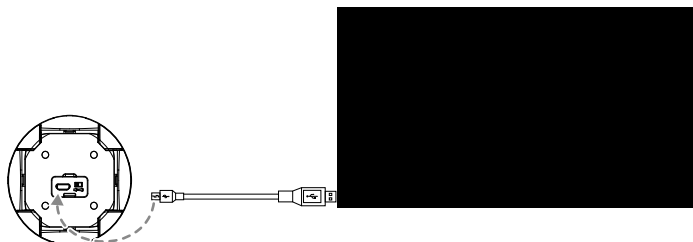
Objaśnienie	Sekwencja dzwonka
Włączenie dzwonka	Szybkie 'bip'
Podłączenie do ładowarki	Szybkie 'bip'
Para akumulatorów jest w pełni naładowana	Szybkie 'bip'
Cztery inteligentne akumulatory są w pełni naładowane	Dwa krótkie i jeden długi 'bip' przez co najmniej godzinę

Aktualizacja oprogramowania

DJI aktualizuje oprogramowanie urządzenia. Instrukcje i aktualizacje znajdziesz na oficjalnej stronie DJI.

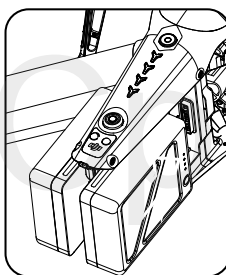
1. Pobierz najnowszą wersję oprogramowania z oficjalnej witryny DJI.
(<http://www.dji.com/inspire-2/info#downloads>)

2. Włącz stację ładowania, a następnie podłącz ją do komputera za pomocą kabla USB.



3. Uruchom program do aktualizacji. Naciśnij przycisk aktualizacji i poczekaj na ukończenie procesu.
4. Stacja ładowania automatycznie zrestartuje się po pomyślnym ukończeniu aktualizacji.
5. Powtórz proces w przypadku błędu aktualizacji z dowolnego powodu.

Korzystanie z akumulatora



Włączanie/wyłączanie

Włączanie: Naciśnij przycisk zasilania dwukrotnie i przytrzymaj za drugim razem przez 2 sekundy, aby włączyć. Dioda LED zmieni kolor na czerwony, a wskaźniki poziomu akumulatora poinformują o obecnym poziomie naładowania akumulatora.

Wyłączanie: Naciśnij przycisk zasilania dwukrotnie i przytrzymaj za drugim razem przez 2 sekundy, aby wyłączyć.

Ogrzewanie akumulatora

Manualne ogrzewanie: Naciśnij i przytrzymaj przycisk zasilania przez 3 sekundy, gdy akumulator jest wyłączony, aby rozpocząć proces manualnego ogrzewania.

Akumulator rozpocznie rozgrzewanie, gdy temperatura wynosi poniżej 15° C, a diody LED 1 i 2 oraz 3 i 4 migają naprzemiennie. Temperatura akumulatora przestanie wzrastać po osiągnięciu 20° C.

Temperatura akumulatora będzie wynosić pomiędzy 15° - 20° C, a gdy przekroczy 15° C, diody LED 1 i 4 będą migać naprzemiennie przez ok. 30 minut. Następnie funkcjostanie automatycznie wyłączona.


Automatyczne ogrzewanie: Włóż akumulatory do drona i włącz je. Jeżeli temperatura akumulatora wynosi poniżej 15° C, akumulator zostanie automatycznie rozgrzany, możesz również sprawdzić stan naładowania akumulatorów za pomocą diod LED.


Korzystanie z akumulatora w niskich temperaturach:

1. Działanie inteligentnego akumulatora jest wyraźnie pogorszone podczas lotu w niskich temperaturach. temperature environments (those with air temperatures below 5°C). Ensure that the battery is fully charged and the cell voltage is at 4.35 V before each flight.
2. Jeżeli aplikacja DJI GO 4 wyświetla komunikat ostrzeżenie o krytycznie niskim poziomie akumulatora podczas lotu w niskich temperaturach, natychmiast wyłączuj. Wciąż będziesz mógł sterować dronem po otrzymaniu ostrzeżenia.
3. W ekstremalnie niskich temperaturach, temperatura akumulatora będzie stale spadać, pomimo funkcji ogrzewania. W takim wypadku zastosuj izolację akumulatora.
4. Aby zapewnić optymalne działanie, utrzymuj temperaturę wewnętrzną inteligentnego akumulatora powyżej 20° w trakcie użytkowania.
5. Dostępna jest pasta izolująca do akumulatorów.


Sprawdzanie poziomu akumulatora

Wskaźniki poziomu akumulatora wyświetlają ile pozostało mocy w akumulatorze. Gdy akumulator jest wyłączony, naciśnij jednokrotnie przycisk zasilania. Wskaźniki poziomu akumulatora zapala się, aby wyświetlić obecny poziom akumulatora. Szczegółowe informacje o wskaźnikach znajdziesz poniżej:

 Wskaźniki poziomu akumulatora pokazują również obecny poziom akumulatora podczas ładowania i rozładowywania. Sekwencje wskaźników są objaśnione poniżej:

 : Dioda włączona

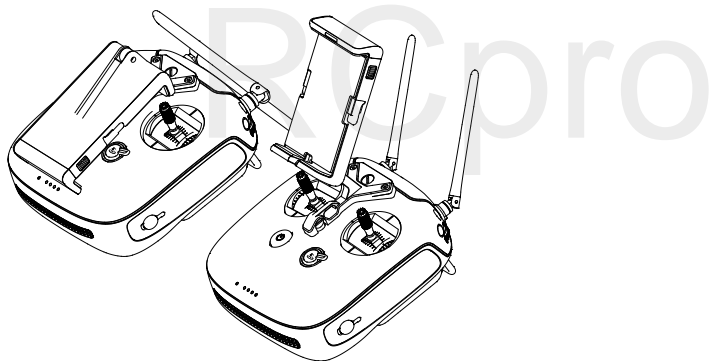
 : Dioda miga

 : Dioda wyłączona

Wskaźniki poziomu akumulatora podczas ładowania				
LED1	LED2	LED3	LED4	Poziom akumulatora
				87.5%–100%
				75%–87.5%
				62.5%–75%
				50%–62.5%
				37.5%–50%
				25%–37.5%
				12.5%–25%
				0%–12.5%

Nadajniki

Rozdział opisuje cechy nadajnika i zawiera instrukcje obsługi drona i nadajnika, a także trybu dual.



Nadajnik

Opis nadajnika

Nadajnik Inspire'a 2 jest wielofunkcyjnym urządzeniem do komunikacji bezprzewodowej, które integruje system transmisji obrazu na podwójnej częstotliwości i system zdalnej kontroli lotu. Częstotliwość 5,8 GHz zaleca się stosować w terenach miejskich, aby zminimalizować zakłócenia, a częstotliwość 2,4 GHz na dużych otwartych przestrzeniach. Nadajnik zawiera liczne funkcje sterowania kamerą, w tym wykonywanie zdjęć, nagrywanie wideo, a także kontrolę ruchów gimbału. Poziom akumulatora jest wyświetlany za pomocą wskaźników LED na przednim panelu nadajnika. W trybie dual każdy z dwóch nadajników oddzielnie steruje dronem i nadajnikiem, nawet gdy znajdują się w odległości do 100 metrów od siebie.

- Wersja zgodności: Nadajnik jest zgodny z regulacjami CE i FCC.
- Tryb pracy: Sterowanie może odbywać się w Mode 1 lub Mode 2.
- Mode 1: Prawy drążek jest drążkiem gazu.
- Mode 2: Lewy drążek jest drążkiem gazu.

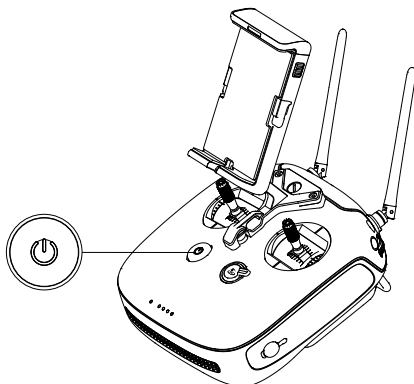
⚠ Aby uniknąć zakłóceń sygnału, nie należy używać więcej niż trzech dronów na tym samym obszarze (o wielkości boiska piłkarskiego).

Obsługa nadajnika

Włączanie i wyłączenie nadajnika

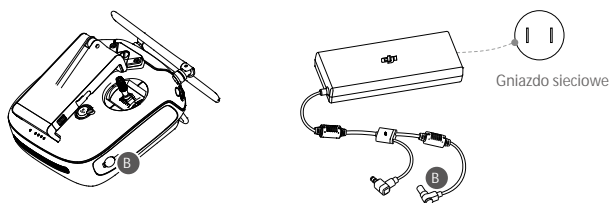
Nadajnik Inspire'a 2 jest zasilany akumulatorem 2S o pojemności 6000 mAh. Poziom akumulatora można odczytać za pomocą diod LED poziomu akumulatora na przednim panelu. Aby włączyć swój nadajnik, postępuj wg instrukcji poniżej:

1. Gdy nadajnik jest wyłączony, naciśnij jednokrotnie przycisk zasilania. Diody LED poziomu akumulatora wyświetlą obecny poziom naładowania akumulatora.
2. Naciśnij i przytrzymaj przycisk zasilania, aby włączyć nadajnik.
3. Nadajnik wyemituje sygnał dźwiękowy podczas włączania. Dioda statusu LED będzie migać w szybkim tempie na zielono (dodatkowy nadajnik miga na fioletowo), sygnalizując, że nadajnik łączy się z dronem. Dioda statusu LED będzie świecić na zielono po ukończeniu łączenia.
4. Powtórz krok 2, aby wyłączyć nadajnik.



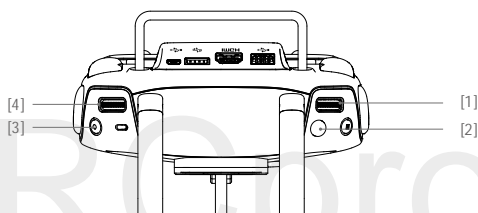
Ładowanie nadajnika

Nadajnik powinien być ładowany za pomocą załączonej ładowarki.



Sterowanie kamerą

Za pomocą przycisków na nadajniku można wykonywać zdjęcia, nagrywać video, sterować gimbałem i zarządzać ustawieniami kamery.



[1] Pokrętko ustawień kamery

Użyj pokrętkła, aby dostosować takie ustawienia jak czułość ISO i szybkość migawki, nie wypuszczając z rąk nadajnika. Przesuń pokrętkło w prawo lub w lewo, aby oglądać zdjęcia i video w trybie odtwarzania.

[2] Spust migawki

Naciśnij, aby wykonać zdjęcie. Jeżeli tryb zdjęć seryjnych jest włączony, kamera wykona wybraną ilość zdjęć za pojedynczym naciśnięciem przycisku.

[3] Przycisk nagrywania

Naciśnij jednokrotnie, aby rozpocząć nagrywanie, naciśnij ponownie, aby zatrzymać.

[4] Pokrętko gimbała


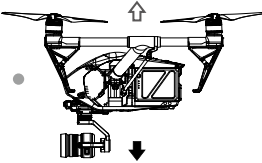
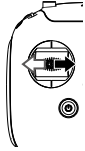
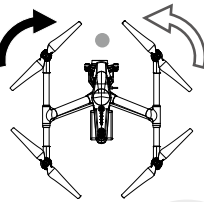

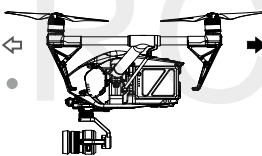

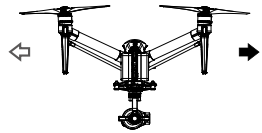
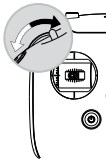
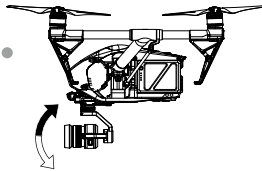
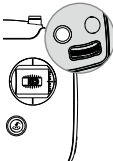
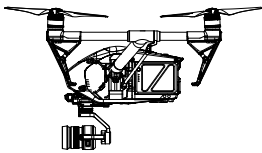
Steruje przechyleniem w osi tilt gimbała.

Sterowanie dronem

Sekcja wyjaśnia jak używać różnych funkcji nadajnika. Domyślnie nadajnik pracuje w trybie Mode 2.

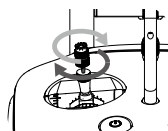


Pozycja neutralna/środkowa drążka: Drążki sterujące znajdują się w pozycji centralnej.
Poruszanie drążkiem sterującym: Drążek sterujący zostaje wychylony z pozycji centralnej.

Nadajnik (Mode 2)	Dron (● Wskazuje przód drona)	Uwagi
		<p>Poruszanie drążkiem w górę i w dół zmienia pułap drona.</p> <p>Przesuń drążek w górę, aby się wznieść i w dół, aby obniżyć pułap. Gdy oba drążki znajdują się w pozycji centralnej, Inspire 2 zawisnie w miejscu.</p> <p>Im bardziej drążek jest wychylony z pozycji centralnej, tym szybciej dron zmieni pułap.</p> <p>Zawsze przesuwaj drążek powoli, aby zapobiec nagłym zmianom wysokości.</p>
		<p>Ruch lewym drążkiem w lewo lub w prawo przekłada się na obrót drona w daną stronę.</p> <p>Przesuń drążek w prawo, aby obrócić drona zgodnie z kierunkiem ruchu wskazówek zegara i w lewo, aby obrócić go w drugą stronę. Jeżeli drążek znajduje się w pozycji centralnej, Inspire 2 zawisnie w miejscu.</p> <p>Im bardziej wychylony jest drążek, tym szybciej Inspire 2 się obróci.</p>
		<p>Przesunięcie prawego drążka w górę lub w dół przechyla drona do przodu lub do tyłu. Przesuń drążek do góry, aby lecieć do przodu i na dół, aby lecieć do tyłu. Jeżeli drążek znajduje się w pozycji centralnej, Inspire 2 zawisnie w miejscu.</p> <p>Im bardziej wychylony jest drążek, tym większe przechylenie drona i szybszy lot.</p>
		<p>Przesuwanie prawego drążka w lewo lub prawo przechyla drona w lewo lub w prawo. Przesuń drążek w lewo, aby lecieć w lewo i w prawo, aby lecieć w prawo. Jeżeli drążek jest w pozycji centralnej, Inspire 2 zawisnie w miejscu.</p> <p>Im większe wychylenie drążka, tym większe przechylenie drona i szybszy lot.</p>
		<p>Pokrętło gimbała: Obróć pokrętło w prawo, aby skierować kamerę do góry. Obróć pokrętło w lewo, aby skierować kamerę w dół. Kamera pozostanie w obecnej pozycji przy braku ruchu pokrętła.</p>
		<p>Naciśnij przycisk pauzy inteligentnego lotu jeden raz, aby przerwać obecne zadanie.</p>

Dostosowywanie długości drążków

Chwyć i obróć drążki nadajnika zgodnie lub przeciwnie do ruchu wskazówek zegara, aby dostosować długość drążków. Odpowiednia długość drążków może zwiększyć precyzję sterowania.



Przełącznik trybu lotu

Użyj przełącznika, aby przełączać pomiędzy trybami lotu.

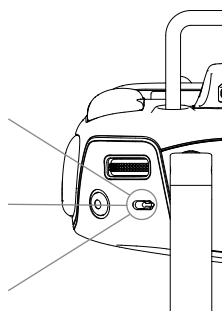
Dostępne tryby to Tryb P, Tryb F i Tryb A.

Pozycja	Rysunek	Tryb lotu
Pozycja 1		Tryb P
Pozycja 2		Tryb S
Pozycja 3		Tryb A

Pozycja 1

Pozycja 2


Pozycja 3



Tryb P (Positioning): Tryb P pracuje najlepiej z silnym sygnałem GPS. Tryb P korzysta z GPS, systemu czujników optycznych i czujników podcierwieni do stabilizacji, unikania przeszkód lub śledzenia poruszających się obiektów. Zaawansowane funkcje, takie jak TapFly i ActiveTrack są dostępne w tym trybie.

Tryb S (Sport): W trybie S dron posiada lepszą zwrotność, dzięki zmianie wartości nastaw regulatora lotu. Zwróć uwagę na to, że systemy wykrywania przeszkód są niedostępne w tym trybie.

Tryb A (Attitude): Jeżeli zarówno GPS, jak i system czujników optycznych są niedostępne, dron będzie kontrolował swoją wysokość jedynie za pomocą barometru.

Przełącznik trybu lotu jest domyślnie zablokowany na trybie P. Aby odblokować, uruchom aplikację DJI GO 4, przejdź do widoku z kamery, naciśnij , a następnie aktywuj Multiple Flight Mode. Po włączeniu tej opcji ustaw przełącznik w pozycji P, a następnie S, aby latać w trybie Sport.

Przełącznik podwozia / Przycisk RTH

Połączenie przełącznika podwozia/ przycisku RTH posiada dwie funkcje. Przesunięcie przełącznika do góry lub na dół chowa lub wysuwa podwozie, natomiast naciśnięcie przycisku aktywuje procedurę RTH. Inteligentne podwozie automatycznie podniesie się po starcie i wysunie się przy lądowaniu.

Przełącznik podwozia

Przełącznik posiada dwie pozycje, które działają w sposób pokazany poniżej.

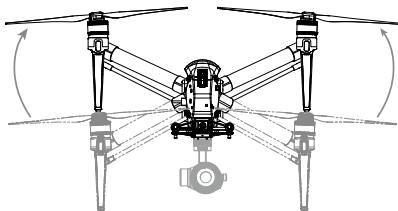


Lower

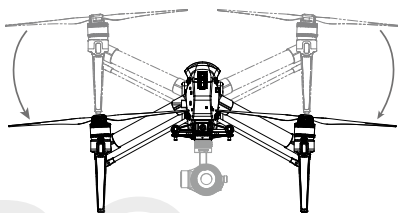


Raise

1. Chowanie: Podniesienie podwozia do najwyższej pozycji.



2. Wysunięcie: Wysłunięcie podwozia do najniższej pozycji w celu wylądowania.



- Nie chowaj podwozia, gdy dron znajduje się na ziemi. Upewnij się, że podwozie jest wysunięte przed lądowaniem.
- Dron nie będzie mógł wylądować, jeżeli podwozie nie jest wysunięte.

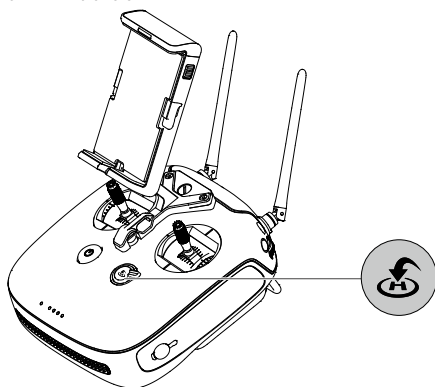
Przycisk RTH

Naciśnij i przytrzymaj przycisk, aby rozpocząć procedurę powrotu do punktu RTH. Dioda LED dookoła będzie migać na biało, wskazując, że dron przeszedł w tryb RTH. Dron powróci do ostatniego zapisanego punktu RTH. Naciśnij przycisk ponownie, aby zatrzymać procedurę RTH i odzyskać kontrolę nad dronem.

Określ status sygnału RTH za pomocą sygnałów dźwiękowych:

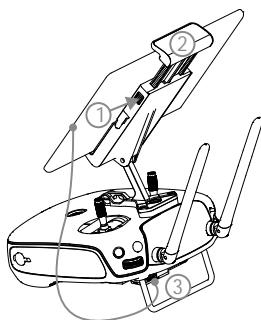
Pojedynczy "bip"... Polecenie powrotu zostało wysłane do drona, na razie brak odpowiedzi.

Podwójny "bip"..... Procedura RTH w trakcie.



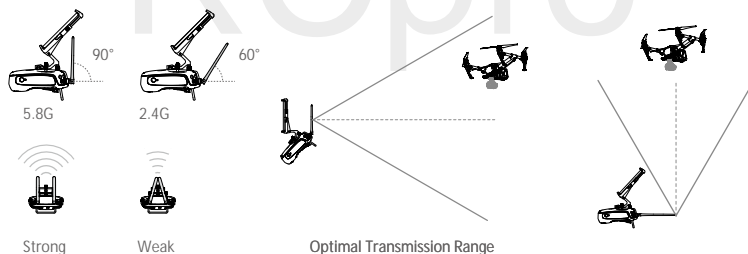
Podłączanie urządzenia mobilnego

Przechył uchwyty na urządzenie mobilne do wymaganej pozycji. Naciśnij przycisk z boku uchwyty, aby zwolnić blokadę obejmującą, a następnie umieść urządzenie w obejmie. Przesuń w dół blokadę, aby zabezpieczyć urządzenie mobilne. Aby podłączyć urządzenie mobilne do nadajnika za pomocą kabla USB, włóż jedną wtyczkę do urządzenia mobilnego, a drugi koniec do portu USB, umieszczonego w tylnej części kontrolera.



Optimalny zasięg transmisji

Transmisja sygnału pomiędzy dronem a kontrolerem jest najlepsza w obszarze opisanym na rysunku poniżej.



Upewnij się, że dron znajduje się w obrębie strefy optymalnego sygnału. Zawsze utrzymaj odpowiednią pozycję, aby uzyskać najlepszą jakość sygnału. Optymalna pozycja anten jest zależna od częstotliwości, na której pracują. Ustaw anteny odpowiednio do tego czy działają na częstotliwości 5,8 GHz czy 2,4 GHz.

Tryb dual


W trybie dual (dual remote controller mode) do drona można podłączyć więcej niż jeden nadajnik. Nadajnik główny (master) kontroluje drona, natomiast nadajnik dodatkowy (slave) steruje ruchami gimbala i obsługuje kamerę. Nadajniki porozumiewają się ze sobą za pomocą sygnału WiFi.

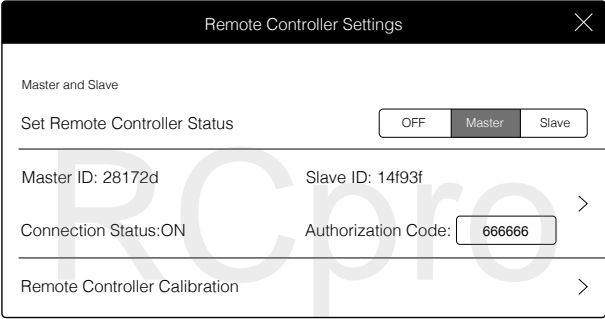
-
- ⚠ • W trybie pracy z podwójnym nadajnikiem, nadajnik główny kontroluje ruchy gimbału w osiach pan i tilt, jeżeli przejmuje kontrolę nad gimbałem. Nadajnik dodatkowy może sterować ruchami w osiach pan, tilt i roll.
 - Wersja rosyjska i izraelska nie obsługują trybu Dual.
-

Konfiguracja trybu dual

Tryb dual jest domyślnie wyłączony. Użytkownik może włączyć tę opcję za pomocą głównego nadajnika w aplikacji DJI GO 4. Aby uruchomić tryb dual, postępuj wg poniższych instrukcji:

Główny (master) nadajnik:

1. Podłącz kontroler do urządzenia mobilnego i uruchom aplikację DJI GO 4.
2. Przejdź do zakładki Camera i naciśnij ikonę  , aby wywołać okno ustawień nadajnika.
3. Ustaw używany nadajnik jako nadajnik główny "Master".
4. Wprowadź hasło połączenia dla nadajnika dodatkowego "Slave".

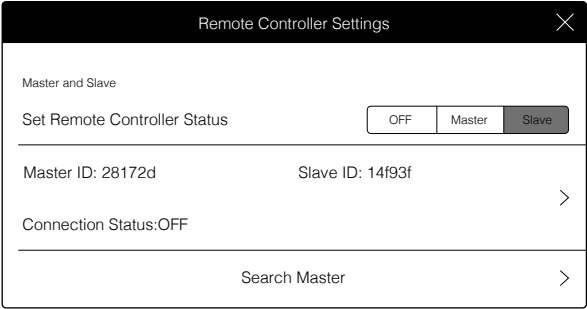


The screenshot shows the 'Remote Controller Settings' window with the following details:

- Section: Master and Slave
- Set Remote Controller Status: OFF, Master (selected), Slave
- Master ID: 28172d, Slave ID: 14f93f
- Connection Status: ON, Authorization Code: 666666
- Remote Controller Calibration: >

Dodatkowy nadajnik (slave):

1. Wybierz Slave, aby ustawić nadajnik jako nadajnik dodatkowy "Slave", aby ustawić nadajnik jako nadajnik dodatkowy "Slave".

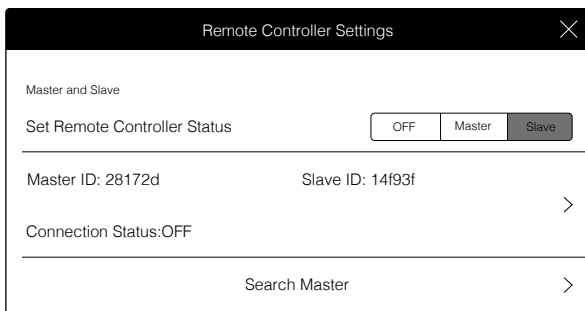


The screenshot shows the 'Remote Controller Settings' window with the following details:

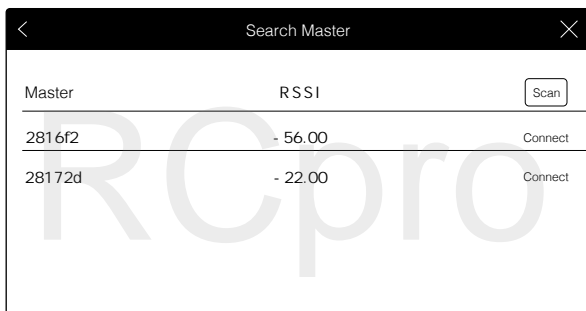
- Section: Master and Slave
- Set Remote Controller Status: OFF, Master, Slave (selected)
- Master ID: 28172d, Slave ID: 14f93f
- Connection Status: OFF
- Search Master: >

-
- ⚠ Nadajnik nie może połączyć się samodzielnie z dronem lub kontrolować ruchy drona, jeżeli jest ustawiony jako nadajnik dodatkowy (slave). Aby połączyć nadajnik z dronem, zresetuj nadajnik główny (master) w aplikacji DJI GO 4.
-

2. Wyszukaj w pobliżu nadajnik główny "Master".

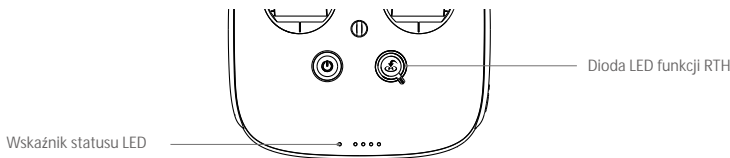


3. Wybierz odpowiednik nadajnik główny "Master" z listy nadajników "Master" i połącz się z nim za pomocą hasła połączenia WiFi.



Wskaźnik statusu nadajnika LED

Wskaźnik statusu LED informuje o sile sygnału łączącego kontroler z dronem. Diody LED przycisku RTH informuje o statusie funkcji RTH drona. Tabela na następnej stronie zawiera szczegółowe informacje dotyczące znaczenia wskaźników.



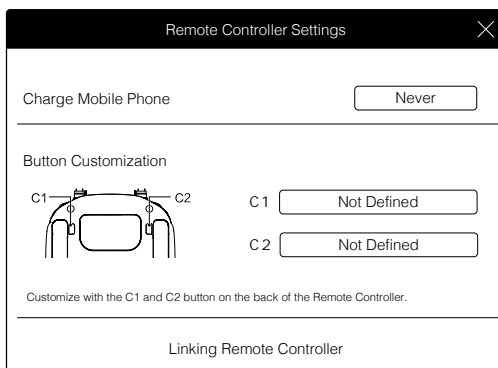
Dioda LED statusu	Sygnal dźwiękowy	Status nadajnika
— Świeci na czerwono	—	Nadajnik jest ustawiony jako nadajnik główny, ale nie jest połączony z dronem.
— Świeci na zielono	—	Nadajnik jest ustawiony jako główny i jest połączony z dronem.
— Świeci na fioletowo	—	Nadajnik jest ustawiony jako dodatkowy, ale nie jest połączony z dronem.
— Świeci na niebiesko	—	Nadajnik jest ustawiony jako nadajnik dodatkowy i jest połączony z dronem.
..... Miga powoli na czerwono	D-D-D D-D-D	Błąd nadajnika.
..... Miga na przemian na czerwono- no/zielono i czerwono/żółto	None	Problem z sygnałem transmisji obrazu HD
Dioda LED funkcji RTH	Sygnal dźwiękowy	Status nadajnika
— Świeci na biało	chime	Rozpoczęcie procedury RTH.
.....Miga na biało	D ...	Wysyłanie komendy rozpoczęcia procedury RTH do drona.
.....Miga na biało	DD ...	Procedura RTH w toku.

Wskaźnik statusu nadajnika będzie migał na czerwono i wyemituje sygnał dźwiękowy, gdy poziom akumulatora będzie na krytycznie niskim poziomie.

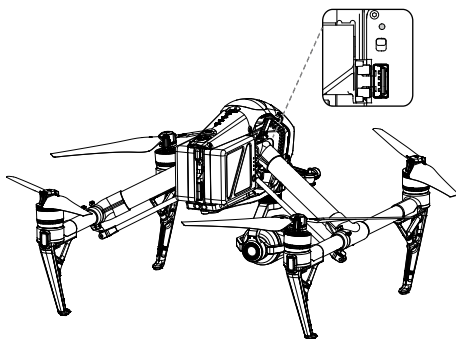
Łączenie nadajnika

Nadajnik jest domyślnie połączony z twoim dronem. Łączenie jest wymagane jedynie w przypadku pierwszego użycia nowego nadajnika. Postępuj wg poniższej instrukcji, aby połączyć nowy nadajnik:

1. Włącz nadajnik i podłącz do niego urządzenie mobilne. Uruchoom aplikację DJI GO 4.
2. Włącz inteligentny akumulator.
3. Przejdź do widoku z kamery i naciśnij przycisk Linking Remote Controller, zgodnie z rysunkiem poniżej.



- Nadajnik jest gotowy do połączenia. Wskaźnik statusu nadajnika miga na niebiesko i zostaje wyemitowany "bip".
- Znajdź przycisk łączenia na dronie, jak pokazano na rysunku poniżej. Naciśnij przycisk łączenia, aby rozpocząć procedurę łączenia. Wskaźnik statusu nadajnika zaświeci się na zielono, jeżeli łączenie przebiegło pomyślnie.



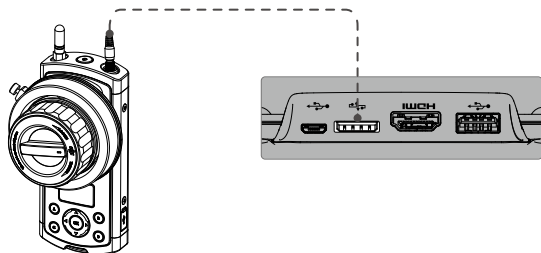
- ⚠ Nadajnik nie może łączyć się z dronem lub sterować jego ruchami, jeżeli jest ustawiony jako nadajnik dodatkowy (slave). Ustaw nadajnik jako nadajnik główny (master) w aplikacji DJI GO 4, jeżeli chcesz połączyć ten nadajnik z dronem.
- Nadajnik automatycznie przerwie połączenie z dronem, jeżeli nowy nadajnik połączy się z tym samym dronem.
- Naciśnij przycisk C1, C2 i przycisk nagrywania, aby szybko się połączyć.

Korzystanie z DJI Focus

DJI Focus i DJI Focus Handwheel są w pełni kompatybilne z gimbalami Zenmuse X5S i X4S. Kalibracja nie jest wymagana podczas użytkowania DJI Focus z tymi gimbalami. Opis poniżej został wykonany na przykładzie DJI Focus.

Połączenie

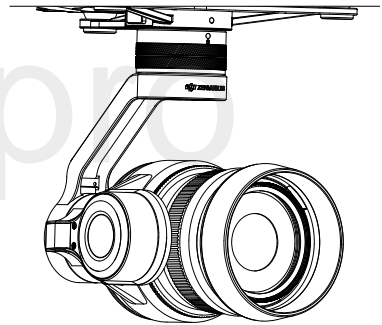
Aby umożliwić komunikację pomiędzy dwoma urządzeniami, połącz gniazdo portu komunikacyjnego na nadajniku Focus z gniazdem CAN Bus na nadajniku, za pomocą dedykowanego kabla CAN Bus.



- 💡 Upewnij się, że kamera Zenmuse X5 jest ustawiona na pracę w trybie AF.
- Więcej informacji znajdziesz w podręczniku użytkownika DJI Focus.

Gimbal i Kamera

Ten dział zawiera techniczną specyfikację kamery i objaśnia tryby pracy gimbału.



Kamera i Gimbal

Kamera

Opis kamery

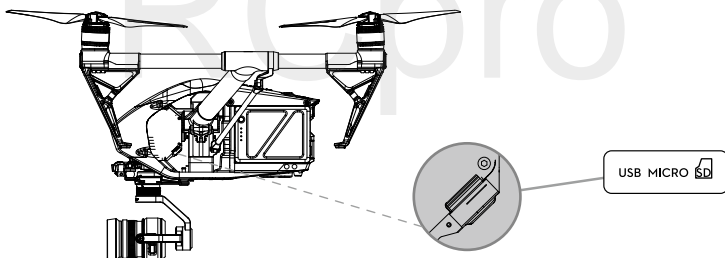
Posiadająca matrycę M 4/3 CMOS kamera Zenmuse X5S pozwala na wykonywanie zdjęć w rozdzielczości do 20,8 MP. Jest również w stanie nagrywać filmy w formatach CinemaDNG i Apple ProRes w jakości 5,2 K i szybkości 30 fps, a także w jakości 4 K przy 60 fps w formacie H.264. Kamera oferuje wiele trybów wykonywania zdjęć, w tym zdjęcia pojedyncze, seryjne i interwałowe. W trybie zdjęć seryjnych i bracketowania ekspozycji można wykonać do 14 zdjęć.

Podczas korzystania z dysku DJI CINESSD, Zenmuse X5S jest w stanie nagrać bezstratne video z szybkością 5,2 Gbps w formacie CinemaDNG lub wykonywać ciągłe zdjęcia z szybkością 20 fps.

Po zamocowaniu na dronie Inspire 2, trójosiowy gimbal zapewnia stabilną platformę dla kamery, umożliwiając wykonywanie czystych i ostrych zdjęć, nawet podczas gwałtownych manewrów. Gimbal pochyla się w zakresie -130° do $+40^{\circ}$ w osi tilt i obraca o $\pm 320^{\circ}$ w osi pan w obu kierunkach. Obraz HD z kamery jest transmitowany w czasie rzeczywistym do aplikacji DJI GO 4.

Gniazdo kamery Micro SD

Aby zapisać swoje pliki zdjęciowe i video, przed uruchomieniem Inspire'a 2 włóż kartę Micro SD do gniazda, którego umiejscowienie pokazano na rysunku poniżej. Inspire 2 posiada w zestawie kartę Micro SD i obsługuje karty o pojemności do 128 GB. Zaleca się korzystanie z kart Micro SD klasy UHS-3, ponieważ ich wysoka prędkość zapisu i odczytu pozwala na przechowywanie danych video w wysokiej rozdzielczości.



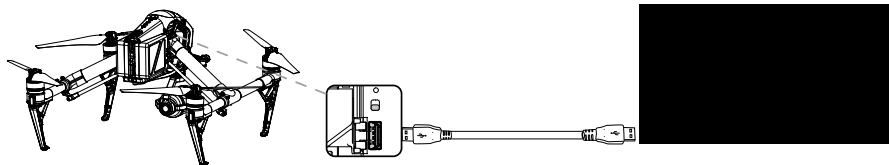
⚠ Inspire 2 obecnie obsługuje poniższe karty Micro SD. W przyszłości dron będzie obsługiwać więcej rodzajów kart SD.


- Sandisk Extreme 32GB UHS-3 MICROSDHC
- Sandisk Extreme 64GB UHS-3 MICROSDXC
- Panasonic 32GB UHS-3 MicroSDHC
- Panasonic 64GB UHS-3 MicroSDXC
- Samsung PRO 32GB UHS-3 MicroSDHC
- Samsung PRO 64GB UHS-3 MicroSDXC
- Samsung PRO 128GB UHS-3 MicroSDXC.

⊘ Nie usuwaj karty Micro SD z Inspire 2, gdy jest włączony.

Gniazdo USB

Uruchom Inspire 2, a następnie podłącz kabel USB do gniazda USB, aby pobrać zdjęcia i video z Inspire'a 2 na swój komputer.



 U uruchom drona przed pobieraniem plików.

Obsługa kamery

Nadajnik

Korzystaj ze spustu migawki i przycisku nagrywania na nadajniku, aby wykonywać zdjęcia i nagrywać video. Więcej informacji o korzystaniu z tych przycisków w dziale "Kontrola Kamery".

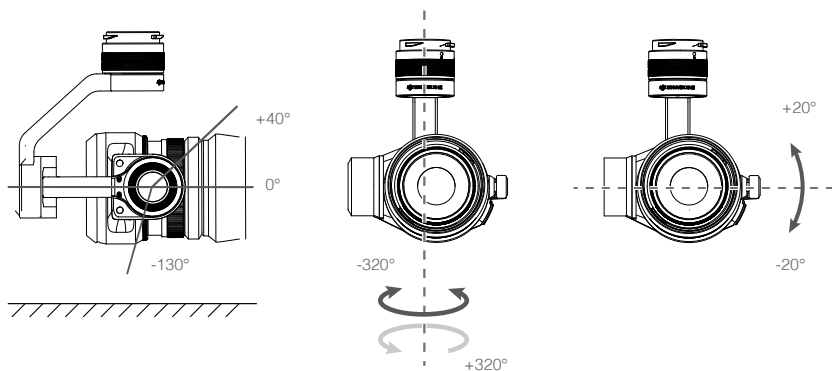
Aplikacja DJI GO 4

Korzystaj z aplikacji DJI GO 4 do wykonywania zdjęć i video. Więcej informacji znajdziesz w podręczniku użytkownika Zenmuse X5S (Zenmuse X5S user manual).

Gimbal

Opis gimbała

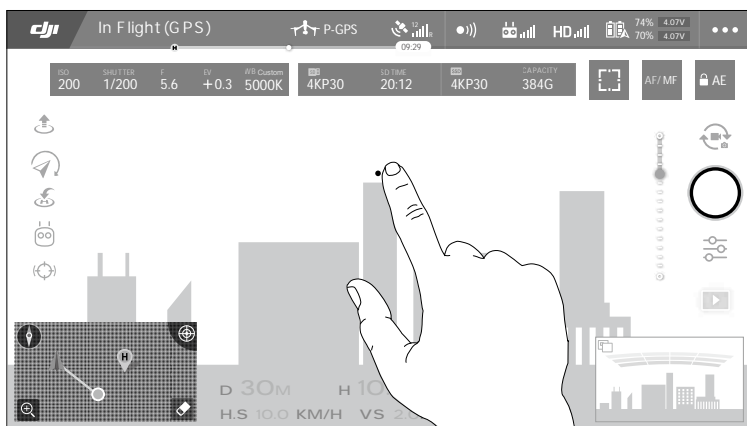
Trójosiowy gimbal stanowi stabilną platformę dla przymocowanej kamery, pozwalając na wykonywanie stabilnych zdjęć i video.



Korzystanie z aplikacji DJI GO 4 do kontrolowania gimbała

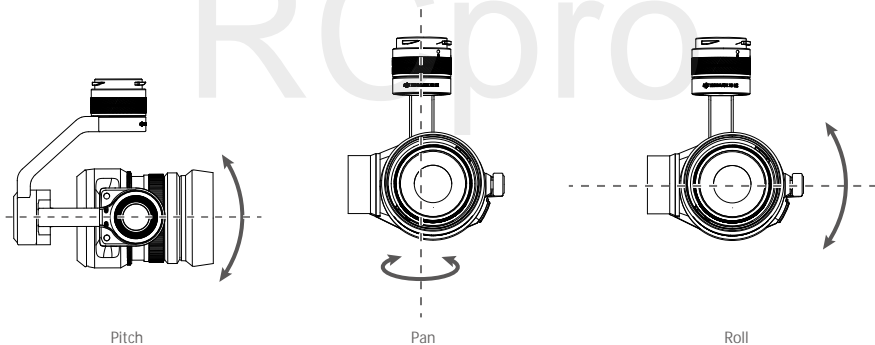
Postępuj wg instrukcji poniżej, aby kontrolować orientację gimbała przez aplikację DJI GO 4.

1. Uruchom aplikację DJI GO 4, przejdź do zakładki Camera.
2. Naciśnij i przytrzymaj ekran, aż pojawi się niebieski okrąg.
3. Przesuń orientację gimbała w zakładce Camera, zgodnie z rysunkiem poniżej.



Tryby pracy gimbała

Dostępne są trzy tryby pracy gimbała. Przechodź pomiędzy różnymi trybami pracy gimbała w zakładce Camera w aplikacji DJI GO. Pamiętaj, że, aby zmiany zostały wprowadzone, urządzenie mobilne musi być podłączone do nadajnika. Więcej informacji znajduje się w tabeli poniżej:



	Follow Mode	Brak możliwości sterowania osią pan gimbała.
	Free Mode	Ruch gimbała jest niezależny od poruszania się drona.
	Reset	Naciśnij, aby wymusić zrównanie orientacji gimbała z orientacją drona przez zmianę obrotu gimbała w osi pan. Przechylenie drona w osi tilt pozostaje bez zmian podczas zrównywania orientacji.



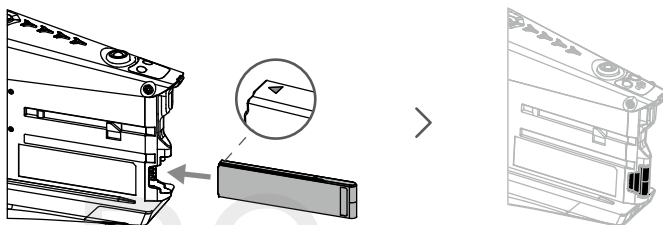
- Użytkownik nie może kontrolować obrotu w osi pan gimbała podczas pracy w trybie follow. W trybie free, naciśnij i przytrzymaj przycisk C1 obracając pokrętko gimbała, aby obrócić gimbała w osi pan.
- Gimbała będzie pracował w trybie free, jeżeli dodatkowy nadajnik "slave" kontroluje gimbała w trybie dual.

Korzystanie z dysku CINESSD

Na przykładzie Inspire 2

Przechowywanie plików

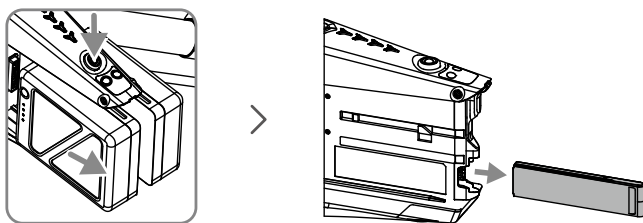
1. Wyłącz drona.
2. Włóż dysk CINESSD do drona. Jeżeli dysk nie zostanie wykryty, sprawdź czy został zainstalowany poprawnie.



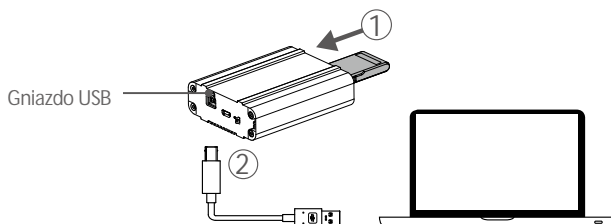
3. Uruchom drona.
4. Informacje o dysku CINESSD będą dostępne w aplikacji DJI GO™ 4.

Eksport plików


1. Wyłącz drona. Wymij akumulatory, a następnie dysk.




2. Włóż dysk do czytnika DJI CINESSD, a następnie podłącz czytnik do komputera za pomocą kabla USB.



- Po podłączeniu, pojawi się ikona "DJI_A" z sekwencją numeryczną na końcu. Naciśnij, aby rozpocząć eksport plików.
- Ostrożnie wyciągnij czytnik przed odłączeniem do od komputera.


 Żadne dodatkowe oprogramowanie nie jest konieczne do eksportu plików z dysku CINESSD. Możesz również skorzystać z poniższych programów DJI.

- Windows: DJI Camera Exporter.
- Mac: DJI CINELIGHT™.

-
-  • Nie wyciągaj dysku CINESSD, gdy jest włączony.
• Włóż dysk do czytnika przed podłączeniem jej do komputera.
• Ikona czytnika różni się, w zależności od systemu operacyjnego.
-

Usuwanie plików

W celu zagwarantowania wysokiej jakości pracy dysku, czytnik obsługuje jedynie eksport plików. Aby usunąć pliki, włóż dysk CINESSD do drona i uruchom aplikację DJI GO 4, aby sformatować w celu zwolnienia miejsca.

-
-  Upewnij się, że zapisałeś swoje pliki na innym urządzeniu przed formatowaniem DJI CINESSD.
-

Specyfikacja

Pojemność	120 GB* / 240 GB/ 480 GB
Wymiary	105,5 mm× 27 mm× 7 mm
Masa	42,5 g
Temperatura pracy	0° do 40° C
Temperatura przechowywania	-40° do 85 °C
Wilgotność	5% - 95%, niekondensujący

* Dysk 120G CINESSD nie obsługuje filmów w rozdzielczości 5.2K 30fps lub 4K 60fps CinemaDNG.

Aplikacja DJI GO 4

Rozdział przedstawia cztery główne zakładki w aplikacji DJI GO 4.

RCpro

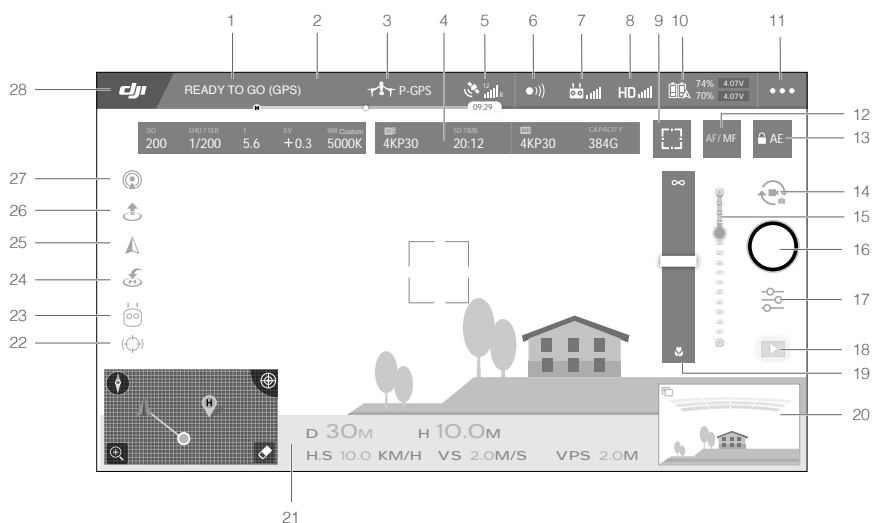
DJI GO 4 App

Aplikacja DJI GO 4 jest nową aplikacją mobilną zaprojektowaną specjalnie dla Inspire 2. Korzystaj z aplikacji, aby kontrolować gimbał, kamerę i inne funkcje systemu lotu. Aplikacja posiada mapę, centrum użytkownika do konfiguracji i dzielenia się swoimi plikami ze znajomymi. Najlepszy efekt zapewnia korzystanie z tabletu do obsługi aplikacji.




Camera


Zakładka Camera zawiera obraz na żywo z kamery Inspire 2. Możesz również skonfigurować ustawienia kamery w tej zakładce.



1. Status systemu

 : informuje o bieżącym statusie drona i podaje komunikaty ostrzegawcze.

2. Wskaźnik poziomu akumulatora

 : Wskaźnik poziomu akumulatora dostarcza dynamicznego widoku poziomu akumulatora. Kolorowe strefy na wskaźniku reprezentują poziom mocy potrzebny do przeprowadzenia różnych operacji.

3. Tryb lotu


 : Napis obok tej ikony informuje o obecnym trybie lotu drona.

Naciśnij, aby skonfigurować ustawienia głównego kontrolera. Te ustawienia umożliwiają zmianę limitów lotu i wyznaczenie wartości nastaw regulatora lotu.

4. Parametry kamery

Wyświetla parametry kamery i pojemność.

ISO	SHUTTER	F	EV	WB Custom		SD TIME		CAPACITY
200	1/200	5.6	+0.3	5000K	4KP30	20:12	4KP30	384G


(1) Naciśnij , aby ustawić balans bieli.

(2) Naciśnij    , aby ustawić parametry zdjęć i video.

5. Siła sygnału GPS

 : Pokazuje obecną siłę sygnału GPS. Białe paski wskazują odpowiednią siłę GPS.


6. Status funkcji wykrywania przeszkód

 : Naciśnij tę ikonę, aby włączyć lub wyłączyć funkcje systemu czujników optycznych.


7. Siła sygnału nadajnika

 : Ikona pokazuje siłę sygnału nadajnika.

8. Siła sygnału transmisji obrazu HD

 : Ta ikona pokazuje siłę połączenia HD pomiędzy dronem a nadajnikiem.

9. Przycisk ostrości/pomiaru światła


 : Naciśnij, aby przechodzić pomiędzy trybem ostrości/pomiaru światła. Naciśnij, aby wybrać obiekt, na którym chcesz skupić ostrość lub dokonać pomiaru światła.

10. Poziom akumulatora

 : Ta ikona pokazuje obecny poziom akumulatora.

Naciśnij, aby przejrzeć menu informacji o akumulatorze, ustawić różne progi ostrzeżeń lub sprawdzić historię ostrzeżeń akumulatora.


11. Ustawienia ogólne

 : Naciśnij, aby przejść do menu ustawień ogólnych, gdzie można ustawić parametry, włączyć livestream, wyświetlanie trasy lotu itd.

12. AF/MF

AF / MF : Naciśnij, aby wybrać tryb ostrości (automatyczna/manualna).

13. Blokada automatycznej ekspozycji

 : Naciśnij, aby zablokować wartość ekspozycji.

14. Przycisk trybu foto/video



Naciśnij, aby przechodzić pomiędzy trybami wykonywania zdjęć i nagrywania video.

15. Suwaka gimbała



Wyświetla nachylenie w osi pitch gimbała.

16. Przycisk wykonania zdjęć/nagrywania video



Naciśnij, aby wykonać zdjęcie lub rozpocząć nagrywanie.

17. Ustawienia kamery



Naciśnij, aby ustawić czułość ISO, szybkość migawki i wartość ekspozycji kamery.

18. Odtwarzanie



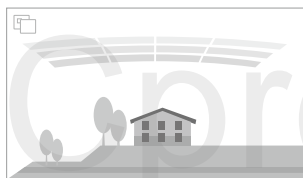
Naciśnij, aby odtworzyć zapisane zdjęcia i video od razu po wykonaniu.

19. Manualne szukanie ostrości

Działa tylko w trybie MF (manual focus).

20. FPV

FPV jedynie dla tabletów. Przesuń lub rozsuń palce, aby przybliżyć lub oddalić.



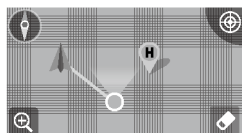
Czerwone paski zostają wyświetlone, gdy blisko drona znajdują się przeszkody.

Pomarańczowe paski oznaczają, że przeszkody są w zasięgu wykrywania drona.



Naciśnij, aby przybliżyć okno FPV do środka ekranu.

21. Telemetria lotu



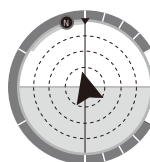
D 30 M H 10.0 M

H. S 10.0 KM/H VS 2.0 M/S

VPS 2.0 M

(1) Naciśnij, aby przejść do widoku mapy.

(2) Orientacja lotu i funkcja radaru.



- Czerwona strzałka pokazuje kierunku, w który zwrócony jest dron.
- Stosunek szarego i niebieskiego obszaru informuje o przechyleniu drona w osi tilt.
- Szary obszar w poziomie wskazuje kąt przechylenia drona w osi roll.

- Niebieska linia informuje o obecnej pozycji silnika osi tilt gimbala.
- Zewnętrzny szary okrąg informuje o obecnym poziomie mocy.


(3) Parametry lotu:

Wysokość (H): Odległość od punktu bazowego w pionie.
 Odległość (D): Odległość od punktu bazowego w poziomie.
 Szybkość pionowa (V.S.): Szybkość lotu w pionie.
 Szybkość pozioma (H.S.): Szybkość lotu w poziomie.


(4) **Odległość od drona**

Odległość pomiędzy dronem i operatorem w poziomie.

22. Spotlight Pro

: Naciśnij, aby użyć funkcji Spotlight Pro.

23. Tryb inteligentnego lotu

: Wyświetla obecny tryb. Naciśnij, aby zmienić tryb inteligentnego lotu.


24. Smart RTH

: Rozpoczyna procedurę RTH. Dotknij, aby dron powrócił do ostatniego zapisanego punktu RTH.


25. Tryby pracy gimbala

Tryby follow, free i reset.


26. Automatyczny start/ładowanie

: Dotknij, aby rozpocząć procedurę automatycznego startu lub lądowania.

27. Livestream

: Ikona livestream wskazuje, że obraz z kamery jest transmitowany na żywo na YouTube. Upewnij się, że przesył danych sieci na urządzeniu mobilnym jest włączony.

28. Powrót

: Dotknij tę ikonę, aby przejść do głównego menu.

Editor

Inteligentny edytor video wbudowany w aplikację DJI GO 4. Po nagraniu kilku filmów video i pobraniu ich na urządzenie mobilne, przejdź do zakładki Editor na ekranie startowym. Tam należy wybrać szablon i klipy, które zostaną automatycznie połączone w krótki film, który można udostępnić natychmiast po wykonaniu.

SkyPixel

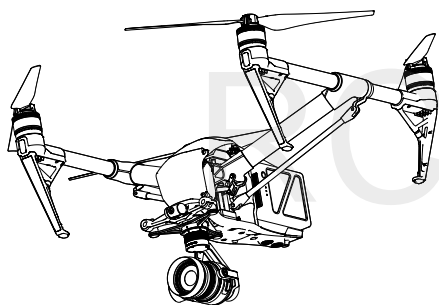
Informacje o ostatnich wydarzeniach, produktach i najpopularniejszych plikach Skypixel.

Me

Jeżeli posiadasz konto DJI, możesz brać udział w dyskusjach na forum, zarabiać kredyty w sklepie DJI i dzielić się swoimi filmami i zdjęciami ze społecznością.

Lot

Dział przedstawia zasady bezpiecznego latania i ograniczenia lotu.



Lot

Po zakończeniu przygotowań do lotu, zaleca się skorzystanie z symulatora lotu w aplikacji DJI GO 4, aby przetestować i podszlifować swoje umiejętności bezpiecznego latania. Wszystkie loty powinny być przeprowadzane w odpowiedniej do tego lokalizacji.

Warunki otoczenia podczas lotu

1. Nie korzystaj z drona w trudnych warunkach pogodowych m.in. wietrze przekraczającym w podmuchach 10 m/s, opadach śniegu, deszczu i mgie.
2. Lataj tylko na otwartej przestrzeni. Wysokie budynki i wielkie metalowe konstrukcje mogą wpłynąć na dokładność kompasu pokładowego i systemu GPS.
3. Unikaj przeszkód, tłumów, linii wysokiego napięcia i akwenów wodnych.
4. Unikaj terenów, gdzie występuje silne promieniowanie elektromagnetyczne, w tym stacji bazowych i radiowych wieży transmisyjnych.
5. Działanie drona i akumulatora jest zależne od czynników środowiskowych np. gęstości i temperatury powietrza. Zachowaj szczególną ostrożność podczas lotu na wysokościach większych niż 4500 metrów n.p.m., gdyż dron i akumulator mogą wówczas działać wadliwie.
6. The Inspire 2 nie funkcjonuje na obszarach polarnych w trybie P.

Limity lotu i strefy ograniczonego lotu

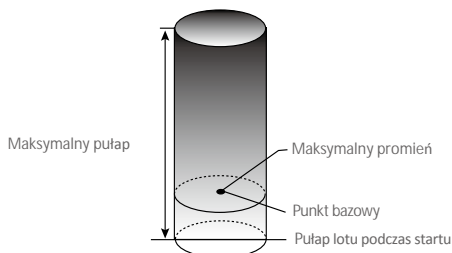
Na pewnych obszarach można napotkać limity lotu dotyczące pułapu i przebytej odległości.


Wszyscy operatorzy bezałogowych statków powietrznych powinni przestrzegać przepisów ustanowionych przez rząd i inne agencje regulacyjne w tym ICAO (Organizacja Międzynarodowego Lotnictwa Cywilnego) i FAA (Federalna Administracja Lotnictwa w Stanach Zjednoczonych). Ze względów bezpieczeństwa, loty są domyślnie ograniczone, aby pomóc w bezpiecznym i legalnym użytkowaniu produktu. Ograniczenia to m. in.: limit pułapu, limit dystansu i brak możliwości lotu w strefach zakazu lotów.


Podczas lotu w trybie P limity pułapu, dystansu i strefy z zakazem lotów działają wspólnie w celu zapewnienia bezpieczeństwa lotu. W trybie A obecne są jedynie limity pułapu, co ma zapobiec wzniesieniu się samolotu na ponad 120 metrów.

Maksymalny pułap i promień lotu

Maksymalny pułap i promień lotu nakładają limity, które można zmienić w aplikacji DJI GO 4. Po wprowadzeniu zmian, Inspire 2 będzie latał w obrębie cylindra określonego przez te ustawienia. Tabela poniżej opisuje szczegóły dotyczące tych limitów.



Silny sygnał GPS  Miga na zielono			
	Ograniczenia lotu	Aplikacja DJI GO	Wskaźnik statusu drona
Maksymalny pułap	Pułap lotu nie może przekroczyć określonej wartości.	Warning: Height limit reached.	Brak.
Maksymalny promień	Lot może odbywać się tylko w określonej odległości od punktu bazowego	Warning: Distance limit reached.	

Słaby sygnał GPS  Miga na żółto			
	Ograniczenia lotu	Aplikacja DJI GO	Wskaźnik statusu drona
Maksymalny pułap	8 metrów, gdy optyczne pozycjonowanie jest włączone, 50 metrów, gdy optyczne pozycjonowanie jest wyłączone	Warning: Height limit reached.	Brak.
Maksymalny promień	Brak ograniczeń		



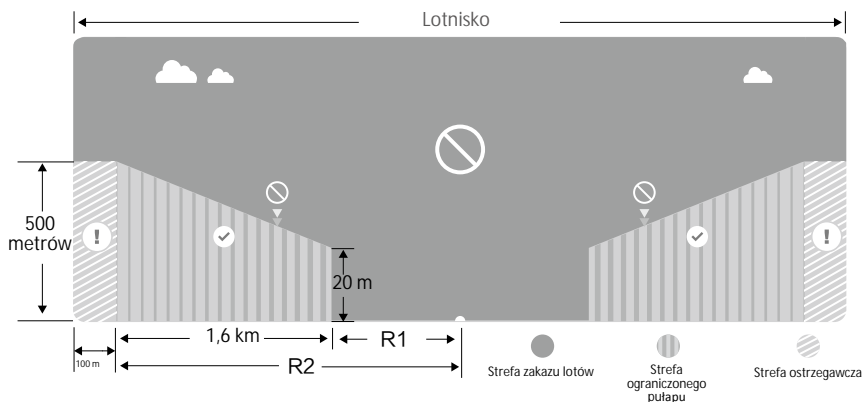
- Jeżeli wyleciałeś poza granicę promienia lotu, możesz wciąż kontrolować orientację dron, ale nie możesz polecieć nim dalej.
- Jeżeli Inspire 2 wyleci poza maksymalny promień z sygnałem GPS o odpowiedniej sile, dron wróci w jego granice automatycznie.

Strefy zakazu lotów

Wszystkie strefy zakazu lotów znajdują się na oficjalnej stronie <http://flysafedji.com/no-fly>. Strefy zakazu lotów są podzielone na lotniska i strefy ograniczonego lotu. Do lotnisk zaliczają się większe lotniska i pola nad którymi przelatują załogowe statki powietrzne na niskim pułapie. Do stref ograniczonych zaliczają się granice krajów. Szczegółowe informacje dotyczące stref zakazu lotów:

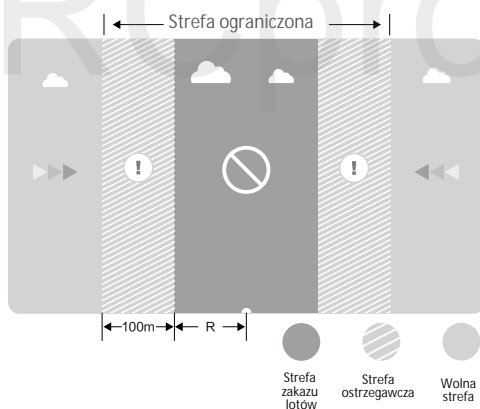
Lotniska







- (1) Strefy zakazu lotów lotnisk są złożone ze strefy całkowitego zakazu lotów i strefy lotów na ograniczonym pułapie. Każda strefa składa się z okręgów o różnych rozmiarach.
- (2) Określona odległość (wartość zależna od rozmiarów i kształtów lotniska) wokół lotniska to strefa całkowitego zakazu lotów.
- (3) W odległości R1 + 1,6 km od lotniska, pułap lotu jest ograniczony do lotu pod kątem 15°, zaczynając od krawędzi lotniska na wysokości 20 metrów w górę. Limit pułapu ustalony jest na wysokości 500 metrów w odległości R1 + 1,6 km od lotniska.
- (4) Gdy dron zbliży się na odległość 100 metrów od strefy zakazu lotów w aplikacji DJI GO pojawi się wiadomość ostrzegawcza.





Strefy ograniczone

- (1) Strefy ograniczone nie posiadają limitów pułapu lotu.
- (2) Określona odległość od wybranych stref ograniczonych to strefy zakazu lotów. Żadne statki powietrzne nie mogą wystartować w obrębie tej strefy. Dokładna odległość jest zależna od rodzaju strefy.
- (3) Wokół strefy ograniczonej rozciąga się strefa ostrzegawcza. Jeżeli dron znajdzie się w odległości 1 km od strefy ostrzegawczej, w aplikacji DJI GO 4 zostanie wyświetlony komunikat ostrzegawczy.



Silny sygnał GPS Miga na zielono			
Strefa	Ograniczenie	Komunikat w aplikacji DJI GO	Wskaźnik statusu drona
Strefa zakazu lotów 	Silniki nie uruchomią się.	Warning: You are in a No-fly zone. Take off prohibited.	 Miga na czerwono
	Jeżeli dron wleci do strefy ograniczonej w trybie A, ale zmieni tryb na P, dron automatycznie obniży pułap, wyląduje i zatrzyma silniki.	Warning: You are in a no-fly zone. Automatic landing has begun.	
Strefa ograniczonego pułapu 	Jeżeli dron wleci do strefy ograniczonej w trybie A, ale przejdzie do trybu P, dron obniży pułap i zawiśnie ok. 5 metrów poniżej limitu pułapu.	R1: Warning: You are in a restricted zone. Descending to safe altitude. R2: Warning: You are in a restricted zone. Maximum flight altitude is restricted to between 20m and 500m. Fly cautiously.	
Strefa ostrzeżeń 	Brak ograniczeń, ale aplikacja wyświetli komunikat ostrzegawczy	Warning: You are approaching a restricted zone, Fly cautiously.	
Wolna strefa 	Brak ograniczeń	Brak	

 Półautomatyczne obniżanie poziomu lotu: Podczas procedury obniżania pułapu i lądowania lewy drążek jest nieaktywny. Silniki wyłączą się automatycznie po wylądowaniu.

-  • Podczas lotu w strefie bezpieczeństwa, wskaźnik statusu drona będzie się przełączał pomiędzy miganiem na czerwono w szybkim tempie przez 3 sekundy i sygnalizowaniem statusu lotu przez 5 sekund.
- Ze względów bezpieczeństwa nie wolno latać w pobliżu lotnisk, autostrad, stacji kolejowych, sieci trakcyjnych, centrum miasta itp. Steruj samolotem jedynie w zasięgu swojego pola widzenia.

Lista kontrolna przed lotem

1. Nadajnik, inteligentny akumulator i urządzenie mobilne są w pełni naładowane.
2. Śmigła są prawidłowo i pewnie przymocowane.
3. Karta Micro SD została umieszczona w kamerze.
4. Gimbal funkcjonuje prawidłowo .
5. Silniki uruchamiają się i funkcjonują prawidłowo.
6. Aplikacja DJI GO połączyła się z dronem.
7. Upewnij się, że soczewki czujników systemu wykrywania przeszkód są czyste.

Kalibracja kompasu

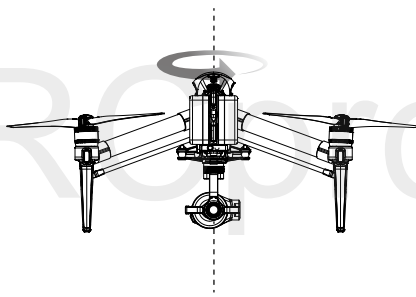
Skalibruj kompas tylko, gdy aplikacja DJI GO lub wskaźnik statusu poinformują cię o takiej konieczności. Przestrzegaj poniższych zasad podczas kalibrowania kompasu:

- ☹️ • Nie wolno kalibrować kompasu w miejscach zagrożonych występowaniem silnych zakłóceń magnetycznych np. w pobliżu parkingów, podziemnych konstrukcji zbrojonych itp.
- Nie noś ze sobą ferromagnetycznych materiałów podczas kalibracji np. telefonu komórkowego.
- Aplikacja DJI GO 4 poinformuje o konieczności rozwiązania problemu z kompasem, jeżeli kompas jest poddany działaniu silnych zakłóceń magnetycznych po kalibracji. Postępuj wg instrukcji na ekranie, aby rozwiązać problem z kompasem.

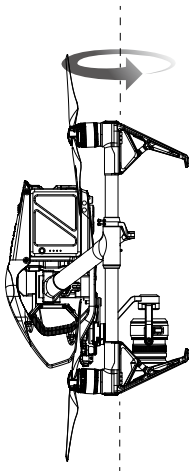
Procedury kalibracji


Znajdź otwartą przestrzeń do przeprowadzenia poniższych czynności..


1. Upewnij się, że kompas jest skalibrowany. Jeżeli nie skalibrowałeś kompasu w czasie przygotowań do lotu lub zamierzasz latać w nowym miejscu, dotknij pasku statusu drona i aplikacji i wybierz Calibrate.
2. Przytrzymaj drona poziomo i obróć o 360° , jak przedstawiono na rysunku poniżej. Wskaźniki statusu drona będą świeciły na zielono.



3. Przytrzymaj drona pionowo z przodem skierowanym w dół i obróć o 360° wokół własnej osi, jak przedstawiono na rysunku. Skalibruj kompas ponownie, jeżeli wskaźnik statusu świeci na czerwono.




 Jeżeli wskaźnik statusu drona miga na czerwono i żółto po procedurze kalibracji, należy przenieść drona w inne miejsce i spróbować ponownie.


-  • NIE kalibruj kompasu w pobliżu metalowych obiektów i budowli np. metalowych mostów, samochodów lub rusztowań.
- Jeżeli wskaźniki drona migają na przemian na czerwono i zielono po położeniu drona na ziemi, kompas wykrył zakłócenia magnetyczne. Przenieś się w inne miejsce.
-

Automatyczny start i automatyczne lądowanie

Automatyczny start


Użyj automatycznego startu tylko, gdy wskaźniki statusu drona migają na zielono. Postępuj wg instrukcji poniżej, aby skorzystać z funkcji automatycznego startu:

1. Uruchom aplikację DJI GO 4 i przejdź do zakładki Camera.
 2. Wykonaj wszystkie kroki z listy kontrolnej
 3. Naciśnij ikonę  i przesuń, aby potwierdzić, że warunki są bezpieczne do latania i wystartować.
 4. Dron wystartuje i zawisnie na wysokości 1,2 metra nad ziemią.
-

 Wskaźnik statusu drona miga w szybkim tempie podczas korzystania z systemu optycznego do stabilizacji. Dron automatycznie zawisnie na wysokości poniżej 10 metrów. Zaleca się uzyskanie odpowiedniego sygnału GPS przed korzystaniem z automatycznego startu.

Automatyczne lądowanie

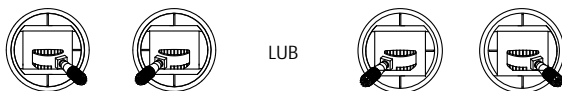
Używaj automatycznego lądowania jedynie, jeżeli wskaźniki statusu drona migają na zielono. Postępuj wg instrukcji poniżej, aby skorzystać z funkcji automatycznego lądowania:

1. Naciśnij ikonę  i potwierdź, że warunki są odpowiednie do lądowania przesuwając ikonę.
2. Aby przerwać proces lądowania, naciśnij przycisk (X) na ekranie.
3. a. Gdy funkcja bezpiecznego lądowania określi podłoże jako odpowiednie do lądowania, Inspire 2 łagodnie wyląduje.
b. Jeżeli funkcja bezpiecznego lądowania określi podłoże jako nieodpowiednie do lądowania, Inspire 2 zawisnie i będzie oczekiwać na dalsze polecenia operatora.
c. Jeżeli funkcja bezpiecznego lądowania nie działa poprawnie, DJI GO 4 wyświetli komunikat o lądowaniu gdy Inspire 2 znajdzie się w odległości mniejszej niż 0,7 m od ziemi. Przesuń drążek gazu na dół lub użyj suwaka automatycznego lądowania, aby wylądować.
4. Dron wyląduje i wyłączy się automatycznie.

Uruchamianie/zatrzymywanie silników

Uruchamianie silników

Opisana sekwencja ruchu drążków (CSC) pozwala na uruchomienie silników. Przesuń oba drążki w dolne zewnętrzne lub wewnętrzne rogi, aby uruchomić silniki. Po rozpoczęciu pracy silnika, zwolnij oba drążki jednocześnie.

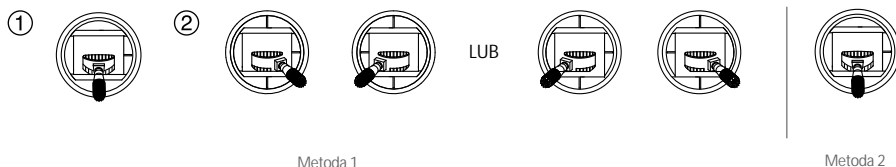


Zatrzymywanie silników

Istnieją dwa sposoby na zatrzymanie silników:

Metoda nr 1: Po wylądowaniu, przesunąć drążek w dół ①, a następnie przeprowadzić sekwencję CSC ②. Silniki zostaną natychmiastowo wyłączone. Zwolnij oba drążki po zatrzymaniu silników.

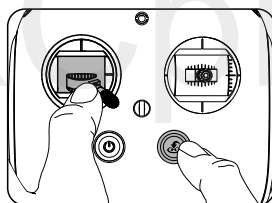
Metoda nr 2: Po wylądowaniu, przesunąć na dół drążek gazu i przytrzymaj. Silnik zatrzyma się po 3 sekundach.



⚠ Nie należy stosować sekwencji CSC podczas lotu. Zatrzymywanie silników w locie jest niebezpieczne.

Zatrzymanie silników w locie

Przesunąć lewy drążek w dolny lewy róg i nacisnąć jednocześnie przycisk RTH. Zatrzymaj silniki w locie jedynie w sytuacjach awaryjnych, gdy takie zachowanie może zredukować ryzyko uszkodzeń i obrażeń.



⚠ Upewnij się, że sekwencja CSC jest włączona w aplikacji DJI GO 4, wtedy użytkownik może wyłączyć silniki w locie.

Lot testowy

Procedury startu/lądowania

1. Umieść drona na otwartej przestrzeni i płaskiej powierzchni ze wskaźnikami poziomu akumulatora skierowanymi na Ciebie.
2. Włącz kontroler i twoje urządzenie mobilne, a na końcu inteligentny akumulator.
3. Uruchom aplikację DJI GO i przejdź do zakładki Camera.
4. Poczekaj, aż wskaźniki drona będą migały na zielono. Oznacza to zapisywanie punktu bazowego. Jeżeli jeżeli wskaźnik miga na żółto, punkt bazowy nie został zapisany i nie powiniś startować.
5. Przesunąć powoli drążek do góry, aby wystartować lub użyj automatycznego startu.
6. Wykonuj zdjęcia i video, korzystając z aplikacji DJI GO.
7. Aby wylądować, zawiśnij nad poziomą powierzchnią i ostrożnie przesunąć na dół drążek gazu.
8. Po wylądowaniu, użyj komendy CSC lub przytrzymaj lewy drążek w najniższej pozycji przez 3 sekundy lub do wyłączenia silników.
9. Najpierw wyłącz inteligentny akumulator, a następnie nadajnik.



- Jeżeli wskaźnik statusu drona miga na żółto w szybkim tempie podczas lotu, model przeszedł do trybu Failsafe.
 - Powolne lub szybkie miganie wskaźników statusu drona na czerwono podczas lotu oznacza ostrzeżenie o niskim poziomie akumulatora.
 - Więcej informacji o locie można znaleźć w filmach instruktażowych DJI.
-

Porady i wskazówki

1. Sprawdź listę kontrolną przed każdym lotem.
2. Wybierz pożądany tryb pracy gimbała w aplikacji DJI GO.
3. Nagrywaj video jedynie w trybie P.
4. Staraj się wykonywać loty w dobrych warunkach atmosferycznych i unikaj lotu przy dużych opadach deszczu lub silnym wietrze.
5. Dobierz ustawienia kamery do własnych potrzeb. W skład ustawień wchodzi również rozmiar zdjęcia i kompensacja ekspozycji.
6. Loty testowe służą ustalaniu trasy lotu i znajdowaniu najlepszych miejsc do fotografii.
7. Przesuwaj drążki sterujące ostrożnie, aby ruch modelu był płynny i stabilny.

RCpro

Załącznik

RCpro

Załącznik

Specyfikacja

Dron	
Model	T650
Masa	3290 g (z dwoma akumulatorami, bez gimbalu z kamerą)
Maks. masa startowa	4000 g
Dokładność zawisu GPS	Pionowo: $\pm 0,5$ m lub $\pm 0,1$ m, dolne czujniki optyczne włączone Poziomo: $\pm 1,5$ m lub $\pm 0,3$ m, dolne czujniki optyczne włączone
Maks. prędkość kątowna	Pitch: $300^\circ/\text{s}$ Yaw: $150^\circ/\text{s}$
Maks. kąt nachylenia	Tryb P: 35° (przednie czujniki optyczne włączone: 25°); Tryb A: 35° ; Tryb S: 40°
Maks. prędkość wznoszenia	Tryb P/Tryb A: 5 m/s; Tryb S: 6 m/s
Maks. prędkość obniżania lotu	Pionowo: 4 m/s; 4-9 m/s
Maks. wysokość n. p. m.	2500 m; 5000 m ze specjalnie zaprojektowanymi śmigłami
Wytrzymałość na wiatr	10 m/s
Maks. czas lotu	Ok. 25 min (z Zenmuse X5S)
Model silnika	DJI 3512
Model śmigła	DJI 1550T
Zawis w pomieszczeniach	Domyślnie włączony
Temperatura operacyjna	-4° to 104° F (-20° to 40° C)
Przekątna (bez śmigieł)	605 mm, Tryb lądowania
Maks. prędkość	94 km/h
Gimbal z kamera (opcjonalnie, na przykładzie Zenmuse X5S)	
Ogólne	
Nazwa	Zenmuse X5S
Wymiary	140×98×132 mm
Masa	461 g (z obiektywem, pierścieniem wyważającym i osłoną)
Kamera	
Obsługiwane obiektywy	DJI MFT 15mm/1.7 ASPH (z pierścieniem wyważającym i osłoną) Panasonic Lumix 15mm/1.7 (z pierścieniem wyważającym i osłoną) Panasonic Lumix 14-42mm/3.5-5.6 HD (z pierścieniem wyważającym) Olympus M.Zuiko 12mm/2.0 (z pierścieniem wyważającym) Olympus M.Zuiko 17mm/1.8 (z pierścieniem wyważającym) Olympus M.Zuiko 25mm/1.8 (z pierścieniem wyważającym) Olympus M.Zuiko 45mm/1.8 (z pierścieniem wyważającym) Olympus M.Zuiko 9-18mm/4.0-5.6 (z pierścieniem wyważającym)
Czujniki	CMOS, 4/3" Ilość efektywnych pikseli: 20,8MP






FOV	72° (with DJI MFT 15mm/1.7 ASPH)
Rozdzielczość zdjęć	4:3, 5280×3956 16:9, 5280×2970
Rozdzielczość video	H.264 C4K: 4096×2160 23.976/24/25/29.97/47.95/50/59.94p @100Mbps 4K: 3840×2160 23.976/24/25/29.97/47.95/50/59.94p @100Mbps 3840×1572 23.976/24/25/29.97p @100Mbps 2.7K: 2720×1530 23.976/24/25/29.97p @80Mbps 47.95/50/59.94p @100Mbps FHD: 1920×1080 23.976/24/25/29.97p @60Mbps 47.95/50/59.94p @80Mbps 119.88p @100Mbps H.265 C4K: 4096×2160 23.976/24/25/29.97p @100Mbps 4K: 3840×2160, 3840×1572 23.976/24/25/29.97p @100Mbps 2.7K: 2720×1530 23.976/24/25/29.97p @65Mbps 47.95/50/59.94p @80Mbps FHD: 1920×1080 23.976/24/25/29.97p @50Mbps 47.95/50/59.94p @65Mbps 119.88p @100Mbps C-DNG RAW 5.2K: 5280×2972 23.976/24/25/29.97p, up to 4.2Gbps 4K: 4096×2160, 3840×2160 23.976/24/25/29.97p, up to 2.4Gbps 4K: 4096×2160, 3840×2160 50/59.94p, up to 4.0Gbps ProRes 5.2K: 5280×2160 23.976/24/25/29.97p, 422 HQ @1.3Gbps 4K: 3840×2160 23.976/24/25/29.97p, 422 HQ @900Mbps 4K: 3840×2160 23.976/24/25/29.97p, 4444 XQ @2.0Gbps
Formaty plików zdjęciowych	SSD: DNG Micro SD: DNG, JPEG, DNG+JPEG
Formaty plików video	SSD: CinemaDNG, ProRes Micro SD: MOV, MP4
Tryby pracy	Capture, Record, Playback
Tryby fotograficzne	Micro SD: Single shot, Burst shooting (3/5/7/10/14 frames), Auto Exposure Bracketing (3/5 bracketed frames at 0.7EV bias), Interval SSD: RAW BURST (3/5/7/10/14/∞ frames)
Tryb ekspozycji	Auto, Manual, Shutter Priority, Aperture Priority
Kompensacja ekspozycji	±3.0 (skok 1/3)
Tryb pomiaru światła	Centralnie wazony, punktowy (obszar 12x8)
Blokada ekspozycji	Obsługiwana
Prędkość elektronicznej migawki	8-1/8000s
Balans bieli	Auto, Sunny, Cloudy, Incandescent, Neon Custom (2000K–10000K)
Czułość ISO	100 – 6400 (Video) 100 – 25600 (Zdjęcia)
Podpisy video	Obsługiwane

Kompensacja migotania	Auto, 50Hz, 60Hz
Standard PAL/NTSC	Obsługiwany
Środowisko	
Temperatura pracy	-10 - 40° C
Temperatura przechowywania	-20 - 60° C
Gimbal	
Zakres wibracji kątowych	±0.01°
Kontrolowany zakres obrotu	Pitch: -130° do +40°; Roll: ±20°; Pan: ±320°
Maks. prędkość obrotu	Pitch: 180°/s; Roll: 180°/s; Pan: 270°/s
Interfejs	DGC2.0
Mechaniczny zakres obrotu	Pitch: -140° do +50°; Roll: -50° do +90°; Pan: ±330°
Nadajnik	
Model	GL6D10A
Częstotliwość operacyjna	2.400-2.483 GHz; 5.725-5.825 GHz
	2,4 GHz: 7 km FCC; 3.5 km CE; 4 km SRRC
Maks. zasięg sygnału	5,8 GHz: 7 km FCC; 2 km CE; 5 km SRRC
EIRP	2,4 GHz: 26 dBm (FCC); 17 dBm (CE); 20 dBm (SRRC) 5,8 GHz: 28 dBm (FCC); 14 dBm (CE); 20 dBm (SRRC)
Gniazda wyjściowe videoj	USB, HDMI
Zasilanie	Wbudowany akumulator
Ładowanie	Ładowarka DJI
Funkcja dual	Połączenie nadajnik główny z dodatkowym (master and slaves)
Uchwyt urządzenia mobilnego	Tablet lub Smartfon
Maks. szerokość urządzenia mobil.	170 mm
Moc wyjściowa	9 W (nie zasilając urządzenia mobilnego)
Temperatura operacyjna	-4° to 104° F (-20° to 40° C)
Temperatura przechowywania	Do 3 miesięcy: -20° - 45° C Ponad 3 miesiące: 22° - 28° C
Temperatura ładowania	0° - 40° C
Akumulator	6000 mAh 2S LiPo
Zasilanie urządzenia USB	iOS: 1 A @ 5.2 V (Max); Android: 1,5 A @ 5,2 V (Maksymalnie)
Ładowarka	
Model	IN2C180
Napięcie	26,1 V
Moc znamionowa	180 W
Akumulator (w standardzie)	
Nazwa	Inteligentny akumulator
Model	TB50-4280mAh-22.8V
Pojemność	4280 mAh







Napięcie	22.8 V
Typ akumulatora	6S LiPo
Energia	97.58 Wh
Masa	515 g
Temperatura pracy	-4° to 104° F (-20° to 40° C)
Temperatura przechowywania	Less than 3 months: -4° to 113° F (-20° to 45° C) More than 3 months: 72° to 82° F (22° to 28° C)
Temperatura ładowania	41° to 104° F (5° to 40° C)
Maks. moc ładowania	180 W
Stacja ładowania (model: IN2CH)	
Napięcie wejściowe	26,1 V
Prąd wejściowy	6,9 A
System dolnych czujników optycznych	
Zakres prędkości	<10 m/s na wysokości 2 m
Zakres wysokości	<10 m
Zakres pracy	<10 m
Środowisko operacyjne	Powierzchnie z wyraźną rzeźbą i odpowiednim oświetleniem (> 15 luksów)
Zasięg operacyjny sonaru	10-500 cm
Środowisko operacyjne sonaru	Sztywna powierzchnia, niepochlaniająca fali (grube dywany i wykładziny zmniejszą skuteczność sonaru).
System przednich czujników optycznych	
Zakres wykrywania przeszkód	0,7-30 m
FOV	W poziomie: 60°; w pionie: 54°
Środowisko operacyjne	Powierzchnie z wyraźną rzeźbą i odpowiednim oświetleniem (> 15 luksów)
System górnych czujników podczewieni	
Zakres wykrywania przeszkód	0-5 m
FOV	±5°
Środowisko operacyjne	Duże, rozpraszające i odbijające światło przeszkody (odbicie światła >10%)

Objaśnienie sekwencji wskaźnika statusu drona

Statusy normalne

Miga na czerwono, zielono i żółto na przemian.	Włączanie i auto-check.
Miga na zielono i żółto na przemian.	Dron przygotowuje się do pracy.
Miga na zielono powoli	Można bezpiecznie latać (tryb P z GPS i optycznym pozycjonowaniem).
Miga dwukrotnie na zielono	Można bezpiecznie latać (tryb P z optycznym pozycjonowaniem, ale bez GPS).
Miga powoli na żółto.	Można bezpiecznie latać (tryb A bez GPS i optycznego pozycjonowania).

Statusy ostrzegawcze

 Miga szybko na żółto.	Utrata sygnału nadajnika.
 Miga powoli na czerwono.	Ostrzeżenie o niskim poziomie akumulatora.
 Miga szybko na czerwono.	Ostrzeżenie o krytycznym poziomie akumulatora.
 Miga na przemian na czerwono.	Błąd IMU.
 — Świeci na czerwono.	Błąd krytyczny.
 Miga na przemian na czerwono i żółto	Wymagana kalibracja kompasu.

Aktualizacja oprogramowania

Korzystaj z DJI Assistant 2 lub DJI GO 4 do aktualizacji drona i nadajnika.

Aktualizacja oprogramowania drona

Metoda 1: DJI Assistant 2

1. Uruchom inteligentny akumulator i przesunij przełącznik trybu USB w dół.
2. Podłącz Inspire'a 2 do komputera za pomocą kabla USB (gniazdo A).
3. Uruchom program DJI Assistant 2 i zaloguj się na swoje konto DJI.
4. Wybierz "Inspire 2", a potem przycisk "Firmware Upgrade".
5. Wybierz wersję oprogramowania.
6. DJI Assistant 2 automatycznie pobierze i zaktualizuje oprogramowanie.
7. Zrestartuj drona po ukończeniu aktualizacji.

Metoda 2: DJI GO 4

1. Uruchom inteligentny akumulator i przesunij przełącznik trybu USB do góry.
2. Connect the aircraft and your mobile device via an appropriate USB cable.
3. Postępuj wg instrukcji na ekranie w aplikacji DJI GO 4, aby zaktualizować.
Upewnij się, że w czasie aktualizacji przesył danych sieci jest włączony.
4. Zrestartuj drona po ukończeniu aktualizacji.



- Podczas aktualizacji, dron będzie emitował pojedynczy szybki 'bip'. Po ukończeniu aktualizacji dron będzie na zmianę emitował podwójny szybki 'bip' i pojedynczy, dłuższy 'bip'. Zrestartuj drona po ukończeniu aktualizacji.
- Jeżeli sygnał ostrzegawczy zmieni się w długi 'bip', potwórz proces aktualizacji.
- Poziom akumulatora do aktualizacji powinien wynosić przynajmniej 30%.
- Korzystając z aplikacji DJI GO 4 w celu aktualizacji, możesz odłączyć drona i urządzenie mobilne po ukończeniu 30% procesu aktualizacji.

Aktualizacja oprogramowania nadajnika

Metoda 1: Korzystanie z aplikacji DJI GO

Power on the remote controller and connect it with the DJI GO 4 app. A prompt will appear if a new firmware upgrade is available. To start upgrading, connect a mobile device to the Internet and follow the on-screen instructions.

-
- Aktualizacja oprogramowania zajmie około 15 minut. Gimbal i dron mogą zachowywać się anormalnie (luźne osie gimbała, migotanie wskaźników) w trakcie aktualizacji. Poczekaj cierpliwie na ukończenie procesu aktualizacji.
 - Komputer musi być podłączony do internetu.
 - Akumulator nadajnika powinien być odpowiednio naładowany przed aktualizacją.
 - Nie odłączaj drona od komputera podczas aktualizacji.
-

RCpro

Compliance Information

FCC Compliance Notice

This device complies with Part 15 of the FCC Rules. Operation is subject to the following two conditions: (1) This device may not cause harmful interference, and (2) This device must accept any interference received, including interference that may cause undesired operation.

Any changes or modifications not expressly approved by the party responsible for compliance could void the user's authority to operate the equipment.

This equipment has been tested and found to comply with the limits for a Class B digital device, pursuant to part 15 of the FCC Rules. These limits are designed to provide reasonable protection against harmful interference in a residential installation. This equipment generates, uses and can radiate radio frequency energy and, if not installed and used in accordance with the instructions, may cause harmful interference to radio communications. However, there is no guarantee that interference will not occur in a particular installation. If this equipment does cause harmful interference to radio or television reception, which can be determined by turning the equipment off and on, the user is encouraged to try to correct the interference by one or more of the following measures:

- Reorient or relocate the receiving antenna.
- Increase the separation between the equipment and receiver.
- Connect the equipment into an outlet on a circuit different from that to which the receiver is connected.
- Consult the dealer or an experienced radio/TV technician for help.

RF Exposure Information

This equipment complies with FCC radiation exposure limits set forth for an uncontrolled environment. In order to avoid the possibility of exceeding the FCC radio frequency exposure limits, human proximity to the antenna shall not be less than 20cm during normal operation.

IC Radiation Exposure Statement:

This equipment complies with IC RF radiation exposure limits set forth for an uncontrolled environment. This transmitter must not be co-located or operating in conjunction with any other antenna or transmitter.

This equipment should be installed and operated with minimum distance 20cm between the radiator & your body.

Any Changes or modifications not expressly approved by the party responsible for compliance could void the user's authority to operate the equipment.

KCC Warning Message

“해당 무선설비는 운용 중 전파혼신 가능성이 있으므로 인명안전과 관련된 서비스는 할 수 없습니다.”
“해당 무선설비는 운용 중 전파혼신 가능성이 있음”

NCC Warning Message

EU Compliance Statement: SZ DJI TECHNOLOGY CO., LTD. hereby declares that this device is in compliance with the essential requirements and other relevant provisions of the Directive 1999/5/EC.

A copy of the EU Declaration of Conformity is available online at www.dji.com/euro-compliance

Declaración de cumplimiento UE: SZ DJI TECHNOLOGY CO., LTD. por la presente declara que este dispositivo cumple los requisitos básicos y el resto de provisiones relevantes de la Directiva 1999/5/EC.

Hay disponible online una copia de la Declaración de conformidad UE en www.dji.com/euro-compliance

EU-verklaring van overeenstemming: SZ DJI TECHNOLOGY CO., LTD. verklaart hierbij dat dit apparaat voldoet aan de essentiële vereisten en andere relevante bepalingen van Richtlijn 1999/5/EC.

De EU-verklaring van overeenstemming is online beschikbaar op www.dji.com/euro-compliance

Declaração de conformidade da UE: A SZ DJI TECHNOLOGY CO., LTD. declara, através deste documento, que este dispositivo está em conformidade com os requisitos essenciais e outras disposições relevantes da Diretiva 1999/5/EC.

Existe uma cópia da Declaração de conformidade da UE disponível online em www.dji.com/euro-compliance

Dichiarazione di conformità UE: SZ DJI TECHNOLOGY CO., LTD. dichiara che il presente dispositivo è conforme ai requisiti essenziali e alle altre disposizioni rilevanti della direttiva 1999/5/EC.

Una copia della dichiarazione di conformità UE è disponibile online all'indirizzo Web www.dji.com/euro-compliance

Déclaration de conformité UE : Par la présente, SZ DJI TECHNOLOGY CO., LTD déclare que cet appareil est conforme aux principales exigences et autres clauses pertinentes de la directive européenne 1999/5/EC.

Une copie de la déclaration de conformité UE est disponible sur le site www.dji.com/euro-compliance

EU-Compliance: Hiermit erklärt SZ DJI TECHNOLOGY CO., LTD., dass dieses Gerät den wesentlichen Anforderungen und anderen einschlägigen Bestimmungen der EU-Richtlinie 1999/5/EC entspricht.

Eine Kopie der EU-Konformitätserklärung finden Sie online auf www.dji.com/euro-compliance.

CE 1313

EU contact address: DJI GmbH, Industrie Strasse. 12, 97618, Niederlauer, Germany

CAUTION: RISK OF EXPLOSION IF BATTERY IS REPLACED BY AN INCORRECT TYPE. DISPOSE OF USED BATTERIES ACCORDING TO THE INSTRUCTIONS

Utylizacja odpadów przyjazna **środowisku**

Stare urządzenia elektryczne i odpady gospodarstwa domowego należy składować i utylizować oddzielnie. Złożenie urządzeń elektrycznych w lokalnym punkcie zbiórki odpadów jest darmowe. Właściciele starych urządzeń są odpowiedzialni za transport urządzeń do punktów zbiórki odpadów lub podobnych. Niewielki wysiłek z twojej strony pozwala przyczynić się do recyklingu wartościowych surowców i odpowiedniej utylizacji niebezpiecznych substancji.

Mexico Warning message

“La operación de este equipo está sujeta a las siguientes dos condiciones: (1) es posible que este equipo o dispositivo no cause interferencia perjudicial y (2) este equipo o dispositivo debe aceptar cualquier interferencia, incluyendo la que pueda causar su operación no deseada.”

Thailand Warning message

เครื่องโทรคมนาคมและอุปกรณ์นี้ มีความสอดคล้องตามข้อกำหนดของ กทช.

Usługi posprzedażowe

Odwiedź poniższe strony, aby dowiedzieć się więcej o polityce posprzedażowej i gwarancji.

1. Polityka posprzedażowa: <http://www.dji.com/service>
2. Zwroty: <http://www.dji.com/service/refund-return>
3. Płatne naprawy: <http://www.dji.com/service/repair-service>
4. Serwis gwarancyjny: <http://www.dji.com/service/warranty-service>

Treść podręcznika może ulec zmianie.

**Pobierz najnowsza wersję podręcznika z
www.dji.com/inspire-2**

Jeżeli posiadasz jakies pytania odnośnie tego dokumentu skontaktuj się z DJI poprzez wysłanie wiadomości do DocSupport@dji.com.

© 2016 Wszystkie prawa zastrzeżone.

